

# ТЕНЗОРНАЯ ФУНКЦИЯ ГРИНА В ТЕОРИИ УПРУГОСТИ АНИЗОТРОПНОЙ ГЕКСАГОНАЛЬНОЙ СРЕДЫ

П.Н. Остапчук, О.Г. Троценко

Институт электрофизики и радиационных технологий НАН Украины,  
Харьков, Украина

E-mail: [ostapchuk@kipt.kharkov.ua](mailto:ostapchuk@kipt.kharkov.ua)

Методом Лифшица-Розенцвейга получены компоненты тензорной функции Грина упругоанизотропной гексагональной среды в общем виде, справедливом как для мнимых, так и для комплексных полюсов. Результат точный, и в отличие от предыдущих исследований не содержит неопределенностей типа 0/0 при переходе к изотропному приближению. В качестве примера его использования рассмотрены поля смещений и напряжений, создаваемые инфинитезимальной призматической дислокационной петлей, лежащей в базисной плоскости циркония.

PACS 62.20.Dc; 62.20.Fe

## ВВЕДЕНИЕ

Ряд задач в теории радиационного материаловедения связан с корректным вычислением диффузионных потоков точечных дефектов (ТД), генерируемых облучением, на внутренние протяженные дефекты кристалла (макродефекты) с учетом их взаимного упругого взаимодействия. Различие в эффективности поглощения данным макродефектом ТД разного сорта (вакансий и собственных межузельных атомов) является основной движущей силой микроструктурной эволюции материала под облучением. Эта эволюция проявляется, в частности, в зарождении и росте дислокационных петель, ведущих в конечном счете к радиационному упрочнению конструкционных материалов ядерных реакторов [1]. Упругое взаимодействие между ТД и макродефектом определяется моделью конкретного дефекта как источника внутренних напряжений и упругими свойствами неограниченной непрерывной среды, моделирующей кристалл. Математическим выражением этих свойств является тензорная функция Грина (ТФГ) основного уравнения теории упругости. Фактически – это реакция упругой среды на *сосредоточенную* силу или сингулярное возмущение. Зная ТФГ, можно определить упругое состояние среды в любой ее точке, вызванное произвольным распределением таких сил, источником которых как раз и служат ТД и макродефекты кристалла, и, тем самым, найти энергию их упругого взаимодействия [2]. Поэтому определение ТФГ является важным элементом теории радиационного материаловедения реальных кристаллов.

В изотропном приближении ТФГ хорошо известна [3, 4]. В случае упругоанизотропной среды регулярный метод ее построения был предложен И.М. Лифшицем и Л.Н. Розенцвейгом в работе [5]. Было показано, что задача, в принципе, сводится к вычислениям и подразумевает нахождение корней (полюсов) некоторого алгебраического уравнения шестой степени. Расположение полюсов в нужной полуплоскости комплексной переменной определяется конкретными значениями упругих модулей кристалла. Оказывается, что для

большинства ГПУ-металлов (Zr, Mg, Co, Ti, Hf, Y, Sc, Tl, Tc, Ru, Re, Os) искомые полюса чисто мнимые, а для Zn, Cd и Be – комплексные. По отдельности для мнимых и комплексных полюсов ТФГ посчитана в работах [6, 7]. В этом сообщении результат дается в общем виде, пригодном для любого ГПУ-металла. Результат точный, и в отличие от [5, 6] не содержит неопределенности типа 0/0 при переходе к изотропному приближению. В качестве примера его использования рассмотрены поля смещений и напряжений, создаваемые инфинитезимальной призматической дислокационной петлей, лежащей в базисной плоскости Zr.

## 1. ИДЕЯ И ОСНОВНЫЕ СООТНОШЕНИЯ МЕТОДА

Смещение  $\vec{u}(\vec{r})$ , возникающее в среде, под действием приложенной в начале координат точечной силы  $\vec{f}$  удовлетворяет системе уравнений:

$$C_{iklm} \frac{\partial^2 u_l(\vec{r})}{\partial x_k \partial x_m} = -\delta(\vec{r}) f_i, \quad u_i(\infty) \rightarrow 0. \quad (1)$$

Тензор Грина определяется соотношением:

$$u_i(\vec{r}) = \int d^3 r' G_{in}(\vec{r} - \vec{r}') f_n \delta(\vec{r}') = G_{in}(\vec{r}) f_n, \quad (2)$$

т. е. является решением системы

$$C_{iklm} \frac{\partial^2 G_{ln}(\vec{r})}{\partial x_k \partial x_m} = -\delta(\vec{r}) \delta_{in}, \quad G_{in}(\infty) \rightarrow 0. \quad (3)$$

Поэтому, если найти компоненту смещения  $u_i(\vec{r})$  и в ней заменить  $f_i$  на  $\delta_{in}$ , мы получим соответствующую компоненту  $G_{in}(\vec{r})$  тензора Грина (латинские индексы принимают значения 1,2,3). Решение (1) находим с помощью преобразования Фурье, используя известное разложение  $\delta$ -функции Дирака:

$$u_i(\vec{r}) = \int V_i(\vec{\xi}) \exp(i \vec{r} \vec{\xi}) d^3 \xi, \\ \delta(\vec{r}) = 1 / (2\pi)^3 \int \exp(i \vec{r} \vec{\xi}) d^3 \xi. \quad (4)$$

Подстановка (4) в (3) дает для амплитуд Фурье  $V_i(\vec{\xi})$  систему алгебраических уравнений. Обозначив символом  $\Delta(\vec{\xi})$  ее определитель, а символом  $\Delta_{ii}(\vec{\xi})$  его алгебраические дополнения, имеем формальное решение для  $V_i(\vec{\xi})$ :

$$V_i(\vec{\xi}) = \frac{\Delta_{ii}(\vec{e})}{\xi^2 \Delta(\vec{e})} \frac{f_i}{(2\pi)^3}, \quad (5)$$

где  $\vec{e} = \vec{\xi} / \xi$  – единичный вектор в пространстве векторов  $\vec{\xi}$ . В силу действительности выражения (5) интеграл (4) можно представить в виде

$$u_i(\vec{r}) = \int V_i(\vec{\xi}) \cos(\vec{r} \cdot \vec{\xi}) d^3 \xi = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \frac{\Delta_{ii}(\vec{e}) f_i}{\Delta(\vec{e})} \left( \int_0^\infty \cos\{r\xi(\vec{n} \cdot \vec{e})\} d\xi \right) d\Omega(\vec{e}), \quad (6)$$

где второе интегрирование проводится по полному телесному углу в пространстве  $\vec{\xi}$ , а  $\vec{n} = \vec{r} / r$  – единичный вектор в пространстве  $\vec{r}$ . Техника вычисления интеграла (6) подробно изложена в оригинальной статье Лифшица-Розенцвейга, поэтому сразу приведем результат:

$$u_i(\vec{r}) = \frac{2\pi}{r} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\Delta_{ii}(z)}{\Delta(z)} \frac{f_i}{(2\pi)^3} dz. \quad (7)$$

В общем случае  $\Delta(z)$ ,  $\Delta_{ii}(z)$  – полиномы шестой и четвертой степеней  $z$  соответственно, коэффициенты которых выражаются через полярные углы  $\theta$ ,  $\varphi$  вектора  $\vec{n}$  в кристаллографической системе осей и упругие модули кристалла. Из формулы (7) видно, что

$$\frac{1}{2} A(\theta) z^4 + B(\theta) z^2 + k = 0; \quad P(\theta) z^2 + b = 0; \quad (9)$$

$$A(\theta) = 2(k + l \sin^2 \theta - m \sin^4 \theta); \quad B(\theta) = (l \sin^2 \theta + 2k); \quad P(\theta) = b + \rho \sin^2 \theta,$$

а константы  $k$ ,  $m$ ,  $l$  даются выражениями:

$$k = (a + 2b)(b + \rho); \quad m = (a + b - \rho)\gamma - (\chi + 2\rho)^2; \quad l = (a + 2b)\gamma + (2b - \chi)(\chi + 2\rho). \quad (10)$$

Коэффициенты уравнений (9) вещественны, поэтому их корни являются попарно сопряженными, и вклад в интеграл (7) дают только три из них  $z_{1,2,3}$ . Наиболее просто результат выглядит для компонент тензора Грина  $G_{3k}(\vec{r})$ :

$$G_{3k}(\vec{r}) = \frac{2i}{(z_1 + z_2) A(n_3^2)} \left\{ \frac{a + b + \chi + \rho}{4\pi} (\delta_{1k} n_1 + \delta_{2k} n_2) \frac{n_3}{r} + \left[ (b + \rho) + (a + b - \rho) n_3^2 - \frac{(a + 2b)}{z_1 z_2} \right] \frac{\delta_{3k}}{4\pi r} \right\}. \quad (11)$$

(Здесь  $n_1 = \sin \theta \cos \varphi$ ;  $n_2 = \sin \theta \sin \varphi$ ;  $n_3 = \cos \theta$  – компоненты единичного вектора  $\vec{n} = \vec{r} / r$ ;  $z_{1,2}$  – корни биквадратного уравнения, лежащие в верхней полуплоскости комплексной переменной  $z$ ). Аналогичный результат для компонент  $G_{\alpha k}(\vec{r})$  ( $\alpha = 1, 2$ ) сложнее:

каковы бы ни были модули упругости  $C_{iklm}$ , смещение  $u_i(\vec{r})$ , а значит, и компоненты тензора Грина являются однородными функциями первого порядка от координат. Этот факт заранее очевиден. Он следует из вида уравнений (1), (3) и свойства  $\delta$ -функции  $\delta(\alpha \vec{r}) = \alpha^{-3} \delta(\vec{r})$ . Интеграл в (7) берется с помощью вычетов подынтегральной функции относительно полюсов, расположенных в верхней полуплоскости комплексной переменной  $z$ . Поэтому формально задача сводится к нахождению корней уравнения шестой степени.

## 2. ТЕНЗОР ГРИНА КРИСТАЛЛОВ ГЕКСАГОНАЛЬНОЙ СИСТЕМЫ

В декартовой системе координат с осью  $x_3$  в направлении гексагональной оси кристалла тензор модулей упругости может быть представлен в форме:

$$C_{iklm} = a \delta_{ik} \delta_{lm} + b (\delta_{il} \delta_{km} + \delta_{im} \delta_{kl}) + \gamma \delta_{i3} \delta_{k3} \delta_{l3} \delta_{m3} + \chi (\delta_{i3} \delta_{k3} \delta_{lm} + \delta_{ik} \delta_{l3} \delta_{m3}) + \rho (\delta_{im} \delta_{k3} \delta_{l3} + \delta_{il} \delta_{k3} \delta_{m3} + \delta_{kl} \delta_{i3} \delta_{m3} + \delta_{km} \delta_{i3} \delta_{l3}); \quad (8)$$

$$b = \frac{1}{2} (C_{11} - C_{12}); \quad \chi = C_{13} - C_{12};$$

$$\rho = C_{55} - \frac{1}{2} (C_{11} - C_{12});$$

$$\gamma = C_{11} + C_{33} - 4C_{55} - 2C_{13},$$

где  $C_{11}$ ,  $C_{12}$ ,  $C_{13}$ ,  $C_{33}$ ,  $C_{55} = C_{44}$  – минимальное число отличных от нуля упругих модулей. В нашем случае искомые полюса являются корнями квадратного и биквадратного уравнений вида:

$$G_{\alpha k}(\vec{r}) = \left[ \frac{2i}{(z_1 + z_2)} \frac{R(n_3^2)}{bA(n_3^2)} - \frac{b n_3^2}{\sqrt{b P(n_3^2)} (b + \rho)(1 - n_3^2)} \right] \frac{\delta_{\alpha k}}{4\pi r} - \left[ \frac{2i}{(z_1 + z_2)} \frac{S(n_3^2)}{(1 - n_3^2)bA(n_3^2)} - \frac{P(n_3^2) + b n_3^2}{\sqrt{b P(n_3^2)} (b + \rho)(1 - n_3^2)^2} \right] \frac{(\delta_{1k} n_1 + \delta_{2k} n_2) n_\alpha}{4\pi r} + \frac{2i}{(z_1 + z_2)} \frac{a + b + \chi + \rho}{A(n_3^2)} \frac{n_\alpha n_3}{4\pi r} \delta_{3k}, \quad (12)$$

а функции  $R(n_3^2)$  и  $S(n_3^2)$  даются следующими выражениями:

$$R = \frac{(a+b)(b+\rho)}{z_1 z_2} - \frac{A(n_3^2) P(n_3^2)}{2(b+\rho)(1-n_3^2)} \left( z_1 z_2 - \frac{b}{P(n_3^2)} \right), \quad (13)$$

$$S = (a+b)(b+\rho) \left[ \frac{1}{z_1 z_2} + n_3^2 \right] - \frac{A(n_3^2) P(n_3^2)}{2(b+\rho)(1-n_3^2)} \left[ z_1 z_2 - \frac{b}{P(n_3^2)} + \left( z_1^2 z_2^2 + \frac{b}{P} \left[ z_1 z_2 - \frac{2B(n_3^2)}{A(n_3^2)} \right] \right) n_3^2 \right].$$

Форма записи (11)-(13) отличается от оригинала [4] и от работы [5], хотя, по сути, они тождественны. Удобство ее заключается в предельной простоте перехода к изотропии. В работах [4, 5] он затруднен неопределенностью типа 0/0, а здесь ее нет. Положим  $\gamma = \chi = \rho = 0$ . Тогда  $m = l = 0$ ;  $A = B = 2k$ ;  $P = b$ ;  $k = b(a + 2b)$ , биквадратное уравнение (9) становится тривиальным:  $[z^2 + 1]^2 = 0$ , откуда следует, что  $z_1 = z_2 = i$ . В результате из (11), (12) для компонент тензора Грина имеем выражения:

$$G_{3k}(\vec{r}) = \frac{1}{8\pi b} \frac{a+b}{a+2b} \times \quad (14)$$

$$\left[ (\delta_{1k} n_1 + \delta_{2k} n_2) n_3 + \left( \frac{a+3b}{a+b} + n_3^2 \right) \delta_{3k} \right] \frac{1}{r};$$

$$G_{\alpha k}(\vec{r}) = \frac{1}{8\pi b} \frac{a+b}{a+2b} \times \quad (15)$$

$$\left[ \frac{a+3b}{a+b} \delta_{\alpha k} + (\delta_{1k} n_1 + \delta_{2k} n_2) n_\alpha + n_\alpha n_3 \delta_{3k} \right] \frac{1}{r},$$

которые легко сворачиваются в одно

$$G_{ik}(\vec{r}) = \frac{1}{8\pi b} \frac{a+b}{a+2b} \times \left[ \frac{a+3b}{a+b} \delta_{ik} + n_i n_k \right] \frac{1}{r}, \quad (16)$$

соответствующее изотропной упругой среде ( $a \equiv \lambda$ ;  $b \equiv \mu$ , где  $\lambda$  и  $\mu$  – коэффициенты Ламэ) [2, 3].

Результаты (11), (12) требуют некоторого пояснения. В работах [7, 8] приведены экспериментальные и расчетные значения упругих модулей практически всех ГПУ-металлов. Анализ этих данных (в пересчете на мегабары) показывает, что для всех них имеют место неравенства  $k = C_{11} C_{44} > 0$ ;  $A(\theta) > 0$ ;  $B(\theta) > 0$ ;  $P(\theta) > 0$  для любого значения угла  $\theta$ . Поэтому нужный корень квадратного уравнения  $z_3$  очевиден:

$z_3 = i\sqrt{b/P}$ , и формула (12) приведена уже с учетом его явного вида. В (11) он вообще вклада не дает. Зависимость от угла  $\theta$  у коэффициентов  $A(\theta)$ ,  $B(\theta)$ ,  $P(\theta)$  входит посредством  $\sin^2 \theta = 1 - n_3^2$ , поэтому в (11), (12) фигурирует именно  $n_3^2$ . Что касается корней биквадратного уравнения  $z_{1,2}$ , то их явные выражения зависят от знака дискриминанта  $D = B^2 - 2Ak$  или от соотношений между упругими модулями конкретного материала. А вот комбинация  $z_1 z_2 = -(2k/A)^{1/2}$  в этом смысле универсальна, знак минус следует из перехода к изотропии  $z_1 z_2 \rightarrow -1$ . Таким образом, единственное место, где нужны явные выражения  $z_{1,2}$ , это отношение  $2i/(z_1 + z_2)$ . При  $D > 0$  искомые полюса чисто мнимые и компактно могут быть записаны в виде:

$$z_{1,2} = i\sqrt{p_{1,2}(n_3^2)/A(n_3^2)}, \quad (17)$$

$$p_{1,2} = B \pm \sqrt{B^2 - 2Ak} = 2k + \left( l \pm \sqrt{l^2 + 4km} \right) (1 - n_3^2).$$

Эта ситуация реализуется у Zr, Mg, Co, Ti, Hf, Y, Sc, Tl, Tc, Ru, Re, Os; для них  $l, m > 0$ , так что  $p_{1,2}(n_3) > 0$  для любого значения  $\theta$ . Для Zn, Cd и Fe  $D < 0$ , а искомые полюса имеют вид:

$$z_{1,2} = \mp \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \sqrt{\frac{2k}{A(n_3^2)} - \frac{B(n_3^2)}{A(n_3^2)}} \right)^{1/2} + \frac{i}{\sqrt{2}} \left( \sqrt{\frac{2k}{A(n_3^2)} + \frac{B(n_3^2)}{A(n_3^2)}} \right)^{1/2}. \quad (18)$$

Видно, что в обоих случаях комбинация  $2i/(z_1 + z_2)$  вещественна. Важно отметить, что  $z_{1,2}$  являются функциями только  $n_3^2$ .

### 3. ПРИЛОЖЕНИЕ ПОЛУЧЕННЫХ РЕЗУЛЬТАТОВ

В качестве примера использования формул (12), (13) рассмотрим поля смещений и напряжений, создаваемые инфинитезимальной призматической дислокационной петлей, лежащей в базисной плоскости  $Zr$ . Согласно [1, 2] для компонент смещения имеем:

$$u_i(\vec{r}) = C_{jklm} d_{lm} \frac{\partial G_{ij}(\vec{r})}{\partial x_k}, \quad d_{lm} = \delta S_l b_m, \quad (19)$$

где  $b_m$  – компонента вектора Бюргера;  $\delta S_l$  – площадь, ограниченная проекцией петли на плоскость, перпендикулярную  $l$ -й координатной оси (смещения конечной петли даются поверхностным интегралом по этой площади). В нашем случае  $\vec{b} = (0, 0, b_3)$ ,  $\delta \vec{S} = (0, 0, \delta S_3)$ , поэтому

$$C_{jk33} = (a + \chi)\delta_{jk} + (2b + \gamma + \chi + 4\rho)\delta_{j3}\delta_{k3},$$

соответственно

$$u_i(\vec{r}) = d_{33}(a + \chi) \frac{\partial G_{i\alpha}(\vec{r})}{\partial x_\alpha} + d_{33}(a + 2b + \gamma + 2\chi + 4\rho) \frac{\partial G_{i3}(\vec{r})}{\partial x_3} \equiv d_{33} \left[ C_{13} \frac{\partial G_{i\alpha}(\vec{r})}{\partial x_\alpha} + C_{33} \frac{\partial G_{i3}(\vec{r})}{\partial x_3} \right] \quad (20)$$

(по индексу  $\alpha = 1, 2$  подразумевается суммирование). Так, для компоненты  $u_3$  имеем:

$$u_3(\vec{r}) = d_{33} C_{13} \frac{\partial G_{3\alpha}(\vec{r})}{\partial x_\alpha} + d_{33} C_{33} \frac{\partial G_{33}(\vec{r})}{\partial x_3} = -d_{33} C_{13} \frac{n_3}{r^2} \left[ (1 - 3n_3^2)\Phi(n_3^2) + 2n_3^2(1 - n_3^2) \frac{\partial \Phi(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right] -$$

$$- d_{33} C_{33} \frac{n_3}{r^2} \left[ F(n_3^2) - 2(1 - n_3^2) \frac{\partial F(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right] \equiv -d_{33} \frac{x_3}{r^3} \Psi(n_3^2), \quad (21)$$

где согласно (11)

$$G_{3\alpha}(\vec{r}) = \frac{2i}{(z_1 + z_2)A(n_3^2)} \frac{C_{13} + C_{55}}{4\pi} \frac{n_\alpha n_3}{r} \equiv \Phi(n_3^2) \frac{n_\alpha n_3}{r},$$

$$G_{33}(\vec{r}) = \frac{2i}{(z_1 + z_2)A(n_3^2)} \left( C_{55} + (C_{11} - C_{55})n_3^2 - \frac{C_{11}}{z_1 z_2} \right) \times \frac{1}{4\pi r} \equiv F(n_3^2) \frac{1}{r}.$$

Для двух других компонент смещения  $u_\beta$  ( $\beta = 1, 2$ ) из (20) получаем:

$$u_\beta(\vec{r}) = d_{33} C_{13} \frac{\partial G_{\beta\alpha}(\vec{r})}{\partial x_\alpha} + d_{33} C_{33} \frac{\partial G_{\beta 3}(\vec{r})}{\partial x_3} =$$

$$= -d_{33} C_{13} \frac{n_\beta}{r^2} \left[ N(n_3^2) + 3n_3^2 M(n_3^2) + 2n_3^2 \frac{\partial N(n_3^2)}{\partial n_3^2} - 2n_3^2(1 - n_3^2) \frac{\partial M(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right] +$$

$$+ d_{33} C_{33} \frac{n_\beta}{r^2} \left[ (1 - 3n_3^2)\Phi(n_3^2) + 2n_3^2(1 - n_3^2) \frac{\partial \Phi(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right] \equiv d_{33} \frac{x_\beta}{r^3} K(n_3^2), \quad (22)$$

где согласно (12)

$$G_{\alpha\beta}(\vec{r}) = N(n_3^2) \frac{\delta_{\alpha\beta}}{r} - M(n_3^2) \frac{n_\alpha n_\beta}{r}, \quad \text{а}$$

громоздкие функции  $N(n_3^2)$  и  $M(n_3^2)$  – это соответствующие коэффициенты в квадратных скобках (12). В (21), (22) учтено очевидное равенство  $\sum_k n_k^2 = 1$ . Эти выражения справедливы

для любой точки наблюдения  $\vec{r}$ , но, как видно, они крайне громоздки. Например, в базисной плоскости ( $n_3 = 0$ ), как и следовало ожидать из соображений симметрии, компонента  $u_3(\vec{r})$  обращается в нуль для любого ГПУ-металла, а выражение (22) несколько упрощается, но все равно остается очень громоздким. Так для циркония:

$$u_\beta(\vec{r}) = \frac{n_\beta}{r^2} d_{33} [C_{33}\Phi(0) - C_{13}N(0)] \equiv d_{33} \frac{x_\beta}{r^3} K(0);$$

$$\Phi(0) = \frac{C_{13} + C_{55}}{2\pi} \frac{1}{\sqrt{A(0)}} \frac{1}{\sqrt{p_1(0)} + \sqrt{p_2(0)}}; \quad (23)$$

$$N(0) = \frac{1}{2\pi} \frac{R(0)}{b} \frac{1}{\sqrt{A(0)}} \frac{1}{\sqrt{p_1(0)} + \sqrt{p_2(0)}},$$

где величины  $A(0)$ ,  $p_{1,2}(0)$ ,  $R(0)$  являются комбинациями упругих модулей циркония и определяются соотношениями (9), (10), (13), (17).

Зная поле смещений и используя закон Гука, нетрудно найти поле напряжений  $\sigma_{ik} = C_{iklm} u_{lm}$ . В случае гексагональной среды (8) компоненты тензора напряжений принимают вид:

$$\begin{aligned}\sigma_{11} &= aSpu_{ik} + 2bu_{11} + \chi u_{33}; \\ \sigma_{22} &= aSpu_{ik} + 2bu_{22} + \chi u_{33}; \\ \sigma_{33} &= (a + \chi)Spu_{ik} + (2b + \gamma + \chi + 4\rho)u_{33}; \\ \sigma_{\beta 3} &= 2(b + \rho)u_{\beta 3}; \quad \sigma_{12} = 2bu_{12}; \\ Sp\sigma_{ik} &= (3a + 2b + \chi)Spu_{ik} + (\gamma + 3\chi + 4\rho)u_{33}.\end{aligned}$$

Видно, что в отличие от изотропии и кубической симметрии  $Sp\sigma_{ik}$  не пропорционален  $Spu_{ik}$ . Итак, задача сводится к простому дифференцированию выражений (21), (22). Однако, учитывая громоздкость формул, в общем виде приведем лишь промежуточные результаты для компонент тензора деформаций:

$$\begin{aligned}u_{11}(\vec{r}) &= \frac{d_{33}}{r^3} \left[ (1 - 3n_1^2)K(n_3^2) - 2n_3^2 n_1^2 \frac{\partial K(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right]; \\ u_{22}(\vec{r}) &= \frac{d_{33}}{r^3} \left[ (1 - 3n_2^2)K(n_3^2) - 2n_3^2 n_2^2 \frac{\partial K(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right]; \\ u_{33}(\vec{r}) &= -\frac{d_{33}}{r^3} \left[ (1 - 3n_3^2)\Psi(n_3^2) + 2n_3^2(1 - n_3^2) \frac{\partial \Psi(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right],\end{aligned}$$

где функции  $\Psi(n_3^2)$  и  $K(n_3^2)$  определяются соотношениями (21), (22) как коэффициенты при  $x_3/r^3$  и  $x_\beta/r^3$  соответственно. С помощью диагональных компонент тензора деформаций легко получаем аналогичные компоненты тензора напряжений и их сумму. Для недиагональных компонент тензора напряжений результат вполне обобщим:

$$\begin{aligned}u_{12}(\vec{r}) &= -d_{33} \frac{x_1 x_2}{r^5} \left[ 3K(n_3^2) + 2n_3^2 \frac{\partial K(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right], \\ u_{\beta 3}(\vec{r}) &= d_{33} \frac{x_\beta x_3}{2r^5} \left[ 3\Psi(n_3^2) - 3K(n_3^2) + \right. \\ &\quad \left. + 2n_3^2 \frac{\partial \Psi(n_3^2)}{\partial n_3^2} + 2(1 - n_3^2) \frac{\partial K(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right].\end{aligned}$$

Следует, однако, заметить, что функции  $\Psi(n_3^2)$  и  $K(n_3^2)$  сами по себе очень громоздки и выражаются через функции  $\Phi(n_3^2)$ ,  $F(n_3^2)$ ,  $N(n_3^2)$  и  $M(n_3^2)$ , которые им под стать; поэтому выписать результат в общем виде нереально, хотя, как видим, принципиальных математических трудностей нет, только технические. В базисной плоскости ( $n_3 = 0$ ), например, компоненты тензора напряжений принимают более простой вид:

$$\begin{aligned}\sigma_{11}(\vec{r}) &= -\frac{d_{33}}{r^3} \left[ (a - 2b)K(0) + (a + \chi)\Psi(0) + 6b \frac{x_1^2}{r^2} K(0) \right]; \\ \sigma_{22}(\vec{r}) &= -\frac{d_{33}}{r^3} \left[ (a - 2b)K(0) + (a + \chi)\Psi(0) + 6b \frac{x_2^2}{r^2} K(0) \right];\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\sigma_{33}(\vec{r}) &= -\frac{d_{33}}{r^3} \left[ (a + \chi)K(0) + (a + 2b + \gamma + 2\chi + 4\rho)\Psi(0) \right]; \\ \sigma_{13} = \sigma_{23} &= 0; \quad \sigma_{12}(\vec{r}) = -d_{33} \frac{x_1 x_2}{r^5} 6bK(0).\end{aligned}$$

Соответственно

$$\begin{aligned}Sp\sigma_{ik} &= -\frac{d_{33}}{r^3} \left[ (C_{11} + C_{12} + C_{13})K(0) + \right. \\ &\quad \left. + (C_{33} + 2C_{13})\Psi(0) \right],\end{aligned}\quad (24)$$

где согласно (21)

$$\Psi(0) = C_{13}\Phi(0) - C_{33} \left[ F(n_3^2) - 2 \frac{\partial F(n_3^2)}{\partial n_3^2} \right] \Big|_{n_3^2=0},$$

$$K(0) = C_{33}\Phi(0) - C_{13}N(0).$$

#### 4. ЧИСЛЕННЫЕ ОЦЕНКИ

В заключение приведем численные оценки полученных результатов применительно к  $Zr$ . Согласно [6] экспериментальные значения упругих модулей циркония следующие, Мбар:  $C_{11} = 1,554$ ;  $C_{12} = 0,672$ ;  $C_{13} = 0,646$ ;  $C_{33} = 1,725$ ;  $C_{55} = C_{44} = 0,363$ . Тогда для среднего гидростатического давления  $\bar{P} = -1/3 Sp\sigma_{ik}$  в базисной плоскости ( $n_3 = 0$ ) имеем (24):

$\bar{P} \approx 1,44 \frac{d_{33}}{6\pi r^3}$  Мбар (напомним, что величина  $d_{33}$  имеет размерность объема (19)). Для сравнения аналогичные оценки сделаем для той же призматической петли в изотропной среде, моделирующей реальный гексагональный кристалл. Ось  $z$  направим вдоль вектора Бюргера и нормали к плоскости петли. В этом случае  $C_{iklm} = \lambda \delta_{ik} \delta_{lm} + \mu (\delta_{il} \delta_{km} + \delta_{im} \delta_{kl})$ , а  $Sp\sigma_{ik}^I = (3\lambda + 2\mu)Spu_{ik}^I$ . Сделав необходимые вычисления, в плоскости залегания петли получаем:  $\bar{P}^I = \mu \frac{3\lambda + 2\mu}{\lambda + 2\mu} \frac{d_{33}}{6\pi r^3}$ . Для средних упругих

модулей  $\lambda$  и  $\mu$  используем усреднение Фогта [3]:

$$\lambda = \frac{1}{15} (2C_{ijj} - C_{ijj}), \quad \mu = \frac{1}{30} (3C_{ijj} - C_{ijj}).$$

В результате  $\lambda = \frac{1}{15} (15a + \gamma + 10\chi)$ ;

$$\mu = \frac{1}{15} (15b + \gamma + 10\rho); \quad \bar{P}^I = 0,805 \frac{d_{33}}{6\pi r^3} \text{ Мбар.}$$

Далее, энергия упругого взаимодействия между ТД (в приближении центра дилатации) и рассматриваемым объектом согласно [1] пропорциональна среднему давлению, создаваемому этим объектом в точке нахождения ТД. Поэтому из приведенных оценок следует, что изотропное приближение занижает эффективность этого взаимодействия. В реальном кристалле оно сильнее.

## БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. V.I. Dubinko, S.A. Kotrechko, and V.F. Klepikov // *Radiat. Eff. Defects Solids*. 2009, v. 164, p. 647.
2. Дж. Эшелби. *Континуальная теория дислокаций*. М.: «Наука», 1963, 215 с.
3. Л.Д. Ландау, Е.М. Лифшиц. *Теория упругости*. М.: «Наука», 1987, 246 с.
4. Дж Хирт, И. Лоте. *Теория дислокаций*. М.: «Атомиздат», 1972, 600 с.
5. И.М. Лифшиц, Л.Н. Розенцвейг // *ЖЭТФ*. 1947, т. 17, 783 с.
6. П.Н. Остапчук // *ФТТ*. 2011, т. 55, №1, с. 95.
7. М.А. Баранов, Е.А. Дубов, И.В. Дятлова, Е.В. Черных // *ФТТ*. 2004, т. 46, с. 212.
8. L. Fast, J.M. Wills, B. Johansson, O. Eriksson // *Phys. Rev. B*. 1995, v. 51, N 17, p. 431.

Статья поступила в редакцию 26.06.2014 г.

## ТЕНЗОРНА ФУНКЦІЯ ГРІНА В ТЕОРІЇ ПРУЖНОСТІ АНІЗОТРОПНОГО ГЕКСАГОНАЛЬНОГО СЕРЕДОВИЩА

*П.М. Остапчук, О.Г. Троценко*

Методом Ліфшиця-Розенцвейга отримані компоненти тензорної функції Гріна пружноанізотропного гексагонального середовища в загальному вигляді, справедливому як для уявних, так і для комплексних полюсів. Результат точний, і на відміну від попередніх досліджень не містить невизначеностей типу 0/0 при переході до ізотропного наближення. Як приклад його використання, розглянуті поля зміщень і напружень, що створюються інфінітезимальною призматичною дислокаційною петлею, що лежить у базисній площині цирконію.

## THE TENSOR GREEN FUNCTION OF ELASTICALLY ANISOTROPIC HEXAGONAL MEDIUM

*P.N. Ostapchuk, O.G. Trotsenko*

In this report, components of the tensor Green function of elastically anisotropic hexagonal medium are derived by the Lifshitz and Rosentsveig method. The result is given in a general form suitable for any hcp metal. The result is exact and, in contrast to previous studies, contains no the type of uncertainty 0/0 in the transition to the isotropic limit. As an example of its use, we consider displacements and stress fields generated by a infinitesimal prismatic dislocation loop lying in the basal plane of Zr.