

МНОГОЗНАЧНАЯ ДИНАМИКА РЕШЕНИЙ АВТОНОМНОГО ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНО-ОПЕРАТОРНОГО ВКЛЮЧЕНИЯ С ПСЕВДОМОНОТОННОЙ НЕЛИНЕЙНОСТЬЮ

Ключевые слова: дифференциально-операторное включение, глобальный аттрактор, траекторный аттрактор, псевдомонотонное отображение.

ВВЕДЕНИЕ

Качественным исследованием нелинейных математических моделей эволюционных процессов и полей разной природы, в частности вопросами динамики решений нестационарных задач, занимаются многие коллективы математиков, механиков, геофизиков (в основном теоретиков), инженеров. Далеко не полный перечень результатов в этом направлении содержится в работах [1–17]. Последние данные, касающиеся изучения многозначной, в общем случае, динамики решений математических моделей с нелинейными, негладкими, разрывными, многозначными, немонотонными функциями взаимодействия основаны на теории глобальных и траекторных аттракторов для m -полупотоков решений [1, 5–7]. При этом для решений рассматриваемой эволюционной задачи должны выполняться свойства, связанные с диссипативностью системы и замкнутостью (в некотором смысле) разрешающего оператора [1, 5–8, 11, 13, 14]. Отметим, что проверка таких свойств решений для каждого включения осуществляется отдельно на основе линейности или монотонности главной части дифференциального оператора, фигурирующего в задаче [1, 6, 11, 13, 14]. В большинстве случаев рассматривают квазилинейные уравнения.

В то же время энергетические расширения и операторы Немыцкого для дифференциальных операторов, возникающих в обобщенных постановках различных задач математической физики, задач на многообразии с краем и без края, задач с запаздыванием, стохастических дифференциальных уравнений с частными производными, задач с вырождением, как правило, обладают (при соответствующем выборе фазового пространства) общими свойствами, связанными условиями роста (часто не более чем полиномиального), знаковыми условиями, псевдомонотонностью [2–4, 12, 15, 16]. При таких ограничениях на определяющие параметры задачи в общем случае удается доказать только существование слабых решений дифференциально-операторного включения, причем не всегда конструктивно [2–4, 12, 15, 16]. Таким образом, проблема существования и исследования структуры траекторных и глобальных аттракторов для слабых решений эволюционных включений в бесконечномерных пространствах с многозначными функциями взаимодействия псевдомонотонного типа является актуальной задачей.

1. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Для эволюционной тройки $(V; H; V^*)$ многозначного (в общем случае) отображения $A: V \rightrightarrows V^*$ и внешней силы $f \in H$ рассматривается задача исследования

динамики при $t \rightarrow +\infty$ в фазовом пространстве H всех слабых решений нелинейного автономного дифференциально-операторного включения

$$y'(t) + A(y(t)) \ni f, \quad (1)$$

заданных при $t \geq 0$, где параметры задачи удовлетворяют условиям:

- 1) $p \geq 2, f \in H$;
- 2) вложение V в H — компактное;
- 3) $\exists c > 0: \forall u \in V, \forall d \in A(u) \quad \|d\|_{V^*} \leq c(1 + \|u\|_V^{p-1})$;
- 4) $\exists \alpha, \beta > 0: \forall u \in V, \forall d \in A(u) \quad \langle d, u \rangle_V \geq \alpha \|u\|_V^p - \beta$;
- 5) $A: V \rightrightarrows V^*$ — (обобщенно) псевдомонотонный [16], т.е.

• для любого $u \in V$ множество $A(u)$ является непустым, выпуклым и слабо компактным в V^* ;

- из того, что $u_n \rightarrow u$ слабо в $V, d_n \in A(u_n) \forall n \geq 1$ и $\overline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \langle d_n, u_n - u \rangle_V \leq 0$,

следует, что $\forall \omega \in V \exists d(\omega) \in A(u)$ такое, что

$$\underline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \langle d_n, u_n - \omega \rangle_V \geq \langle d(\omega), u - \omega \rangle_V.$$

Здесь $\langle \cdot, \cdot \rangle_V: V^* \times V \rightarrow \mathbb{R}$ — спаривание в $V^* \times V$, совпадающее на $H \times V$ со скалярным произведением (\cdot, \cdot) в гильбертовом пространстве H .

Замечание 1. Из условий 3–5 следует, что отображение A полунепрерывно сверху как такое, что действует из произвольного конечномерного подпространства V в V^* , снабженного слабой топологией.

Под слабым решением эволюционного включения (1) на отрезке $[\tau, T]$ понимаем элемент u пространства $L_p(\tau, T; V)$ такой, что для некоторого $d \in L_q(\tau, T; V^*)$

$$d(t) \in A(y(t)) \text{ для почти всех (п.в.) } t \in (\tau, T), \quad (2)$$

$$-\int_{\tau}^T (\xi'(t), u(t)) dt + \int_{\tau}^T \langle d(t), \xi(t) \rangle_V dt = \int_{\tau}^T (f, \xi(t)) dt \quad \forall \xi \in C_0^\infty([\tau, T]; V), \quad (3)$$

где $q > 1: \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$.

2. ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ

Для фиксированных $\tau < T$ рассмотрим

$$X_{\tau, T} = L_p(\tau, T; V), \quad X_{\tau, T}^* = L_q(\tau, T; V^*), \quad W_{\tau, T} = \{u \in X_{\tau, T} \mid u' \in X_{\tau, T}^*\},$$

$$\mathcal{A}_{\tau, T}: X_{\tau, T} \rightrightarrows X_{\tau, T}^*, \quad \mathcal{A}_{\tau, T}(y) = \{d \in X_{\tau, T}^* \mid d(t) \in A(y(t)) \text{ для п.в. } t \in (\tau, T)\},$$

$$f_{\tau, T} \in X_{\tau, T}^*, \quad f_{\tau, T}(t) = f \text{ для п.в. } t \in (\tau, T),$$

где u' — производная элемента $u \in X_{\tau, T}$ в смысле пространства распределений $\mathcal{D}([\tau, T]; V^*)$ [2; определение IV.1.10]. Отметим, что пространство $W_{\tau, T}$ является рефлексивным банаховым пространством с нормой графика производной [15; утверждение 4.2.1]:

$$\|u\|_{W_{\tau, T}} = \|u\|_{X_{\tau, T}} + \|u'\|_{X_{\tau, T}^*}, \quad u \in W_{\tau, T}. \quad (4)$$

Из работы [3; Lemma 7] и условий 1–5 следует, что $\mathcal{A}_{\tau, T}: X_{\tau, T} \rightrightarrows X_{\tau, T}^*$

удовлетворяет следующим условиям:

- а) $\exists C_1 > 0 : \|d\|_{X_{\tau,T}^*} \leq C_1(1 + \|y\|_{X_{\tau,T}}^{p-1}) \quad \forall y \in X_{\tau,T}, \quad \forall d \in \mathcal{A}_{\tau,T}(y);$
 б) $\exists C_2, C_3 > 0 : \langle d, y \rangle_{X_{\tau,T}} \geq C_2 \|y\|_{X_{\tau,T}}^p - C_3 \quad \forall y \in X_{\tau,T}, \quad \forall d \in \mathcal{A}_{\tau,T}(y);$
 в) $\mathcal{A}_{\tau,T} : X_{\tau,T} \rightrightarrows X_{\tau,T}^*$ (обобщенно) псевдомонотонный на $W_{\tau,T}$, т.е.

• для любого $y \in X_{\tau,T}$ множество $\mathcal{A}_{\tau,T}(y)$ является непустым, выпуклым и слабо компактным в $X_{\tau,T}^*$;

• $\mathcal{A}_{\tau,T}$ полунепрерывно сверху как такое, что действует из произвольного конечномерного подпространства $X_{\tau,T}$ в $X_{\tau,T}^*$, снабженного слабой топологией;

• из того, что $y_n \rightarrow y$ слабо в $W_{\tau,T}$, $d_n \in \mathcal{A}_{\tau,T}(y_n) \quad \forall n \geq 1$, $d_n \rightarrow d$ слабо в $X_{\tau,T}^*$,

$$\overline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \langle d_n, y_n - y \rangle_{X_{\tau,T}} \leq 0,$$

следует $d \in \mathcal{A}_{\tau,T}(y)$ и $\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle d_n, y_n \rangle_{X_{\tau,T}} = \langle d, y \rangle_{X_{\tau,T}}$. Отметим, что условие измеримости на A не накладывается.

Здесь $\langle \cdot, \cdot \rangle_{X_{\tau,T}} : X_{\tau,T}^* \times X_{\tau,T} \rightarrow \mathbb{R}$ — спаривание в $X_{\tau,T}^* \times X_{\tau,T}$, совпадающее на $L_2(\tau, T; H) \times X_{\tau,T}$ со скалярным произведением в $L_2(\tau, T; H)$, т.е.

$$\forall u \in L_2(\tau, T; H), \quad \forall v \in X_{\tau,T} \quad \langle u, v \rangle_{X_{\tau,T}} = \int_{\tau}^T (u(t), v(t)) dt.$$

Заметим также [2; теорема IV.1.17], что вложение $W_{\tau,T} \subset C([\tau, T]; H)$ непрерывно, плотно и

$$\forall u, v \in W_{\tau,T} \quad (u(T), v(T)) - (u(\tau), v(\tau)) = \int_{\tau}^T [\langle u'(t), v(t) \rangle_V + \langle v'(t), u(t) \rangle_V] dt. \quad (5)$$

Из определения производной в смысле $\mathcal{D}([\tau, T]; V^*)$ и равенства (3) непосредственно следует утверждение.

Лемма 1. Каждое слабое решение $u \in X_{\tau,T}$ дифференциально-операторного включения (1) на отрезке $[\tau, T]$ принадлежит пространству $W_{\tau,T}$, кроме того,

$$u' + \mathcal{A}_{\tau,T}(u) \ni f_{\tau,T}. \quad (6)$$

Наоборот, если $u \in W_{\tau,T}$ удовлетворяет (6), то u является слабым решением (1) на $[\tau, T]$.

Существование слабого решения задачи Коши (1) с начальным условием

$$y(\tau) = y_{\tau} \quad (7)$$

на отрезке $[\tau, T]$ для произвольного $y_{\tau} \in H$ гарантируют условие 1, условия а)–в), а также результаты работы [15, гл. 5]. Таким образом, имеет место следующий результат.

Лемма 2. Для любых $\tau < T$, $y_{\tau} \in H$ задача Коши (1), (7) имеет слабое решение на отрезке $[\tau, T]$. Кроме того, каждое слабое решение $u \in X_{\tau,T}$ задачи Коши (1), (7) на отрезке $[\tau, T]$ принадлежит $W_{\tau,T} \subset C([\tau, T]; H)$ и удовлетворяет (6).

Замечание 2. Поскольку $W_{\tau,T} \subset C([\tau, T]; H)$, для каждого слабого решения задачи (1) в силу леммы 1 начальное условие (7) имеет смысл.

Для фиксированных $\tau < T$ введем обозначение: $\mathcal{D}_{\tau,T}(u_\tau) = \{u(\cdot) \mid u \text{ — слабое решение (1) на } [\tau, T], u(\tau) = u_\tau\}$, $u_\tau \in H$.

Из леммы 2 следует, что $\mathcal{D}_{\tau,T}(u_\tau) \neq \emptyset$ и $\mathcal{D}_{\tau,T}(u_\tau) \subset W_{\tau,T} \forall \tau < T, u_\tau \in H$.

Докажем, что трансляция и конкатенация слабых решений являются также слабыми решениями.

Лемма 3. Если $\tau < T$, $u_\tau \in H$, $u(\cdot) \in \mathcal{D}_{\tau,T}(u_\tau)$, то $v(\cdot) = u(\cdot + s) \in \mathcal{D}_{\tau-s, T-s}(u_\tau) \forall s$. Если $\tau < t < T$, $u_\tau \in H$, $u(\cdot) \in \mathcal{D}_{\tau,t}(u_\tau)$ и $v(\cdot) \in \mathcal{D}_{t,T}(u(t))$, то

$$z(s) = \begin{cases} u(s), & s \in [\tau, t], \\ v(s), & s \in [t, T], \end{cases}$$

принадлежит $\mathcal{D}_{\tau,T}(u_\tau)$.

Доказательство. Доказательство следует из определения решения (3), леммы 1 и того, что $z \in W_{\tau,T}$, как только $v \in W_{\tau,t}$, $u \in W_{t,T}$ и $v(t) = u(t)$. При доказательстве последнего можно использовать определение производной в смысле $\mathcal{D}([\tau, T]; V^*)$, формулу (5) и лемму IV.1.12 из [2] о плотности $C^1([t_1, t_2]; V)$ в W_{t_1, t_2} для $t_1 < t_2$.

3. ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ СВОЙСТВА РЕШЕНИЙ

Доказательство существования компактного глобального и траекторного аттрактора эволюционных включений и, в частности, включений типа (1) опирается на свойства совокупности слабых решений задачи (1), связанных с абсорбируемостью порожденного m -полупотока решений и его асимптотической компактностью (см. работы [5–8] и ссылки к ним). Следующие лемма об априорных оценках решений и теорема о зависимости решений от начальных данных играют ключевую роль в исследовании динамики всех слабых решений задачи (1) при $t \rightarrow +\infty$.

Лемма 4. Существуют $c_4, c_5, c_6, c_7 > 0$ такие, что для любого конечного интервала времени $[\tau, T]$ каждое слабое решение $u(\cdot)$ задачи (1) на $[\tau, T]$ удовлетворяет оценкам: $\forall t \geq s, t, s \in [\tau, T]$,

$$\|u(t)\|_H^2 + c_4 \int_s^t \|u(\xi)\|_V^p d\xi \leq \|u(s)\|_H^2 + c_5 (1 + \|f\|_H^2)(t-s), \quad (8)$$

$$\|u(t)\|_H^2 \leq \|u(s)\|_H^2 e^{-c_6(t-s)} + c_7 (1 + \|f\|_H^2). \quad (9)$$

Доказательство. Доказательство стандартным образом следует из условий на параметры задачи (1) и леммы Гронуолла–Беллмана.

Теорема 1. Пусть $\tau < T$, $\{u_n\}_{n \geq 1}$ — произвольная последовательность слабых решений (1) на $[\tau, T]$ такая, что $u_n(\tau) \rightarrow \eta$ слабо в H . Тогда существуют $\{u_{n_k}\}_{k \geq 1} \subset \{u_n\}_{n \geq 1}$ и $u(\cdot) \in \mathcal{D}_{\tau,T}(\eta)$ такие, что

$$\forall \varepsilon \in (0, T - \tau) \quad \max_{t \in [\tau + \varepsilon, T]} \|u_{n_k}(t) - u(t)\|_H \rightarrow 0, \quad k \rightarrow +\infty. \quad (10)$$

Доказательство. Предположим, что выполняются условия теоремы 1. Тогда вследствие леммы 1 для любого $n \geq 1$ имеем $u_n(\cdot) \in W_{\tau,T} \subset C([\tau, T]; H)$. Кроме того, из леммы 4, условия 4 и соотношения (6) получим

$$\forall n \geq 1 \quad \exists d_n \in \mathcal{A}_{\tau,T}(u_n) : u'_n(t) + d_n(t) = f \text{ для п.в. } t \in (\tau, T), \quad (11)$$

$$\exists C > 0 : \forall n \geq 1 \quad \|u_n\|_{X_{\tau,T}} + \|u'_n\|_{X_{\tau,T}^*} + \|u_n\|_{C([\tau,T];H)} + \|d_n\|_{X_{\tau,T}^*} \leq C. \quad (12)$$

Отсюда, из непрерывности вложения $W_{\tau,T} \subset C([\tau,T];H)$ [2; теорема IV.1.17], условий 2 и а), компактности вложения $W_{\tau,T} \subset L_2(\tau,T;H)$ [4; теорема 1.5.1], а также рефлексивности пространства $W_{\tau,T}$ с нормой графика производной (4) получим, что с точностью к подпоследовательности $\{u_{n_k}, d_{n_k}\}_{k \geq 1} \subset \{u_n, d_n\}_{n \geq 1}$ для некоторых $u \in W_{\tau,T}$, $d \in X_{\tau,T}^*$ имеют место такие сходимости:

$$u_{n_k} \rightarrow u \text{ слабо в } X_{\tau,T}, u'_{n_k} \rightarrow u' \text{ слабо в } X_{\tau,T}^*, d_{n_k} \rightarrow d \text{ слабо в } X_{\tau,T}^*,$$

$$\begin{aligned} u_{n_k} &\rightarrow u \text{ слабо в } C([\tau,T];H), u_{n_k} \rightarrow u \text{ в } L_2(\tau,T;H), \\ u_{n_k}(t) &\rightarrow u(t) \text{ в } H \text{ для п.в. } t \in (\tau,T), k \rightarrow +\infty. \end{aligned} \quad (13)$$

Завершим доказательство теоремы в несколько шагов.

Шаг 1. Докажем, что

$$\forall t \in (\tau,T] \quad u_{n_k}(t) \rightarrow u(t) \text{ в } H, k \rightarrow +\infty. \quad (14)$$

Из леммы 4 следует, что $\forall k \geq 1, \forall t \geq s, t, s \in [\tau, T]$,

$$\|u_{n_k}(t)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)t \leq \|u_{n_k}(s)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)s. \quad (15)$$

Из (13) получим, что для п.в. $s \in (\tau, T)$, для п.в. $t \in (s, T)$

$$\|u(t)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)t \leq \|u(s)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)s.$$

Поскольку $u \in W_{\tau,T} \subset C([\tau,T];H)$, $\forall t \geq s, t, s \in [\tau, T]$, имеем

$$\|u(t)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)t \leq \|u(s)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)s. \quad (16)$$

Поэтому функции

$$J_k(t) = \|u_{n_k}(t)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)t, \quad (17)$$

$$J(t) = \|u(t)\|_H^2 - c_5(1+\|f\|_H^2)t \quad (18)$$

непрерывные и монотонно невозрастающие на $[\tau, T]$.

Поскольку $u_{n_k}(t) \rightarrow u(t)$ в H для п.в. $t \in (\tau, T)$, имеем

$$J_k(t) \rightarrow J(t), \quad k \rightarrow +\infty \text{ для п.в. } t \in (\tau, T). \quad (19)$$

Покажем, что

$$\overline{\lim}_{k \rightarrow +\infty} J_k(t) \leq J(t) \quad \forall t \in (\tau, T]. \quad (20)$$

Из (19) следует, что $\forall t \in (\tau, T], \forall \varepsilon > 0 \exists \bar{t} \in (\tau, t) : |J(\bar{t}) - J(t)| < \varepsilon$ и $\lim_{k \rightarrow +\infty} J_k(\bar{t}) = J(\bar{t})$. Поэтому $\forall k \geq 1$ имеем

$$J_k(t) - J(t) \leq J_k(\bar{t}) - J(t) \leq |J_k(\bar{t}) - J(\bar{t})| + |J(\bar{t}) - J(t)| < \varepsilon + |J_k(\bar{t}) - J(\bar{t})|.$$

Таким образом,

$$\forall t \in (\tau, T], \forall \varepsilon > 0 \quad \overline{\lim}_{k \rightarrow +\infty} J_k(t) \leq J(t) + \varepsilon,$$

откуда следует (20) и, в частности, неравенство

$$\overline{\lim}_{k \rightarrow +\infty} \|u_{n_k}(t)\|_H^2 \leq \|u(t)\|_H^2 \quad \forall t \in (\tau, T].$$

Из слабой сходимости $u_{n_k}(t)$ к $u(t)$ в H при $k \rightarrow +\infty \forall t \in [\tau, T]$, неравенства (20) и работы [2; теорема I.5.12] получим (14).

Шаг 2. Покажем, что

$$u' = f_{\tau, T} - d. \quad (21)$$

В силу леммы 1 для любых $k \geq 1$, $\xi \in C_0^\infty([\tau, T]; V)$ справедливо соотношение

$$-\langle \xi', u_{n_k} \rangle_{X_{\tau, T}} + \langle d_{n_k}, \xi \rangle_{X_{\tau, T}} = \langle f_{\tau, T}, \xi \rangle. \quad (22)$$

Переходя в (22) к пределу при $k \rightarrow +\infty$, получаем

$$\forall \xi \in C_0^\infty([\tau, T]; V) - \langle \xi', u \rangle_{X_{\tau, T}} + \langle d, \xi \rangle_{X_{\tau, T}} = \langle f_{\tau, T}, \xi \rangle.$$

Таким образом, используя свойства интеграла Бохнера, $\forall \varphi \in C_0^\infty([\tau, T])$, $\forall h \in V$ имеем

$$\begin{aligned} - \left\langle \int_{\tau}^T u(s) \varphi'(s) ds, h \right\rangle &= - \int_{\tau}^T (h, u(s))_H \varphi'(s) ds = \\ &= \int_{\tau}^T \langle f - d(s), h \rangle_V \varphi(s) ds = \left\langle \int_{\tau}^T [f_{\tau, T}(s) - d(s)] \varphi(s) ds, h \right\rangle_V. \end{aligned}$$

Из определения производной элемента $u \in X_{\tau, T}$ в смысле $\mathcal{D}^*([\tau, T]; V^*)$ непосредственно вытекает соотношение (21).

Шаг 3. Зафиксируем произвольное $\varepsilon \in (0, T - \tau)$ и покажем, что

$$d(t) \in A(u(t)) \text{ для п.в. } t \in (\tau + \varepsilon, T), \quad (23)$$

используя псевдомонотонность $\mathcal{A}_{\tau + \varepsilon, T}$ на $W_{\tau + \varepsilon, T}$.

Рассмотрим ограничения $u_{n_k}(\cdot)$, $d_{n_k}(\cdot)$, $u(\cdot)$, $d(\cdot)$ на отрезок $[\tau + \varepsilon, T]$. Для простоты изложения обозначим ограничения теми же символами: $u_{n_k}(\cdot)$, $d_{n_k}(\cdot)$, $u(\cdot)$ и $d(\cdot)$ соответственно. Из сходимостей (13), (14) имеем

$$\begin{aligned} u_{n_k} &\rightarrow u \text{ слабо в } W_{\tau + \varepsilon, T}, \\ d_{n_k} &\rightarrow d \text{ слабо в } X_{\tau + \varepsilon, T}^*, \\ \forall t \in [\tau + \varepsilon, T] \quad u_{n_k}(t) &\rightarrow u(t) \text{ в } H, \quad k \rightarrow +\infty. \end{aligned} \quad (24)$$

Покажем, что

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \langle d_{n_k}, u_{n_k} - u \rangle_{X_{\tau + \varepsilon, T}} = 0. \quad (25)$$

Действительно,

$$\begin{aligned} \forall k \geq 1 \int_{\tau + \varepsilon}^T \langle d_{n_k}(s), u_{n_k}(s) - u(s) \rangle_V ds &= \\ &= \int_{\tau + \varepsilon}^T (f, u_{n_k}(s) - u(s)) ds - \int_{\tau + \varepsilon}^T \langle u'_{n_k}(s), u_{n_k}(s) - u(s) \rangle_V ds. \end{aligned} \quad (26)$$

Из (24) следует

$$\int_{\tau + \varepsilon}^T (f, u_{n_k}(s) - u(s)) ds \rightarrow 0, \quad k \rightarrow +\infty. \quad (27)$$

Из (5) и (24) получим

$$\begin{aligned} & \int_{\tau+\varepsilon}^T \langle u'_{n_k}(s), u(s) - u_{n_k}(s) \rangle_V ds = \\ & = \int_{\tau+\varepsilon}^T \langle u'_{n_k}(s), u(s) \rangle_V - \frac{1}{2} (\|u_{n_k}(T)\|_H^2 - \|u_{n_k}(\tau+\varepsilon)\|_H^2) \rightarrow \\ & \rightarrow \int_{\tau+\varepsilon}^T \langle u'(s), u(s) \rangle_V - \frac{1}{2} (\|u(\tau)\|_H^2 - \|u(\tau+\varepsilon)\|_H^2) = 0, \quad k \rightarrow +\infty. \end{aligned} \quad (28)$$

Переходя к пределу в (26) при $k \rightarrow +\infty$, из (27) и (28) получим (25).

Таким образом, из (11), (24), (25) и псевдомонотонности $\mathcal{A}_{\tau+\varepsilon, T}$ на $W_{\tau+\varepsilon, T}$ получим (23).

Шаг 4. Из произвольности $\varepsilon \in (0, T - \tau)$, сходимостей (13), соотношения (23) и определения $\mathcal{A}_{\tau, T}$ следует $u(\cdot) \in \mathcal{D}_{\tau, T}(\eta)$.

Шаг 5. Докажем (10) от противного. Предположим, что $\exists \varepsilon > 0, \exists L > 0, \exists \{u_{k_j}\}_{j \geq 1} \subset \{u_{n_k}\}_{k \geq 1}$:

$$\forall j \geq 1 \quad \max_{t \in [\tau+\varepsilon, T]} \|u_{k_j}(t) - u(t)\|_H = \|u_{k_j}(t_j) - u(t_j)\|_H \geq L.$$

Не теряя общности, можем считать, что $t_j \rightarrow t_0 \in [\tau+\varepsilon, T], j \rightarrow +\infty$. Следовательно, в силу непрерывности $u: [\tau, T] \rightarrow H$

$$\lim_{j \rightarrow +\infty} \|u_{k_j}(t_j) - u(t_0)\|_H \geq L. \quad (29)$$

В то же время покажем, что

$$u_{k_j}(t_j) \rightarrow u(t_0) \text{ в } H, \quad j \rightarrow +\infty. \quad (30)$$

Шаг 5.1. Сначала докажем, что

$$u_{k_j}(t_j) \rightarrow u(t_0) \text{ слабо в } H, \quad j \rightarrow +\infty. \quad (31)$$

Для фиксированного $h \in V$ из (13) следует, что последовательность действительных функций $(u_{n_k}(\cdot), h): [\tau, T] \rightarrow \mathbb{R}$ равномерно ограничена и равностепенно непрерывна. Принимая во внимание неравенство (12) и плотность вложения $V \subset H$, получаем, что $u_{n_k}(t) \rightarrow u(t)$ слабо в H равномерно на $[\tau, T], k \rightarrow +\infty$, откуда следует (31).

Шаг 5.2. Докажем, что

$$\overline{\lim}_{j \rightarrow +\infty} \|u_{k_j}(t_j)\|_H \leq \|u(t_0)\|_H. \quad (32)$$

Рассмотрим непрерывные, монотонно невозрастающие функции $J_{k_j}, J, j \geq 1$, определенные в (17), (18). Зафиксируем произвольное $\varepsilon_1 > 0$. Из (19) и непрерывности J следует, что

$$\exists \bar{t} \in (\tau, t_0): \lim_{j \rightarrow +\infty} J_{k_j}(\bar{t}) = J(\bar{t}), \quad |J(\bar{t}) - J(t_0)| < \varepsilon_1.$$

Тогда для достаточно больших $j \geq 1$

$$J_{k_j}(t_j) - J(t_0) \leq |J_{k_j}(\bar{t}) - J(\bar{t})| + |J(\bar{t}) - J(t_0)| \leq |J_{k_j}(\bar{t}) - J(\bar{t})| + \varepsilon_1.$$

Следовательно, $\overline{\lim}_{j \rightarrow +\infty} J_{k_j}(t_j) \leq J(t_0) + \varepsilon_1$. Из произвольности $\varepsilon_1 > 0$ и того, что

$t_j \rightarrow t_0, j \rightarrow +\infty$, получим (32).

Шаг 5.3. Из (31), (32) и работы [2; теорема I.5.12] непосредственно следует (30).

Шаг 5.4. Для завершения доказательства теоремы отметим, что (30) вступает в противоречие с (29).

Теорема доказана.

Следствие 1. Пусть $\tau < T$, $\{u_n\}_{n \geq 1}$ — произвольная последовательность слабых решений (1) на $[\tau, T]$ такая, что $u_n(\tau) \rightarrow \eta$ в H , $n \rightarrow +\infty$. Тогда существуют $u(\cdot) \in \mathcal{D}_{\tau, T}(\eta)$ и $\{u_{n_k}\}_{k \geq 1} \subset \{u_n\}_{n \geq 1}$ такие, что $u_{n_k} \rightarrow u$ в $C([\tau, T]; H)$, $k \rightarrow +\infty$.

Доказательство. Единственное принципиальное отличие от доказательства теоремы 1 состоит в проверке неравенства $\overline{\lim}_{j \rightarrow +\infty} J_{k_j}(t_j) \leq J(t_0)$, когда $t_0 = \tau$, $t_j \rightarrow t_0$, $j \rightarrow +\infty$, $\{t_j\}_{j \geq 1} \subset [\tau, T]$ (см. шаг 5.2 доказательства теоремы 1). В этом случае $\forall j \geq 1 \quad J_{k_j}(t_j) - J(\tau) \leq J_{k_j}(\tau) - J(\tau)$. Поскольку $u_n(\tau) \rightarrow u(\tau)$ в H , $n \rightarrow +\infty$, имеем $J_{k_j}(\tau) \rightarrow J(\tau)$, $j \rightarrow +\infty$. Следовательно, $\overline{\lim}_{j \rightarrow +\infty} J_{k_j}(t_j) \leq J(t_0)$.

4. О ГЛОБАЛЬНОМ АТТРАКТОРЕ

Рассмотрим конструкции, введенные в [7]. Обозначим как $P(H)$ ($\mathcal{B}(H)$) совокупность всех непустых (непустых ограниченных) подмножеств пространства H . Напомним, что m -полупотоком называется многозначное отображение $G: \mathbb{R} \times H \rightarrow P(H)$, для которого:

- $G(0, \cdot) = Id$ (тождественное отображение);
- $G(t+s, x) \subset G(t, G(s, x)) \quad \forall x \in H, t, s \in \mathbb{R}_+$;

m -полупоток строгий, если $G(t+s, x) = G(t, G(s, x)) \quad \forall x \in H, t, s \in \mathbb{R}_+$.

Из лемм 3 и 4 следует, что любое слабое решение может быть продолжено до глобального, определенного на $[0, +\infty)$. Пусть для произвольного $y_0 \in H$ $\mathcal{D}(y_0)$ — совокупность всех слабых решений (определенных на $[0, +\infty)$) задачи (1) с начальными данными $y(0) = y_0$.

Определим m -полупоток G следующим образом: $G(t, y_0) = \{y(t) \mid y(\cdot) \in \mathcal{D}(y_0)\}$.

Лемма 5. m -полупоток G является строгим.

Доказательство. Пусть $y \in G(t+s, y_0)$. Тогда $y = u(t+s)$, где $u(\cdot) \in \mathcal{D}(y_0)$.

Из леммы 3 вытекает, что $v(\cdot) = u(s+\cdot) \in \mathcal{D}(u(s))$. Следовательно, $y = v(t) \in \in G(t, u(s)) \subset G(t, G(s, y_0))$.

Обратно, если $y \in G(t, G(s, y_0))$, то $\exists u(\cdot) \in \mathcal{D}(y_0)$, $v(\cdot) \in \mathcal{D}(u(s))$: $y = v(t)$. Определим отображение

$$z(\xi) = \begin{cases} u(\xi), & \xi \in [0, s], \\ v(\xi - s), & \xi \in [s, t+s]. \end{cases}$$

Из леммы 3 вытекает, что $z(\cdot) \in \mathcal{D}(y_0)$. Следовательно, $y = z(t+s) \in \in G(t+s, y_0)$.

Напомним, что множество \mathcal{A} называется глобальным аттрактором G , если:

- \mathcal{A} — отрицательно полуинвариантное (т.е. $\mathcal{A} \subset G(t, \mathcal{A}) \quad \forall t \geq 0$);
- \mathcal{A} — притягивающее множество, т.е.

$$\text{dist}(G(t, B), \mathcal{A}) \rightarrow 0, \quad t \rightarrow +\infty \quad \forall B \in \mathcal{B}(H), \quad (33)$$

где $\text{dist}(C, D) = \sup_{c \in C} \inf_{d \in D} \|c - d\|_H$ — полуметрика Хаусдорфа;

- для любого замкнутого множества $Y \subset H$, удовлетворяющего (33), $\mathcal{A} \subset Y$ (минимальность).

Глобальный аттрактор называется инвариантным, если $\mathcal{A} = G(t, \mathcal{A}) \quad \forall t \geq 0$.

Докажем существование инвариантного компактного глобального аттрактора.

Теорема 2. М-полупоток G обладает инвариантным компактным в фазовом пространстве H глобальным аттрактором \mathcal{A} .

Доказательство. Из леммы 4 следует, что

$$\exists R, \tilde{\alpha} > 0: \forall y_0 \in H, y(\cdot) \in \mathcal{D}(y_0), t \geq 0 \quad \|y(t)\|_H^2 \leq \|y_0\|_H^2 e^{-\tilde{\alpha}t} + R. \quad (34)$$

Таким образом, шар $B_0 = \{u \in H \mid \|u\|_H \leq \sqrt{R+1}\}$ является абсорбирующим множеством, т.е. $\forall B \in \mathcal{B}(H) \exists T(B) > 0: \forall t \geq T(B) \quad G(t, B) \subset B_0$. В частности, из (34) вытекает, что множество $\cup_{t \geq 0} G(t, B)$ ограничено в $H \quad \forall B \in \mathcal{B}(H)$.

Отметим также, что согласно теореме 1 отображение $G(t, \cdot): H \rightarrow \mathcal{B}(H)$ принимает компактные значения и является компактным при $t > 0$ в том смысле, что переводит ограниченные множества в предкомпактные.

Докажем, что отображение $u_0 \rightarrow G(t, u_0)$ полунепрерывно сверху [9; Definition 1.4.1]. Для этого достаточно показать [10; p. 48], что $\forall u_0 \in H, \forall \varepsilon > 0 \exists \delta(u_0, \varepsilon) > 0: \forall u \in B_\delta(u_0) \quad G(t, u) \subset B_\varepsilon(G(t, u_0)) = \{z \in H \mid \text{dist}(z, G(t, u_0)) < \varepsilon\}$. Если это не так, то существуют $u_0 \in H, \varepsilon > 0, \{\delta_n\}_{n \geq 1} \subset (0, +\infty), \{u_n\}_{n \geq 1} \subset H$ такие, что $\forall n \geq 1 \quad u_n \in B_{\delta_n}(u_0), G(t, u_n) \not\subset B_\varepsilon(G(t, u_0))$ и $\delta_n \rightarrow 0, n \rightarrow +\infty$. Тогда $\forall n \geq 1 \exists v_n(\cdot) \in \mathcal{D}(u_n): v_n(t) \notin B_\varepsilon(G(t, u_0))$. Поскольку $u_n \rightarrow u_0$ в $H, n \rightarrow +\infty$, из теоремы 1 следует, что $v_n(t) \rightarrow v(t) \in G(t, u_0)$ в $H, n \rightarrow +\infty$, для некоторого $v(\cdot) \in \mathcal{D}(u_0)$. Это противоречит тому, что $\forall n \geq 1 \quad \|v_n(t) - v(t)\|_H \geq \varepsilon$.

Таким образом, существование глобального аттрактора с требуемыми свойствами непосредственно следует из [7; Proposition 2, Theorem 3, Remark 8].

Теорема доказана.

5. О ТРАЕКТОРНОМ АТТРАКТОРЕ

Рассмотрим семейство $\mathcal{K}_+ = \cup_{y_0 \in H} \mathcal{D}(y_0)$ всех слабых решений включения (1), определенных на $[0, +\infty)$. Заметим, что \mathcal{K}_+ является трансляционно инвариантным, т.е. $\forall u(\cdot) \in \mathcal{K}_+, \forall h \geq 0 \quad u_h(\cdot) \in \mathcal{K}_+$, где $u_h(s) = u(h+s), s \geq 0$. На \mathcal{K}_+ зададим полугруппу трансляций $\{T(h)\}_{h \geq 0}, T(h)u(\cdot) = u_h(\cdot), h \geq 0, u \in \mathcal{K}_+$. В силу трансляционной инвариантности \mathcal{K}_+ заключаем, что $T(h)\mathcal{K}_+ \subset \mathcal{K}_+$ при $h \geq 0$.

Построим аттрактор трансляционной полугруппы $\{T(h)\}_{h \geq 0}$, действующей на \mathcal{K}_+ . Рассмотрим на \mathcal{K}_+ топологию, индуцированную из пространства Фреше $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H)$. Отметим, что

$$\begin{aligned} f_n(\cdot) \rightarrow f(\cdot) \text{ в } C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H) &\Leftrightarrow \forall M > 0 \quad \Pi_M f_n(\cdot) \rightarrow \\ &\rightarrow \Pi_M f(\cdot) \text{ в } C([0, M]; H), \end{aligned}$$

где Π_M — оператор ограничения на отрезок $[0, M]$ [6; с. 18]. Обозначим в качестве Π_+ оператор ограничения на $[0, +\infty)$.

Напомним, что множество $\mathcal{P} \subset C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H) \cap L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$ называется притягивающим для пространства траекторий \mathcal{K}_+ включения (1) в топологии $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H)$, если для любого ограниченного в $L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$ множества $\mathcal{B} \subset \mathcal{K}_+$ и произвольного числа $M \geq 0$ выполняется соотношение

$$\text{dist}_{C([0, M]; H)}(\Pi_M T(t)\mathcal{B}, \Pi_M \mathcal{P}) \rightarrow 0, \quad t \rightarrow +\infty. \quad (35)$$

Множество $\mathcal{U} \subset \mathcal{K}_+$ называется траекторным аттрактором в пространстве траекторий \mathcal{K}_+ относительно топологии $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H)$ [6; определение 1.2], если:

- \mathcal{U} компактно в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H)$ и ограничено в $L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$;
- \mathcal{U} строго инвариантно относительно $\{T(h)\}_{h \geq 0}$, т.е. $T(h)\mathcal{U} = \mathcal{U} \quad \forall h \geq 0$;
- \mathcal{U} является притягивающим множеством для пространства траекторий \mathcal{K}_+

в топологии $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H)$.

Рассмотрим включение (1) на всей числовой прямой. По аналогии с пространством $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}_+; H)$ пространство $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H)$ снабжается топологией локальной равномерной сходимости на каждом отрезке $[-M, M] \subset \mathbb{R}$ [6; с. 198]. Функция $u \in C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H) \cap L_\infty(\mathbb{R}; H)$ называется полной траекторией включения (1), если $\forall h \in \mathbb{R} \Pi_+ u_h(\cdot) \in \mathcal{K}_+$ [6; с. 198]. Пусть \mathcal{K} — совокупность всех полных траекторий включения (1). Отметим, что

$$\forall h \in \mathbb{R}, \forall u(\cdot) \in \mathcal{K} \quad u_h(\cdot) \in \mathcal{K}. \quad (36)$$

Лемма 6. Множество \mathcal{K} непустое, компактное в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H)$ и ограниченное в $L_\infty(\mathbb{R}; H)$, кроме того,

$$\forall y(\cdot) \in \mathcal{K}, \forall t \in \mathbb{R} \quad y(t) \in \mathcal{A}, \quad (37)$$

где \mathcal{A} — глобальный аттрактор из теоремы 2.

Доказательство. Шаг 1. Покажем, что $\mathcal{K} \neq \emptyset$. Заметим, что в силу [15], а также условий 1, 3–5 следует, что $\exists v \in V: A(v) \ni f$. Положим $u(t) = v \quad \forall t \in \mathbb{R}$. Тогда $u \in \mathcal{K} \neq \emptyset$.

Шаг 2. Докажем (37). Для любого $y \in \mathcal{K} \exists d > 0: \|y(t)\|_H \leq d \quad \forall t \in \mathbb{R}$. Положим $B = \cup_{t \in \mathbb{R}} \{y(t)\} \in \mathcal{B}(H)$. Отметим, что $\forall \tau \in \mathbb{R}, \forall t \in \mathbb{R}_+ \quad y(\tau) = y_{\tau-t}(t) \in G(t, y_{\tau-t}(0)) \subset G(t, B)$. Из теоремы 2 и (33) вытекает, что $\forall \varepsilon > 0 \exists T > 0: \forall \tau \in \mathbb{R} \quad \text{dist}(y(\tau), \mathcal{A}) \leq \text{dist}(G(T, B), \mathcal{A}) < \varepsilon$. Поэтому, учитывая компактность \mathcal{A} в H , для любых $u(\cdot) \in \mathcal{K}, \tau \in \mathbb{R}$ следует, что $u(\tau) \in \mathcal{A}$.

Шаг 3. Ограниченность \mathcal{K} в $L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$ вытекает из (37) и ограниченности \mathcal{A} в H .

Шаг 4. Проверим компактность \mathcal{K} в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H)$. Для этого достаточно проверить предкомпактность и замкнутость.

Шаг 4.1. Проверим предкомпактность \mathcal{K} в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H)$. Если это не так, то в силу (36) $\exists M > 0: \Pi_M \mathcal{K}$ не является предкомпактом в $C([0, M]; H)$. Следовательно, существует последовательность $\{v_n\}_{n \geq 1} \subset \Pi_M \mathcal{K}$, не имеющая сходящуюся в $C([0, M]; H)$ подпоследовательность. В то же время $v_n = \Pi_M u_n$, где $u_n \in \mathcal{K}, v_n(0) = u_n(0) \in \mathcal{A}, n \geq 1$. Поскольку \mathcal{A} — компакт в H (см. теорему 2), в силу следствия 1 $\exists \{v_{n_k}\}_{k \geq 1} \subset \{v_n\}_{n \geq 1}, \exists \eta \in H, \exists v(\cdot) \in \mathcal{D}_{0, M}(\eta): v_{n_k}(0) \rightarrow \eta$ в $H, v_{n_k} \rightarrow v$ в $C([0, T]; H), k \rightarrow +\infty$. Получили противоречие.

Шаг 4.2. Проверим замкнутость \mathcal{K} в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H)$. Пусть $\{v_n\}_{n \geq 1} \subset \mathcal{K}, v \in C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H): v_n \rightarrow v$ в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H), n \rightarrow +\infty$. Из ограниченности \mathcal{K} в $L_\infty(\mathbb{R}; H)$ следует $v \in L_\infty(\mathbb{R}; H)$. Из следствия 1 имеем, что $\forall M > 0$ ограничение $v(\cdot)$ на отрезок $[-M, M]$ принадлежит $\mathcal{D}_{-M, M}(v(-T))$. Следовательно, $v(\cdot)$ — полная траектория включения (1). Таким образом, $v \in \mathcal{K}$.

Лемма 7. Пусть \mathcal{A} — глобальный аттрактор из теоремы 2. Тогда

$$\forall y_0 \in \mathcal{A} \quad \exists y(\cdot) \in \mathcal{K}: y(0) = y_0. \quad (38)$$

Доказательство. Пусть $y_0 \in \mathcal{A}, u(\cdot) \in \mathcal{D}(y_0)$. Из (9), (33) получим $\forall t \in \mathbb{R}_+ \quad y(t) \in \mathcal{A}$. Из теоремы 2 следует $G(1, \mathcal{A}) = \mathcal{A}$. Поэтому

$$\forall \eta \in \mathcal{A} \quad \exists \xi \in \mathcal{A}, \exists \varphi_\eta(\cdot) \in \mathcal{D}_{0, 1}(\xi): \varphi_\eta(1) = \eta.$$

Для любого $t \in \mathbb{R}$ положим

$$y(t) = \begin{cases} u(t), & t \in \mathbb{R}_+, \\ \varphi_{y(-k+1)}(t+k), & t \in [-k, -k+1), k \in \mathbb{N}. \end{cases}$$

Отметим, что $y \in C^{loc}(\mathbb{R}; H)$, $y(t) \in \mathcal{A} \quad \forall t \in \mathbb{R}$ (следовательно, $y \in L_\infty(\mathbb{R}; H)$) и, в силу леммы 3, $y \in \mathcal{K}$, при этом $y(0) = y_0$.

Теорема 3. Пусть \mathcal{A} — глобальный аттрактор из теоремы 2. Тогда в пространстве \mathcal{K}_+ существует траекторный аттрактор $\mathcal{P} \subset \mathcal{K}_+$. При этом имеет место

$$\mathcal{P} = \Pi_+ \mathcal{K} = \Pi_+ \{y \in \mathcal{K} \mid y(t) \in \mathcal{A} \quad \forall t \in \mathbb{R}\}. \quad (39)$$

Доказательство. Из леммы 6 и непрерывности оператора $\Pi_+ : C^{loc}(\mathbb{R}; H) \rightarrow C^{loc}(\mathbb{R}_+; H)$ следует, что множество $\Pi_+ \mathcal{K}$ непустое, компактное в $C^{loc}(\mathbb{R}_+; H)$ и ограниченное в $L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$. Кроме того, справедливо второе равенство в (39). Строгая инвариантность $\Pi_+ \mathcal{K}$ следует из автономности включения (1).

Докажем, что $\Pi_+ \mathcal{K}$ является притягивающим множеством для пространства траекторий \mathcal{K}_+ в топологии $C^{loc}(\mathbb{R}_+; H)$. Пусть $B \subset \mathcal{K}_+$ — ограниченное множество в $L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$, $M \geq 0$. Проверим истинность (35). Если это не так, то существуют последовательности $t_n \rightarrow +\infty$, $v_n(\cdot) \in B$ такие, что

$$\forall n \geq 1 \quad \text{dist}_{C([0, T]; H)}(\Pi_M v_n(t_n + \cdot), \Pi_M \mathcal{K}) \geq \varepsilon. \quad (40)$$

В то же время из ограниченности B в $L_\infty(\mathbb{R}_+; H)$ следует, что $\exists R > 0$: $\forall v(\cdot) \in B, \forall t \in \mathbb{R}_+ \quad \|v(t)\|_H \leq R$. Таким образом, $\exists N \geq 1$: $\forall n \geq N \quad v_n(t_n) \in \in G(t_n, v_n(0)) \subset G(1, G(t_n - 1, v_n(0))) \subset G(1, \bar{B}_R)$, где $\bar{B}_R = \{u \in H \mid \|u\|_H \leq R\}$.

Следовательно, учитывая (33) и компактность отображения $G(1, \cdot) : H \rightarrow \mathcal{B}(H)$ (см. доказательство теоремы 2), получим $\exists \{v_{n_k}(t_{n_k})\}_{k \geq 1} \subset \{v_n(t_n)\}_{n \geq 1}$, $\exists z \in \mathcal{A}$: $v_{n_k}(t_{n_k}) \rightarrow z$ в H , $k \rightarrow +\infty$. Далее, $\forall k \geq 1$ положим $\varphi_k(t) = v_{n_k}(t_{n_k} + t)$, $t \in [0, M]$. Заметим, что $\forall k \geq 1 \quad \varphi_k(\cdot) \in \mathcal{D}_{0, M}(v_{n_k}(t_{n_k}))$. Тогда из следствия 1 получаем подпоследовательность $\{\varphi_{k_j}\}_{j \geq 1} \subset \{\varphi_k\}_{k \geq 1}$ и элемент $\varphi(\cdot) \in \mathcal{D}_{0, M}(z)$:

$$\varphi_{k_j} \rightarrow \varphi \quad \text{в } C([0, M]; H), \quad j \rightarrow +\infty. \quad (41)$$

При этом, учитывая инвариантность \mathcal{A} (см. теорему 2), $\forall t \in [0, M] \quad \varphi(t) \in \mathcal{A}$. Вследствие леммы 7 существуют $y(\cdot), v(\cdot) \in \mathcal{K}$: $y(0) = z$, $v(0) = \varphi(M)$. Для любого $t \in \mathbb{R}$ положим

$$\psi(t) = \begin{cases} y(t), & t \leq 0, \\ \varphi(t), & t \in [0, M], \\ v(t - M), & t \geq M. \end{cases}$$

В силу леммы 3 $\psi(\cdot) \in \mathcal{K}$. Следовательно, из (40) получим

$$\forall k \geq 1 \quad \|\Pi_M v_{n_k}(t_{n_k} + \cdot) - \Pi_M \psi(\cdot)\|_{C([0, M]; H)} = \|\varphi_k - \varphi\|_{C([0, M]; H)} \geq \varepsilon,$$

что вступает в противоречие с (41).

Таким образом, построенное в (39) множество \mathcal{P} является траекторным аттрактором в пространстве траекторий \mathcal{K}_+ относительно топологии $C^{loc}(\mathbb{R}_+; H)$.

Теорема доказана.

ПРИМЕРЫ

Рассмотрим класс нелинейных граничных задач, для которых можно исследовать динамику решений при $t \rightarrow +\infty$, не претендуя на общность при изложении.

Пусть $n \geq 2$, $m \geq 1$, $p \geq 2$, $1 < q \leq 2$, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ — ограниченная область

с достаточно гладкой границей $\Gamma = \partial\Omega$. Через N_1 (соответственно N_2) обозначим число дифференцирований по x порядка $\leq m-1$ (соответственно порядка $= m$).

Пусть также $A_\alpha(x, \eta; \xi)$ — семейство вещественных функций ($|\alpha| \leq m$), определенных в $\Omega \times \mathbb{R}^{N_1} \times \mathbb{R}^{N_2}$ и удовлетворяющих условиям:

а) для п.в. $x \in \Omega$ функция $(\eta, \xi) \rightarrow A_\alpha(x, \eta, \xi)$ непрерывна в $\mathbb{R}^{N_1} \times \mathbb{R}^{N_2}$;

б) $\forall (\eta, \xi) \in \mathbb{R}^{N_1} \times \mathbb{R}^{N_2}$ функция $x \rightarrow A_\alpha(x, \eta, \xi)$ измерима в Ω ;

в) существуют такие $c_1 \geq 0$ и $k_1 \in L_q(\Omega)$, что для п.в. $x \in \Omega \quad \forall (\eta, \xi) \in \mathbb{R}^{N_1} \times \mathbb{R}^{N_2}$

$$|A_\alpha(x, \eta, \xi)| \leq c_1[|\eta|^{p-1} + |\xi|^{p-1} + k_1(x)];$$

г) существуют такие $c_2 > 0$ и $k_2 \in L_1(\Omega)$, что для п.в. $x \in \Omega, \quad \forall (\eta, \xi) \in \mathbb{R}^{N_1} \times \mathbb{R}^{N_2}$

$$\sum_{|\alpha|=m} A_\alpha(x, \eta, \xi) \xi_\alpha \geq c_2 |\xi|^p - k_2(x);$$

д) для п.в. $x \in \Omega, \quad \forall \eta \in \mathbb{R}^{N_1}, \quad \forall \xi, \xi^* \in \mathbb{R}^{N_2}, \quad \xi \rightarrow \xi^*$ выполняется

$$\sum_{|\alpha|=m} (A_\alpha(x, \eta, \xi) - A_\alpha(x, \eta, \xi^*)) (\xi_\alpha - \xi_\alpha^*) > 0.$$

Введем обозначения: $D^k u = \{D^\beta u, |\beta| = k\}$, $\delta u = \{u, Du, \dots, D^{m-1} u\}$ [4; с. 194].

Для произвольной фиксированной внешней силы $f \in L_2(\Omega)$ исследуем динамику при $t \rightarrow +\infty$ всех слабых (обобщенных) решений, определенных на $[0, +\infty)$, следующей задачи:

$$\frac{\partial y(x, t)}{\partial t} + \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha (A_\alpha(x, \delta y(x, t), D^m y(x, t))) = f(x) \quad \text{в } \Omega \times (0, +\infty), \quad (42)$$

$$D^\alpha y(x, t) = 0 \quad \text{на } \Gamma \times (0, +\infty), \quad |\alpha| \leq m-1. \quad (43)$$

Введем обозначения [4; с. 195]: $H = L_2(\Omega)$, $V = W_0^{m,p}(\Omega)$ — действительное пространство Соболева,

$$a(u, \omega) = \sum_{|\alpha| \leq m} \int_{\Omega} A_\alpha(x, \delta u(x), D^m u(x)) D^\alpha \omega(x) dx, \quad u, \omega \in V.$$

Условие 2 имеет место в силу теоремы Соболева о компактности вложения. Принимая во внимание условия а)–д) и рассуждения из работы [4; с. 192–199], оператор $A: V \rightarrow V^*$, определенный формулой $\langle A(u), \omega \rangle_V = a(u, \omega) \quad \forall u, \omega \in V$, удовлетворяет условиям 3–5. Следовательно, можно перейти от задачи (42), (43) к соответствующей задаче в «обобщенной» постановке (1). Отметим, что

$$A(u) = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha (A_\alpha(x, \delta u, D^m u)) \quad \forall u \in C_0^\infty(\Omega).$$

Таким образом, для слабых (обобщенных) решений задачи (42), (43) выполняются все утверждения из предыдущих разделов, в частности теорем 1–3 и лемм 1–7.

Замечание 3. В качестве приложений можно рассматривать также новые классы задач с вырождением, задачи на многообразии с краем и без края, задачи с запаздыванием, стохастические дифференциальные уравнения с частными производными и другие задачи с дифференциальными операторами псевдомонотонного типа при соответствующем выборе фазовых пространств [4, 11–13].

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Из результатов разд. 4 и 5 следует что m -полупоток G , построенный на всех слабых решениях (1), обладает компактным инвариантным глобальным аттрактором \mathcal{A} . Для всех слабых решений (1), определенных на $[0, +\infty)$, существует траекторный аттрактор \mathcal{P} . При этом $\mathcal{A} = \mathcal{P}(0) = \{y(0) \mid y \in \mathcal{K}\}$, $\mathcal{P} = \Pi_+ \mathcal{K}$, где \mathcal{K} — совокупность всех полных траекторий дифференциально-операторного включения (1) в $C^{\text{loc}}(\mathbb{R}; H) \cap L_\infty(\mathbb{R}; H)$. Таким образом, доказано равенство глобальных аттракторов как в смысле [7; Definition 6], так и в смысле [6; определение 2.2]. Открытыми остаются вопросы относительно связности и размерности построенных аттракторов в общем случае. Отметим, что предложенные в [6, 7] подходы опираются на свойства решений эволюционных объектов, в данной работе — на свойства функции взаимодействия A из (1) и свойства фазовых пространств.

Анализируя доказательства изложенных результатов, вместо условия 5 можно рассматривать более слабое условие на отображение $A: V \rightrightarrows V^*$: из того, что

$u_n \rightarrow u$ слабо в V , $d_n \in A(u_n) \quad \forall n \geq 1$, $d_n \rightarrow d$ слабо в V^* , $n \rightarrow +\infty$ и $\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle d_n, u_n - u \rangle_V = 0$, следует $d \in A(u)$.

Для класса автономных дифференциально-операторных включений с псевдомонотонной нелинейной зависимостью между определяющими параметрами задачи исследована динамика при $t \rightarrow +\infty$ всех глобальных слабых решений, определенных на $[0, +\infty)$. Доказано существование глобального компактного аттрактора и компактного траекторного аттрактора, изучена их структура, проверено равенство глобальных аттракторов как в смысле определения 6 из [7], так и в смысле определения 2.2 из [6]. Полученные результаты позволяют исследовать динамику решений новых классов эволюционных включений из нелинейных математических моделей геофизических и социоэкономических процессов и полей с функцией взаимодействия псевдомонотонного типа, удовлетворяющей условию не более чем полиномиального роста и стандартному знаковому условию.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ball J.M. Continuity properties and global attractors of generalized semiflows and the Navier–Stokes equations // *J. Nonlinear Sci.* — 1997. — 7, N 5. — P. 475–502.
2. Гаевский Х., Греггер К., Захарьяс К. Нелинейные операторные уравнения и операторные дифференциальные уравнения. — М.: Мир, 1978. — 336 с.
3. Migorski S. Boundary hemivariational inequalities of hyperbolic type and applications // *J. Global Optim.* — 2005. — 31, N 3. — P. 505–533.
4. Лионс Ж.-Л. Некоторые методы решения нелинейных краевых задач. — М.: Мир, 1972. — 587 с.
5. Ладыженская О.А. Математические вопросы динамики вязкой несжимаемой жидкости. — М.: Физматгиз, 1961. — 203 с.
6. Вишик М.И., Чепыжов В.В. Траекторный и глобальный аттракторы 3D системы Навье–Стокса // *Мат. заметки.* — 2002. — 71, № 2. — С. 194–213.
7. Melnik V.S., Valero J. On attractors of multivalued semi-flows and differential inclusions // *Set-Valued Analysis.* — 1998. — 6, N 1. — P. 83–111.
8. Valero J., Kapustyan A.V. On the connectedness and asymptotic behaviour of solutions of reaction-diffusion systems // *J. Math. Analysis and Appl.* — 2006. — 323, N 1. — P. 614–633.
9. Aubin J.P., Frankowska H. Set-valued analysis. — Boston: Birkhauser, 1990. — 461 p.
10. Aubin J.P., Sellina A. Set-valued analysis and viability theory. — Berlin: Springer, 1984.

11. Sell G.R., You Yu. Dynamics of evolutionary equations. — New York: Springer, 2002. — 672 p.
12. Дубинский Ю.А. Нелинейные параболические уравнения высокого порядка // Итоги науки и техники. Совр. пробл. математики. Нов. достиж. — 1990. — 37. — С. 89–166.
13. Черышков V.V., Vishik M.I. Trajectory attractor for reaction-diffusion system with diffusion coefficient vanishing in time // Discr. and Contin. Dynam. Systems. — 2010. — 27, N 4. — P. 1498–1509.
14. Чуешов И.Д. Глобальные аттракторы в нелинейных задачах математической физики // УМН. — 1993. — 48, № 3(291). — С. 135–162.
15. Згуровский М.З., Касьянов П.О., Мельник В.С. Дифференциально-операторные включения и вариационные неравенства в бесконечномерных пространствах. — К.: Наук. думка, 2008. — 464 с.
16. Kasyanov P.O., Mel'nik V.S., Toscano S. Solutions of Cauchy and periodic problems for evolution inclusions with multi-valued w_{λ_0} -pseudomonotone maps // J. Differ. Equations. — 2010. — 249, N 6. — P. 1258–1287.
17. Chikrii A.A. Conflict-controlled processes. — Dordrecht: Kluwer Acad. Publ., 1997. — 424 p.

Поступила 12.08.2010