

УДК 519.718: 519.217

**В. К. Ясинский\***, д-р физ.-мат. наук, профессор,

**А. Я. Довгунь\*\***, ассистент

\*Черновицкий национальный университет

имени Юрия Федьковича, г. Черновцы,

\*\*Буковинская государственная финансовая академия, г. Черновцы

## УСТОЙЧИВОСТЬ ДИФFUЗИОННЫХ СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМ АВТОМАТИЧЕСКОГО РЕГУЛИРОВАНИЯ С ПОСЛЕДЕЙСТВИЕМ С УЧЕТОМ МАРКОВСКИХ ПАРАМЕТРОВ

Обоснован второй метод Ляпунова для диффузионных стохастических систем автоматического регулирования запаздывающего типа с марковскими параметрами, что является обобщением аналогичных результатов для стохастических диффузионных уравнений с последствием [5].

**Ключевые слова:** автоматическое регулирование, винеровские возмущения, «непрямое» регулирование, абсолютная устойчивость.

### 1. Основные определения

Пусть на вероятностном базисе  $(\Omega, F, \{F_t, t \geq 0\}, P)$  задан случайный процесс  $x(t) \equiv x(t, \omega) \in R^n$  с помощью диффузионного стохастического дифференциально-функционального уравнения с марковскими возмущениями (ДСДФУ с МВ), которое является обобщенной моделью дифференциальных стохастических систем автоматического регулирования с учетом марковских возмущений [1], [2]

$$dx(t) = [a(t, x_t, \xi(t)) + g\varphi(\sigma)]dt + b(t, x_t, \xi(t))dw(t), \quad t \geq t_0 \quad (1)$$

с начальными условиями

$$x_{t_0} \equiv x(t_0 + \theta) = \psi(\theta), \quad -h \leq \theta \leq 0, \quad (2)$$

где  $x_t \equiv x(t + \theta)$ ,  $-h \leq \theta \leq 0$ ,  $\xi(t) \equiv \xi(t, \omega) \in Y \quad \forall t \geq t_0$  — стохастически непрерывный однородный феллеровский марковский процесс с непрерывными справа реализациями  $y$  на компактном фазовом пространстве  $Y$  [3];  $a: [t_0, \infty) \times R^n \times Y \rightarrow R^n$  — непрерывное отображение по аргументам;  $b: [t_0, \infty) \times R^n \times Y \rightarrow M_{n \times n}(R^n)$  — матрица порядка  $n \times n$ ;  $w(t)$  —  $n$ -измеримый процесс броуновского движения;  $g \equiv (g_1, g_2, \dots, g_n) \in R^n$ ,  $l \equiv (l_1, l_2, \dots, l_n) \in R^n$ ,  $\sigma \equiv l^T x(t)$ ,

$0 \leq \frac{\varphi(\sigma)}{\sigma} \leq k$ ,  $k \in (0, \infty)$ ,  $\varphi(0) = 0$ ;  $\varphi(\sigma) \geq 0 \quad \forall \sigma \in R^1$ . Заметим, что  $\psi(t), w(t)$  та  $\xi(t)$  — попарно независимы.

**Определение 1.** Абсолютно непрерывный по переменной  $t \geq t_0$   $n$ -измеримый случайный процесс  $x(t)$  называется сильным решением задачи (1), (2) на множестве  $[t_0, T) \subset R_+$ , если  $\forall T_1 \subset [t_0, T)$ ,  $t \in [t_0 - \tau, T_1)$  с вероятностью 1 выполняется равенство

$$x(t) = \begin{cases} \psi(t_0), & t = t_0, \\ \psi(0) + \int_{t_0}^t a(s, x_s, \xi(s)) ds + \int_{t_0}^t g\varphi(l^T x_s) ds + \\ + \int_{t_0}^t b(s, x_s, \xi(s)) dw(s), & t \in (t_0, T_1). \end{cases} \quad (3)$$

Если на произвольном отрезке  $t \in [t_0, T)$  два произвольных решения (1), (2) равны друг другу с вероятностью единица, то полагают, что на этом множестве решение единственно с точностью до стохастической эквивалентности. В этом случае при условии  $\xi(t_0) = y$  решение будем обозначать через  $x(t, t_0, \psi, y)$ .

Далее будем считать, что выполняется одно из следующих условий, налагаемых на правую часть ДСДФУ:

L1) глобальное условие Липшица:

$$\begin{aligned} & \left| g(l^T \psi_1) - g(l^T \psi_2) \right| + \left| a(t, \psi_1, y) - a(t, \psi_2, y) \right| + \\ & + \left\| b(t, \psi_1, y) - b(t, \psi_2, y) \right\| \leq L \|\psi_1 - \psi_2\| \end{aligned}$$

для всех  $t \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi_1, \psi_2 \in C_n([-\tau, 0])$ ,  $\|\psi\| = \sup_{-\tau \leq \theta \leq 0} |\psi(\theta)|$ ;

L2) усиленное глобальное условие Липшица: существует такая вероятностная мера  $\rho$  на  $\sigma$ -алгебре борелевых подмножеств отрезка  $[-\tau, 0]$ , что для всех  $t \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi_1, \psi_2 \in C_n([-\tau, 0])$

$$\begin{aligned} & \left| g(l^T \psi_1) - g(l^T \psi_2) \right| + \left| a(t, \psi_1, y) - a(t, \psi_2, y) \right| + \\ & + \left\| b(t, \psi_1, y) - b(t, \psi_2, y) \right\| \leq L \int_{-\tau}^0 |\psi_1(\theta) - \psi_2(\theta)| \rho(d\theta) \equiv \|\psi_1 - \psi_2\|_\rho \end{aligned}$$

L3) локальное условие Липшица:

$$\left| g(l^T \psi_1) - g(l^T \psi_2) \right| + \left| a(t, \psi_1, y) - a(t, \psi_2, y) \right| +$$

$$+\|b(t, \psi_1, y) - b(t, \psi_2, y)\| \leq L_r \|\psi_1 - \psi_2\|$$

при условии, что  $\forall t \geq 0, y \in Y, r > 0$  и  $\psi_1, \psi_2 \in U_r(0) \equiv \{\psi \in C_n([- \tau, 0]) \mid \|\psi\| < r\}$ ;

L4) усиленное локальное условие Липшица:

$$\begin{aligned} & \left| g(I^T \psi_1) - g(I^T \psi_2) \right| + \left| a(t, \psi_1, y) - a(t, \psi_2, y) \right| + \\ & + \|b(t, \psi_1, y) - b(t, \psi_2, y)\| \leq L_r \|\psi_1 - \psi_2\|_\rho \end{aligned}$$

для произвольных  $t \geq 0, y \in Y, r > 0$  и  $\psi_1, \psi_2 \in U_r(0) \equiv \{\psi \in C_n([- \tau, 0]) \mid \|\psi\|_\rho < r\}$ .

С ограничениями типа L3, L4, как правило, используется ограничение так называемого подлинейного роста

$$\left| g(I^T \psi) \right| + \left| a(t, \psi, y) \right| + \|b(t, \psi, y)\| \leq K (\|\psi\| + \alpha(y)) \quad (4)$$

или

$$\left| g(I^T \psi) \right| + \left| a(t, \psi, y) \right| + \|b(t, \psi, y)\| \leq K (\|\psi\|_\rho + \alpha(y)) \quad (5)$$

для всех  $t \geq 0, y \in Y$  и  $\psi \in C_n([- \tau, 0])$ .

Ясно, что из глобальных условий L1 или L2 и условия

$$\sup_{t \geq 0} |a(t, 0, y)| = \alpha(y) < \infty, \quad \sup_{t \geq 0} |b(t, 0, y)| = \alpha(y) < \infty, \quad (6)$$

для  $\forall y \in Y$  следуют соответственно условия (4), (5) [4].

Подставляя в правую часть ДСДФУ реализации  $y \in Y$  марковского процесса  $\xi(t)$  и используя результаты работы [4], легко убедиться в том, что глобальное условие Липшица L1 и условие (6) (или локальное условие L3 и условие (6)) гарантируют существование и единственность решения задачи (1), (2) на  $[t_0, \infty)$  для произвольного  $t_0 \geq 0$  [13].

Введем понятие устойчивости тривиального решения  $x(t) \equiv 0$  уравнения (1), как это сделано в работах [4—7], [9], [11-13], причем естественно допускать  $\alpha = 0$  в условии (6), т.е.

$$a(t, 0, y) = 0, \quad b(t, 0, y) = 0, \quad \varphi(0) = 0, \quad (7)$$

а также считать, что существует единственное решение задачи (1), (2) на произвольном полуинтервале  $[t_0, \infty)$ ,  $t_0 \geq 0$ .

**Определение 2.** Тривиальное решение  $x(t) \equiv 0$  задачи (1), (2) назовем:

- стохастически устойчивым, если  $\forall \varepsilon_1, \varepsilon_2 > 0$  существует такое  $\delta > 0$ , что из неравенства  $\|\psi\| < \delta$  следует  $\forall t_0 \geq 0, y \in Y$  неравенство

$$P \left\{ \omega : \sup_{t \geq t_0} |x(t, t_0, \psi, y)| \geq \varepsilon_1 \right\} < \varepsilon_2; \quad (8)$$

- асимптотически стохастически устойчивым, если выполняется (8) и существует такое  $\delta_1 > 0$ , что для  $\forall t_0 \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi \in U_{\delta_1}(0)$

$$P \left\{ \omega : \lim_{t \rightarrow \infty} |x(t, t_0, \psi, y)| = 0 \right\} = 1; \quad (9)$$

- локально асимптотически стохастически устойчивым, если оно стохастически устойчиво и существуют такие  $\delta_1 > 0$  и  $\delta_2 > 0$ , что

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |x(t, t_0, \psi, y)| = 0, \quad \forall t_0 \geq 0, \quad y \in Y, \quad \psi \in U_{\delta_1}(0)$$

при  $\sup_{t \geq t_0} |x(t, t_0, \psi, \xi)| < \delta_2$ .

**Определение 3.** Тривиальное решение  $x(t) \equiv 0$  задачи (1), (2) назовем:

- $p$ -устойчивым ( $p \geq 1$ ), если

$$\lim_{\|\phi\| \rightarrow 0} \sup_{t \geq t_0 \geq 0} E \left\{ |x(t, t_0, \psi, y)|^p \right\} = 0;$$

- асимптотически  $p$ -устойчивым, если оно  $p$ -устойчиво и существует такое  $\delta > 0$ , что

$$\lim_{t \rightarrow \infty} E \left\{ |x(t, t_0, \psi, y)|^p \right\} = 0$$

для  $\forall t_0 \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi \in U_{\delta}(0)$ .

**Определение 4.** Тривиальное решение  $x(t) \equiv 0$  задачи (1), (2) назовем

- экспоненциально  $p$ -устойчивым, если существуют такие  $\delta > 0$ ,  $M > 0$  и  $\gamma > 0$ , что для произвольных  $t \geq t_0 \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi \in U_{\delta}(0)$

$$E \left\{ |x(t, t_0, \psi, y)|^p \right\} \leq M e^{-\gamma(t-t_0)} \|\psi\|^p; \quad (10)$$

- глобально экспоненциально  $p$ -устойчивым, если (10) выполняется для всех  $t \geq t_0 \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi \in C_n([-\tau, 0])$ ;
- сильно экспоненциально  $p$ -устойчивым, если существуют такие  $-\delta > 0$ ,  $M > 0$  и  $\gamma > 0$ , что для всех  $t \geq t_0 \geq 0$ ,  $\xi \in Y$  и  $\psi \in U_{\delta}(0)$

$$E \left\{ \|x_t(t_0, \psi, y)\|^p \right\} \leq M e^{-\gamma(t-t_0)} \|\psi\|^p; \quad (11)$$

- сильно глобально експоненціально  $p$ -устойчивим, если неравенство (11) выполняется для всех  $t \geq t_0 \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\forall \psi \in C_n([- \tau, 0])$ .

## 2. Производная Ляпунова в силу решений стохастических дифференциально-функциональных уравнений Ляпунова-Красовского (1), (2)

Рассмотрим скалярный непрерывный функционал [4; 9] по всем переменным

$$V : R_+ \times C_n([- \tau, 0]) \times Y \rightarrow R^1, \quad (12)$$

для которого выполняется глобальное условие Липшица

$$|V(t, \psi_1, y) - V(t, \psi_2, y)| \leq L \|\psi_1 - \psi_2\| \quad (13)$$

для всех  $\psi_1, \psi_2 \in C_n([- \tau, 0])$  и условие глобальной ограниченности  $\forall y \in Y$

$$\sup_{t \geq 0} |V(t, 0, y)| = \alpha(y) < \infty. \quad (14)$$

При помощи решения (1), (2) и переходной вероятности  $P(t, y, dz)$  марковского процесса  $\xi(t) \in R^n$  определим линейный оператор [3]

$$(T(t)V)(s, \psi, y) \equiv \int_Y E \left\{ V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y), z) \right\} P(t, y, dz). \quad (15)$$

**Теорема 1.** Пусть функционал  $V$  непрерывен по совокупности переменных и выполняются соответствующие условия Липшица для коэффициентов (1). Тогда:

1) результат действия оператора  $T(t)$  на  $V(t, \psi, y)$  является непрерывной функцией по аргументам, т.е.  $T : C(\tilde{Y}) \rightarrow C(\tilde{Y})$ , где  $\tilde{Y} \equiv [0, \infty) \times C_n[-\tau, 0) \times Y$ ;

2) оператор  $T(t), t \geq 0$  образует полугруппу:

$$T(t_1 + t_2) = T(t_1) \cdot T(t_2), \quad \forall t_1, t_2 \geq 0; \quad (16)$$

3) семейство линейных операторов на фазовом пространстве  $\tilde{Y}$  определяет стохастический непрерывный марковский процесс с непрерывными справа реализациями.

**Доказательство.** 1). При условии L1 можно получить неравенство

$$\|x_{t+s}(s, \psi_1, y) - x_{t+s}(s, \psi_2, y)\| \leq \|\psi_1 - \psi_2\| e^{Lt}$$

для произвольных  $\psi_1, \psi_2 \in C_n([- \tau, 0])$  и  $t \geq 0$ , а вследствие стохастической непрерывности феллеровского марковского процесса  $\xi(t)$  функция  $T(t)V(s, \psi, y)$  непрерывна по совокупности аргументов  $T: C(\tilde{Y}) \rightarrow C(\tilde{Y})$ .

2) Вследствие единственности решения задачи (1), (2) и свойств переходной вероятности  $P(t, y, dz)$  [2] получим

$$\begin{aligned} & (T(t_1 + t_2))V(s, \psi, y) = \\ & = \int_Y E \left\{ V \left( s + t_1 + t_2, x_{s+t_1+t_2}(s, \psi, y), z \right) \right\} P(t_1 + t_2, y, dz) = \\ & = \iint_{YY} E \left\{ V \left( s + t_1 + t_2, x_{s+t_1+t_2}(s + t_1, x_{t_2}(s, \psi, y), u), z \right) \right\} \times \\ & \quad \times P(t_1, y, du) P(t_2, u, dz), \end{aligned}$$

но по определению

$$\begin{aligned} & \int_Y E \left\{ V \left( s_1 + t_2, x_{s_1+t_2}(s, \zeta, y), z \right) \right\} P(t_2, u, dz) \Bigg|_{\substack{s_1=s+t_1 \\ \zeta=x_{s+t_1}(s, \psi, y)}} = \\ & = (T(t_2)V)(s + t_1, x_{s+t_1}(s, \psi, y), u) \end{aligned}$$

поэтому можно записать

$$\begin{aligned} & (T(t_1 + t_2))V(s, \psi, y) = \\ & = \int_Y E \left\{ (T(t_2)V)(s + t_1, x_{s+t_1}(s, \psi, y), u) \right\} P(t_1, y, du) = \\ & = (T(t_1)T(t_2)V)(s, \psi, y) \end{aligned}$$

для произвольных  $t_1, t_2, s \geq 0$ ,  $\forall y \in Y$  и  $\forall \psi \in C_n([- \tau, 0])$ , что и доказывает (16).

3) Поскольку непрерывная на отрезке  $[- \tau + s, s + \Delta]$  функция аргумента  $t$ , заданная равенством [11], [13]

$$x(t, s, \psi) = \begin{cases} \psi(t - s), & \forall t \in [- \tau + s, s + \Delta], \\ \psi(0) + \int_s^t a(\tau, x_\tau(s, \psi, y), y(\tau)) d\tau + \int_s^t g\varphi(I^T x(\tau)) d\tau + \\ + \int_s^t b(\tau, x_\tau(s, \psi, y), y(\tau)) dW(\tau), & \forall t \in [s, \Delta], \end{cases}$$

является равномерно непрерывной, то  $\lim_{t \rightarrow 0} \|x_t(s, \psi, y) - \psi\| = 0$ . Отсюда, учитывая стохастическую непрерывность марковского процесса

$\xi(t)$  и непрерывность функционала  $V(s, \psi, y)$  по совокупности переменных, следует соотношение

$$\lim_{t \downarrow 0} E \left\{ V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y)), y(t) \right\} = V(s, \psi, y)$$

для всех  $s \geq 0$ ,  $\forall y \in Y$  и  $\forall \psi \in C_n([- \tau, 0])$ .

Остается воспользоваться теоремой 2.1 из [2, с. 79] и леммой 2.2 из [2, с. 83], чтобы получить утверждение 3 теоремы 1.

**Определение 5.** Слабый инфинитезимальный оператор функционала  $V: R_+ \times C_n[-\tau, 0] \times Y \rightarrow R^1$  определяется [2], [11], [13] на решениях задачи (1), (2), если для всех  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\forall \psi \in C_n([- \tau, 0])$  найдется такое  $\Delta > 0$ , что существует

$$\sup_{0 < t \leq \Delta} \frac{1}{t} \left| E \left\{ V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y)), \xi(t) \right\} - V(s, \psi, \xi) \right| \leq K < \infty$$

равномерно по аргументам  $\psi$  и  $z$  некоторой окрестности точки  $(\psi, \xi)$ , а также существует предел

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \left[ E \left\{ V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y)), \xi(t) \right\} - V(s, \psi, \xi) \right] \equiv (LV)(s, \psi, y) \quad (17)$$

Пусть  $\psi \in U_r(0) \subset C_n([- \tau, 0])$  и  $\tau_r \equiv \inf \{ t \in R_+ | x(t+s, s, \psi, \xi) | > r \}$  – первый момент выхода случайного процесса  $\{x(t+s, s, \psi, y)\}$  из области  $U_r(0)$ . Если это неравенство никогда не выполняется, то будем считать  $\tau_r = \infty$ . Ясно, что событие  $\{\omega: \tau_r > t\}$ , определяемое только значениями решения задачи (1), (2) момента времени  $t$ , является марковской случайной величиной [2].

Если обозначить  $\tau_r(t) \equiv \min\{\tau_r, t\}$ , то формулу Дынкина [2, ф. (5.8), с. 191] можно записать для этого случая в виде

$$\begin{aligned} E \left\{ V(s + \tau_r(t)), x_{s+\tau_r(t)}(s, \psi, y), \xi(\tau_r(t)) \right\} = \\ = V(s, \psi, \xi) + E \left\{ \int_0^{\tau_r(t)} (LV)(s + \tau, x_{s+\tau}(s, \psi, y)), \xi(\tau) d\tau \right\} \end{aligned} \quad (18)$$

для произвольного  $V \in D(L)$  и  $\forall t \geq s \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\forall \psi \in U_r(0)$ .

**Лемма 1.** Если непрерывный функционал  $V: R_+ \times C([- \tau, 0]) \times Y \rightarrow R$  удовлетворяет условиям (13), (14), то слабый инфинитезимальный оператор  $L$  по определению 5 можно представить в виде трех операторов, действующих соответственно по первому, второму и третьему аргументам

$$LV = L_1V + \tilde{L}_2V + \tilde{L}_3V, \quad (19)$$

если функционал  $V$  находится в области определения каждого из этих операторов.

**Доказательство.** Для вычисления оператора  $L$  по формуле (17) используются только локальные характеристики процесса, который задает полугруппу  $T(t)$ , т.е.  $x_{s+t}(s, \psi, y)$  и  $\xi(t) = y$  по достаточно малым  $t > 0$ . Поэтому оператор  $L$  полностью определяется правой частью ДСДФУ и слабым инфинитезимальным оператором  $\tilde{L}_3$  марковского процесса  $\xi(t)$ .

Условия (13), (14) для всех  $s \geq 0$ ,  $\xi \in Y$  и  $\forall \psi \in C_n([- \tau, 0])$  гарантируют существование

$$\sup_{0 < t \leq \Delta} \frac{1}{t} |E\{V(s, \psi, \xi(t))\} - V(s, \psi, y)| \leq K < \infty,$$

$$\sup_{0 < t \leq \Delta} \frac{1}{t} |V(s, x_{t+s}(s, \psi, y), \xi(t)) - V(s, \psi, y)| \leq K < \infty,$$

а также существование пределов

$$\lim_{t \downarrow 0} \frac{1}{t} [E\{V(s, \psi, \xi(t))\} - V(s, \psi, y)] \equiv (\tilde{L}_3 V)(s, \psi, y), \quad (20)$$

$$\lim_{t \downarrow 0} \frac{1}{t} [V(s, x_{t+s}(s, \psi, y), y) - V(s, \psi, y)] \equiv (\tilde{L}_2 V)(s, \psi, y), \quad (20_a)$$

$$\lim_{t \downarrow 0} \frac{1}{t} [V(s+t, \psi, y) - V(s, \psi, y)] \equiv \frac{\partial}{\partial t} V(s, \psi, y) \equiv (L_1 V)(s, \psi, y) \quad (20_6)$$

где предел (20) — оператор  $\tilde{L}_3$ , действующий на  $V(s, \psi, y)$  по третьему аргументу как слабый инфинитезимальный оператор марковского процесса  $\xi(t)$  [3]; предел (20<sub>6</sub>) — это инфинитезимальный оператор на решениях ДСДФУ [4];

$$\begin{aligned} (\tilde{L}_2 V)(s, \psi, y) &= ((\nabla V)(s, \psi, y), a(s, \psi, y)) + \\ &+ \frac{1}{2} sp \left( (\nabla^2 V)(s, \psi, y), b(s, \psi, y) b^T(s, \psi, y) \right), \end{aligned}$$

где  $\nabla V$  — вектор, компоненты которого равны  $V_{\varphi_i}$ ;  $\nabla^2 V$  — матрица размерности  $n \times n$ , составленная из вторых производных Фреше  $V_{\varphi_i \varphi_j}$  [10];  $sp A$  — след матрицы  $A$ ;  $b^T$  — транспонированная матрица  $b$ . **Лемма 1 доказана.**

**Определение 6.** Оператор  $(LV)(s, \psi, y)$  назовем слабым инфинитезимальным оператором Ляпунова (СИОЛ) на решении ДСДФУ, если функционал  $V: R_+ \times C([- \tau, 0]) \times Y$  непрерывен по переменным



$s, \psi, y$ , ограничен на каждом множестве  $[t_1, t_2] \times U_r(0) \times Y$  и выполняются условия определения 5.

Пусть  $P\left\{\omega: \lim_{r \rightarrow \infty} \tau_r(t) = t\right\} = 1$  и существуют математические ожидания

$$E\left\{V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y)), \xi(t)\right\} < \infty$$

и

$$\sup_{0 \leq u \leq t} E\left\{(LV)(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y)), \xi(u)\right\} < \infty.$$

Это дает возможность перейти к пределу в формуле Дынкина (18), которая будет иметь вид

$$E\left\{V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y)), \xi(t)\right\} = V(s, \psi, y) + \int_0^t E\left\{(LV)(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y)), \xi(u)\right\} du, \quad (21)$$

где для вычисления  $LV$  используются только лишь локальные характеристики марковского процесса  $\xi(t)$ , а именно инфинитезимальный оператор  $\tilde{L}_3$ , и решения ДСДФУ, а именно оператор  $\tilde{L}_2$  с (20<sub>a</sub>).

**Замечание 1.** Если выполняется локальное условие Липшица L3) и условие (6), то формулу Дынкина (18) можно использовать только до марковского момента времени  $\tau = \lim_{r \rightarrow \infty} \tau_r$ , поскольку нет гарантии существования решения задачи (1), (2) на полуинтервале  $[s, \infty)$ . Но если по некоторым переменным  $s, \psi, y$  с вероятностью 1 время  $\tau = \infty$  и существуют соответствующие математические ожидания, тогда можно использовать формулу Дынкина (21) для всех  $t > 0$ .

**Определение 7.** В условиях определения 6 верхней производной Ляпунова выражение

$$\limsup_{\Delta \downarrow 0, 0 < t \leq \Delta} \frac{1}{t} \left[ E\left\{V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y)), \xi(t)\right\} - V(s, \psi, y) \right] \equiv (LV)(s, \psi, y),$$

если для всех достаточно малых  $\Delta > 0$  в каждой окрестности  $U_r(0) \times Y$  выполняется неравенство

$$\frac{1}{\Delta} \left| E\left\{V(s+\Delta, x_{s+\Delta}(s, \psi, y)), \xi(\Delta)\right\} - V(s, \psi, y) \right| < g_r(s, \psi, y), \quad (22)$$

где  $g_r(s, \psi, y)$  является непрерывной функцией своих аргументов, ограничена по второму аргументу  $\psi$  в каждой сфере  $U_r(0)$ .

**Лемма 2.** [2] Если выполняются условия леммы 1, то выполняется неравенство Дынкина

$$E \left\{ V \left( s + \tau_r(t), x_{s+\tau_r(t)}(s, \psi, \xi(\tau_r(t))), \xi(\tau_r(t)) \right) \right\} \leq \\ \leq V(s, \psi, y) + E \left\{ \int_0^{\tau_r(t)} (LV)(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y), \xi(u)) du \right\}. \quad (23)$$

**Доказательство.** Рассмотрим

$$V_\Delta(s, \psi, \xi) \equiv \frac{1}{\Delta} \int_0^\Delta E \left\{ V(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y), \xi(u)) \right\} du.$$

Поскольку  $Y$  — компакт [3, 11], а решение задачи (1), (2) за промежуток времени  $u \leq \Delta$  при условии L1 и (6) не выходит из сферы  $U_r(0)$  для некоторого  $r > 0$ , то функционал  $V_\Delta$  существует для  $V(s, \psi, y)$ , ограниченного на множестве вида  $[s, s + \Delta] \times U_r(0) \times Y$ . Но функционал  $V_\Delta \in D(L)$  и

$$(LV_\Delta)(s, \psi, \xi) = \frac{1}{\Delta} \left[ E \left\{ V(s + \Delta, x_{s+\Delta}(s, \psi, y), \xi(\Delta)) \right\} - V(s, \psi, y) \right]$$

для всех  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\forall \psi \in C_n([- \tau, 0])$ .

Таким образом,

$$E \left\{ V \left( s + \tau_r(t), x_{s+\tau_r(t)}(s, \psi, y) \right), \xi(\tau_r(t)) \right\} = V_\Delta(s, \psi, \xi) + \\ + E \left\{ \frac{1}{\Delta} \int_0^{\tau_r(t)} \left[ E \left\{ V(s + \Delta + u, x_{s+\Delta+u}(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y)), \xi(\Delta+u)) - \right. \right. \right. \quad (24) \\ \left. \left. \left. - V(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y), \xi(u)) \right] du \right\},$$

где  $\tau_r(t)$  — первый момент выхода решения (1), (2) из  $U_r(0)$ . После перехода к пределу в (24) слева и справа по теореме Фубини получим неравенство (23). **Лемма 2 доказана.**

**Определение 8.** Если функционал  $V : R_+ \times C_n([- \tau, 0]) \times Y \rightarrow R^1$  непрерывный по всем аргументам и удовлетворяет условиям

$$c_1 \|\psi(0)\|^{p_1} \leq V(s, \psi, y) \leq c_2 \|\psi\|^{p_2} \quad (25)$$

для некоторых  $c_1, c_2 > 0$ ,  $p_2 \geq p_1 > 0$  и всех  $s \in R_+$ ,  $\xi \in Y$  та  $\psi \in C_n([- \tau, 0])$ , а также  $V \in D(L)$  (або  $V \in D(\tilde{L})$ ), то такой функционал назовем функционалом Ляпунова-Красовского.

**Замечание 2.** Неравенство (22) определения 7 может быть слишком жестким. В частности, этому неравенству не удовлетворяет простейший функционал  $\tilde{V}(s, \psi, \xi) = \|\psi\|$ . Тогда условие (22) можно

ослабить. Используя полугрупповое свойство оператора  $T(t)$ , можно записать выражение

$$\begin{aligned} & E \left\{ V_{\Delta} \left( s + \tau_r(t), x_{s+\tau_r(t)}(s, \psi, y) \right), \xi(\tau_r(t)) \right\} = \\ & = E \left\{ V_{\Delta} \left( s + s_1, x_{s+s_1}(s, \psi, y) \right), \xi(s_1) \right\} + \\ & + E \left\{ \frac{1}{\Delta} \int_0^{\tau_r(t)} \left[ E \left\{ V(s + s_1, x_{s+\Delta+u}(s + u, x_{s+u}(s, \psi, y))) \right\}, \xi(\Delta + u) \right] - \right. \\ & \left. - V(s + u, x_{s+u}(s, \psi, y), \xi(u)) \right] du \Big\}, \end{aligned} \quad (26)$$

где  $s_1 \in [-\tau, t_1]$ , а момент времени  $t_1$  выбран так, чтобы за это время решение не вышло из  $U_r(0)$ . Ясно, что должны выполняться условия, обеспечивающие существование такого  $t_1$ . Пусть также выполняются условия, гарантирующие выполнение оценки

$$\sup \left\{ |a(u, \psi, y)| + |g\varphi(l^T x(t))| \right\} = c_{1r} < \infty, \quad \sup |b(u, \psi, y)| = c_{2r} < \infty,$$

где верхняя грань определяется для всех  $u \geq s$ ,  $y \in Y$  и  $\psi \in U_r(0)$ .

Тогда для всех  $u_1 \in [\tau, \tau_2)$ ,  $u_2 \in [\tau, \tau_2)$  решение (1), (2) удовлетворяет условию Липшица

$$|x(s + u_1, s, \psi, y) - x(s + u_2, s, \psi, y)| \leq c_r |u_1 - u_2|.$$

Для того, чтобы перейти к пределу под знаком интеграла в (26), достаточно, чтобы выполнялось неравенство (22) только для тех  $\psi \in U_r(0)$ , которые удовлетворяют условию Липшица. Легко видеть, что этому условию Липшица функционал  $\tilde{V}(s, \psi, \xi) = \|\psi\|$  удовлетворяет, причем

$$\tilde{L}\tilde{V}(s, \psi, \xi) = \begin{cases} 0, & \|\psi(0)\| < \|\psi\|; \\ \max \left\{ 0, \frac{1}{\|\psi(0)\|} \psi^T(0) \times \right. \\ \left. + \left[ a(s, \psi, \xi) + g\varphi(l^T x(t)) \right] + \right. \\ \left. + \frac{1}{\|\psi(0)\|} |b(s, \psi, \xi)\psi(0)| \right\}, & \psi \in S_0, \end{cases} \quad (27)$$

где  $S_0 \equiv \left\{ \psi \in C([- \tau, 0]) \mid \|\psi\| = \|\psi(0)\| \right\}$ .

Если  $P\{\omega : \lim_{r \rightarrow 0} \tau_r(t) = t\} = 1$ , то имеет место неравенство

$$E \left\{ \left\| x_{t+s}(s, \psi, y) \right\| \right\} \leq E \left\{ \left\| x_{s+\tau}(s, \psi, y) \right\| \right\} + \int_{\tau}^t E \left\{ (\tilde{L}V)(s+u, x_{s+u}(s, \psi, y), \xi(u)) \right\} du,$$

которое вместе с (27) можно использовать для анализа решений (1), (2).

Необходимо также заметить, что в момент  $\tau_r$  первого выхода решения из сферы  $U_r(0)$  всегда выполняется равенство  $|x(s + \tau_r, \psi, y)| = \|x_{s+\tau_r}(s, \psi, y)\|$ , т.е.  $x_{s+\tau_r} \in S_0$ , а значит для всех  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\forall \psi \in U_r(0)$

$$\begin{aligned} & (\tilde{L}\tilde{V})\left(s + \tau_r, x_{s+\tau_r}(s, \psi, y), \xi(\tau_r)\right) = \\ & = \frac{1}{r} x^T(s + \tau_r, s, \psi, y) a\left(s + \tau_r, x_{s+\tau_r}(s, \psi, y), \xi(\tau_r)\right) + \\ & \quad + \frac{1}{r} b\left(s + \tau_r, x_{s+\tau_r}(s, \psi, y), \xi(\tau_r)\right) x(s + \tau_r, s, \psi, y). \end{aligned}$$

Полученные результаты позволяют исследовать устойчивость решений задачи (1), (2) по определениям 2, 3 и 4.

### 3. Общие теоремы Ляпунова об устойчивости

Вначале установим вспомогательные неравенства для решения задачи (1), (2).

**Лемма 3.** Если выполняются условия L3 и (4), то решение задачи (1), (2) допускает оценку для всех  $T \geq 0$ ,  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $\psi \in C_n([-\tau, 0])$

$$\sup_{-r \leq t \leq T} |x(t+s, s, \psi, y)| \leq (\|\psi\| + \alpha K \cdot T) e^{K \cdot T}; \quad (28)$$

$$\begin{aligned} & \sup_{t_1, t_2 \in [s, s+T]} |x(t_2, s, \psi, y) - x(t_1, s, \psi, y)| \leq \\ & \leq K \left[ (\|\psi\| + \alpha K \cdot T) e^{K \cdot T} + \alpha \right] \cdot |t_1 - t_2|. \end{aligned} \quad (29)$$

**Доказательство.** Условие L3 и (4) гарантируют существование и единственность решения задачи (1), (2) на полуинтервале  $[s, \infty)$  [13]. Из условия (4) легко получить оценку

$$\sup_{-r \leq t \leq u} |x(t+s, s, \psi, y)| \leq \left( \|\psi\| + K \left( \int_{0-\tau \leq s_1 \leq t}^u |x(s+s_1, s, \psi, y)| ds + \alpha T \right) \right),$$

откуда по лемме Гронуолла следует оценка (28).

Теперь, используя вторую строку (3) для произвольных  $t_2 > t_1$  из отрезка  $[s, s + t]$ , получим

$$\begin{aligned} |x(t_2, s, \psi, y) - x(t_1, s, \psi, y)| &\leq K \left( \int_{t_1}^{t_2} \|x_t(s, \psi, y)\| + \alpha \right) dt \leq \\ &\leq K \left[ (\|\psi\| + \alpha K \cdot t) e^{KT} + \alpha \right] (t_2 - t_1), \end{aligned}$$

что и доказывает лемму 3. **Лемма 3 доказана.**

Отметим, что в случае  $a(s, 0, \xi) \equiv 0$ ,  $b(s, 0, \xi) = 0$ ,  $\varphi(0) = 0$  формулы упрощаются за счет  $\alpha = 0$ .

**Теорема 2.** Пусть:

- 1)  $a(s, 0, \xi) \equiv 0$ ,  $b(s, 0, \xi) = 0$ ,  $\varphi(0) = 0$ ;
- 2) выполняются условия L3 и (5);
- 3) существует функционал  $V(s, \psi, y)$ , для которого выполняется оценка (25)

$$c_1 |\psi(0)|^{p_1} \leq V(s, \psi, y) \leq c_2 \|\psi\|^{p_2}$$

для  $c_1, c_2 > 0$ ,  $p_2 \geq p_1 > 0$ , всех  $s \in R_+$ ,  $y \in Y$ ,  $\psi \in C_n([-\tau, 0])$  и для некоторых  $c_3 > 0$  и  $p \in (0, p_1]$  выполняется неравенство

$$(LV)(s, \psi, y) \leq -c_3 |\psi(0)|^p, \quad (30)$$

$$\forall s \geq 0, y \in Y \text{ та } \forall \psi \in C_n([-\tau, 0]).$$

Тогда тривиальное решение задачи (1), (2) асимптотически  $p$ -устойчиво.

**Доказательство.** Поскольку  $P \left\{ \omega : \lim_{r \rightarrow \infty} \tau_r(t) = t \right\} = 1$  для всех  $t > 0$ , то вместо  $\tau_r(t)$  можно использовать  $t$ . В соответствии с формулами (24) и (28), для  $t \geq \tau$  получим неравенство

$$\begin{aligned} c_1 E \left\{ |x(t + s, s, \psi, y)|^{p_1} \right\} &\leq E \left\{ V(s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t)) \right\} \leq \\ &\leq c_2 E \left\{ \|x_{s+t}(s, \psi, y)\|^{p_2} \right\} - c_3 \int_{\tau}^t E \left\{ |x(s + u, s, \psi, y)|^p \right\} du \leq \\ &\leq c_2 \|\psi\|^{p_2} e^{p_2 K t} - c_3 \int_{\tau}^t E \left\{ |x(s + u, s, \psi, y)|^p \right\} du. \end{aligned}$$

Отсюда следует  $p$ -устойчивость для  $p \leq p_1$  и сходимость интеграла для  $t_0 \leq s < \infty$

$$\int_s^\infty E \left\{ \left| x(s+u, s, \psi, y) \right|^p \right\} du < \infty.$$

Таким образом, из сходимости интеграла следует стремление к нулю  $p$ -го момента решения задачи (1), (2), что и доказывает утверждение теоремы 2. **Теорема 2 доказана.**

**Теорема 3.** Если выполнены условия теоремы 2 с  $p_2 = p_1 = p > 0$ , то тривиальное решение задачи (1), (2) глобально экспоненциально устойчиво.

**Доказательство.** Обозначим через  $u(t) \equiv (T(t)V)(s, \psi, y)$  и перепишем формулу (23) для случая  $\tau_r(t) = t$  и  $t_2 > t_1 \geq \tau$  в виде

$$u(t_2) \leq u(t_1) - \int_{t_1}^{t_2} E \left\{ (\tilde{L}V)(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t)) \right\} dt.$$

Если  $V$  удовлетворяет условиям теоремы 2, то из предыдущей формулы и очевидного неравенства

$$(\tilde{L}V)(s, \psi, y) \leq -c_3 |\psi(0)|^p \leq -\frac{c_3}{c_1} V(s, \psi, y)$$

получим

$$u(t_2) - u(t_1) \leq -\frac{c_3}{c_1} \int_{t_1}^{t_2} u(t) dt.$$

Отсюда

$$\begin{aligned} E \left\{ \left| x(s+t, s, \psi, y) \right|^p \right\} &\leq \frac{1}{c_1} E \left\{ V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t)) \right\} \leq \\ &\leq \frac{1}{c_1} e^{-\frac{c_3}{c_1}(t-\tau)} E \left\{ V(s+\tau, x_{s+\tau}(s, \psi, y), \xi(t)) \right\} \leq \frac{c_2}{c_1} e^{-\frac{c_3}{c_1}(t-\tau)} \cdot e^{p_2 Kh \|\psi\|^p} \end{aligned}$$

для всех  $\psi \in C_n([- \tau, 0])$ ,  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$  и  $t \geq \tau$ . **Теорема 3 доказана.**

**Теорема 4.** Если выполняется локальное условие L3 Липшица, условие (7) и существует функционал Ляпунова-Красовского, удовлетворяющий условиям теоремы 2, то тривиальное решение задачи (1), (2) асимптотически стохастически устойчиво.

**Доказательство.** Пусть  $\tau_r$  — момент первого выхода решения из сферы  $U_r(0)$ . Тогда для произвольных  $t \geq 0$  и  $r > 0$  из формулы (18) и определения функционала  $V$  очевидно выполняются неравенства

$$c_1 E \left\{ \left| x(s+\tau_r(t), s, \psi, y) \right|^p \right\} \leq$$

$$\leq E \left\{ V \left( s + \tau_r(t), x_{s+\tau_r(t)}(s, \psi, y), \xi(\tau_r(t)) \right) \right\} \leq \\ \leq V(s, \psi, y) \leq c_1 \|\psi\|^p.$$

Поскольку  $\lim_{r \rightarrow \infty} \tau_r(t) = t$ , существует

$$E \left\{ V \left( s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t) \right) \right\} < \infty$$

для всех  $t \geq 0$ ,  $\psi \in C_n([- \tau, 0])$ ,  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$ . Пусть  $F_t$  — минимальная  $\sigma$ -алгебра, относительно которой измеримы все  $\xi(s)$  для  $s \in [0, t]$ . Тогда  $V(s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t))$  является  $F_t$ -измеримым, а марковское свойство для произвольного  $u \in [0, t]$  дает

$$E \left\{ V \left( s + t, x_{s+t}(s, \zeta, y), \xi(t) \right) \Big|_{F_u} \right\} = \\ = E \left\{ V \left( s_1 + (t - u), x_{s_1+(t-u)}(s, \zeta, z), \xi(t - u) \right) \right\} \Bigg|_{\substack{s_1 = s + u \\ z = y(u) \\ \zeta = x_{s+u}(s, \psi, y)}}.$$

Поэтому из неравенства (30) получим

$$E \left\{ V \left( s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t) \right) \Big|_{F_u} \right\} \leq E \left\{ V \left( s + u, x_{s+u}(s, \psi, y), \xi(u) \right) \right\},$$

т.е.  $\left\{ V \left( s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t) \right), F_t \right\}$  — неотрицательный супермартигал для  $t \geq 0$  [1], [3]. Значит, существует предел

$$\lim_{t \rightarrow \infty} V \left( s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t) \right) = \eta(\omega) \geq 0$$

с вероятностью 1. Из неравенств (25) и (30) можно получить оценки

$$E \left\{ V \left( s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t) \right) \right\} \leq \\ \leq c_2 \|\psi\|^p - c_3 \int_0^t E \left\{ \left| x(s + s_1, s, \psi, y) \right|^p \right\} ds_1 \leq \\ \leq c_2 \|\psi\|^p - \frac{c_3}{c_1} \int_0^t E \left\{ V \left( s + s_1, x_{s+s_1}(s, \psi, y), \xi(s_1) \right) \right\} ds_1,$$

то есть

$$E \{ \eta(\omega) \} = \lim_{t \rightarrow \infty} E \left\{ V \left( s + t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t) \right) \right\} \leq c_2 \|\psi\|^p \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-\frac{c_3}{c_1} t} = 0$$

и отсюда  $P\{\omega : \eta(\omega) = 0\} = 1$ .

Теперь, учитывая основное неравенство для супермартигалов [4], получим

$$\begin{aligned} & P\left\{\omega : \sup_{t \geq T} |x(s+t, s, \psi, y)| \geq \varepsilon\right\} \\ & \leq P\left\{\omega : \sup_{t \geq T} \frac{1}{T} V(s+t, x_{s+t}(s, \psi, y), \xi(t)) \geq \varepsilon^p\right\} \leq \\ & \leq \frac{1}{c_1 \varepsilon^p} E\left\{V(s+T, x_{s+T}(s, \psi, y), \xi(T))\right\} \leq \frac{c_2 \|\psi\|^p}{c_1 \varepsilon^p} e^{-\frac{c_3 T}{c_1}} \end{aligned}$$

для всех  $T > 0$ ,  $\varepsilon > 0$ ,  $\psi \in C_n([-\tau, 0])$ ,  $s \geq 0$ ,  $y \in Y$ .

Остается рассмотреть предел при  $T \rightarrow \infty$  и теорема 4 доказана.

#### 4. Модельная задача 1. Асимптотическая устойчивость в среднем квадратическом автономных линейных стохастических систем автоматического регулирования с марковскими параметрами

Полученные теоретические результаты имеют место для линейных стохастических дифференциальных уравнений автоматического регулирования диффузионного типа с марковскими параметрами вида [15]

$$dx(t) = [A(\xi(t))x(t) + g\varphi(\sigma)]dt + B(\xi(t))x(t)d\omega(t), \quad (31)$$

с начальными условиями

$$x(t_0) = x_0$$

где матрицы  $A(y), B(y) \in M_{n \times n}(R^n)$ , элементами которых являются действительные числа при каждом  $\xi(t) \in Y$ , а  $\xi(t)$  — однородный марковский процесс с конечным числом состояний  $Y = \{y^1, y^2, \dots, y^n\}$  и матрицей переходных вероятностей

$$P(\tau) \equiv \left\{P\{\xi + \tau = y^j \mid \xi(t) = y^i\} = e^{\pi\tau}, \quad (32)\right.$$

$\pi = [\alpha_{ij}]$  с условиями

$$\alpha_{ij} \geq 0; i \neq j; \alpha_{ii} = -\sum_{i \neq j} \alpha_{ij} \quad (*)$$

Пусть детерминированная система автоматического регулирования при каждом фиксированном  $\xi(t) = y^i \in Y$  [17]

$$dx(t) = [A(y^i)x(t) + g\varphi(\sigma)]dt \quad (33)$$

имеет одно состояние равновесия, причем  $A$  и  $A + kgl^T$  — гурвицевы матрицы.



Для получения условий устойчивости следует взять стохастический функционал Ляпунова-Красовского

$$v(x, y^i) = x^T H(y^i) x + \chi \int_0^{\sigma(x)} \varphi(z) dz \quad (34)$$

где симметричная положительно определенная матрица  $H(y^i)$  есть решением матричного уравнения Сильвестра при каждом фиксированном  $\xi(t) = y^i \in Y$

$$A^T(y^i)H + HA(y^i) + B^T(y^i)HB(y^i) = -G \quad (35)$$

где  $G$  произвольная положительно определенная матрица.

Тогда СИОЛ  $Lv(x, y^i)$  имеет вид [16; 17] при каждом фиксированном  $\xi(t) = y^i \in Y$

$$\begin{aligned} Lv(x, y^i) = & x^T \left[ A^T(y^i)H + HA(y^i) + B^T(y^i)HB(y^i) \right] x + \\ & + \varphi(\sigma) \left[ g^T H + \chi l^T A(y^i) \right] x + x^T H g \varphi(\sigma) + \\ & + \frac{1}{2} \chi \varphi(\sigma) x^T B^T(y^i) l l^T B(y^i) x + \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} v(x, y^j). \end{aligned} \quad (36)$$

Поскольку  $\sigma \equiv l^T x(t)$ ,  $t \geq t_0 \geq 0$ , нелинейная дифференцируемая функция, которая удовлетворяет условие

$$(k\sigma - \varphi(\sigma))\varphi(\sigma) > 0, \quad k > 0, \quad \varphi(0) = 0, \quad \varphi(\sigma) \geq 0. \quad (37)$$

Поскольку условие (37) дает неравенство

$$l^T x \varphi(\sigma) - \frac{\varphi^2(\sigma)}{k} > 0, \quad (38)$$

тогда

$$\begin{aligned} Lv(x, y^i, \sigma) \leq & x^T \left[ A^T(y^i)H(y^i) + H(y^i)A(y^i) + \right. \\ & \left. + B^T(y^i)H(y^i)B(y^i) + \sum_{j=1}^k \alpha_{ij} H(y^i) \right] x + \\ & + \varphi^T(\sigma) \left[ g^T H(y^i) + \frac{1}{2} \chi l^T A(y^i) + \frac{1}{2} l^T \right] x + \\ & + \varphi(\sigma) \left[ H(y^i)g + \frac{1}{2} \chi A^T(y^i)l + \frac{1}{2} l \right] x^T + \varphi^T(\sigma) \left[ \chi l^T g - \frac{1}{k} \right] \varphi(\sigma) \\ & + \frac{1}{2} \chi \varphi(\sigma) x^T B^T(y^i) l l^T B(y^i) x + \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} v(x, y^j) \chi \int_0^{\sigma(x)} \varphi(z) dz. \end{aligned}$$

Последнее неравенство запишем в векторно-матричной форме [17]

$$Lv(x, y^i) \leq -\tilde{x}^T \tilde{C} \tilde{x} + \chi \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} v(x, y^j) \int_0^{\sigma(x)} \varphi(z) dz \quad (39)$$

где  $\tilde{x}^T \equiv \tilde{x}^T(t) \equiv (x(t), \phi, \sqrt{\varphi} x(t))^T$ ;  $\tilde{C} \equiv C(y^i)$ ;  $\chi < 0$ ;  $A \equiv A(y^i)$ ;  $H \equiv H(y^i)$ ;  $B \equiv B(y^i)$ ;

$$\tilde{C} \equiv \begin{bmatrix} A^T H + HA + B^T HB & Hg + \frac{1}{2} \chi A^T l + \frac{1}{2} l & 0_{n \times n} \\ (Hg + \frac{1}{2} \chi A^T l + \frac{1}{2} l)^T & \chi l^T g - \frac{1}{k} & 0_{1 \times n} \\ 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} & \frac{1}{2} \chi B^T l l^T B \end{bmatrix} \quad (40)$$

СИОЛ  $Lv(x, y^i, \sigma) < 0$  на решениях (1), (2) тогда и только тогда, когда симметричная матрица  $\Delta \equiv A^T H + HA + B^T HB$  отрицательно определена, а блочная симметрическая матрица  $\tilde{C}$  неположительно определена (обозначать будем  $\tilde{C} \leq 0$ ).

1. Матрица  $\Delta$  отрицательно определена тогда и только тогда, когда матрица  $H \equiv H(y^i)$  есть решением матричного уравнения Сильвестра (35), где в качестве  $G$  может быть взята единичная матрица  $I$ .

2. Матрица  $\tilde{C}$  (40) неположительно определена лишь в случае неположительной определенности матриц-блоков, которые стоят на ее главной диагонали, а именно: матрица  $\frac{1}{2} \chi B^T l l^T B$  неположительно определена тогда и только тогда, когда число  $\chi < 0$ ; число  $\chi l^T g - \frac{1}{k} < 0$ , что эквивалентно условию

$$l^T g > 0. \quad (41)$$

Таким образом, для неположительной определенности блочной матрицы  $\tilde{C}$  (40) при условиях  $\chi < 0$ , (35) и (41) требуется также неположительная определенность следующей матрицы

$$\tilde{C}_1 \equiv \begin{bmatrix} -G & Hg + \frac{1}{2} \chi A^T l + \frac{1}{2} l \\ \left( Hg + \frac{1}{2} \chi A^T l + \frac{1}{2} l \right)^T & \chi l^T g - \frac{1}{k} \end{bmatrix} \leq 0_{(n+1) \times (n+1)}. \quad (42)$$

Требование (41) фактически означает гурвицевость матрицы  $A + kgl^T$ , которая характеризует экспоненциальную устойчивость матрицы  $A$  [18].

3. Запишем условия положительной определенности функционала Ляпунова-Красовского (35) на линейной характеристике гурвицевого угла  $\varphi(\sigma) = k\sigma$ :

$$\begin{aligned} v|_{\varphi(\sigma)=\sigma} &= x^T Hx + \chi \int_0^{\sigma} kydy = x^T Hx + \frac{1}{2} \chi kz^2 \Big|_{z=0}^{z=l^T x} = \\ &= x^T \left( H + \frac{1}{2} \chi kll^T \right) x > 0 \end{aligned}$$

откуда и получаем положительную определенность матрицы

$$H + \frac{1}{2} \chi kll^T > 0_{(n+1) \times (n+1)}.$$

Домножим это неравенство слева на  $l^T$  и справа на  $l$ , получим эквивалентное скалярное неравенство

$$l^T Hl + \frac{1}{2} \chi k (l^T l)^2 > 0,$$

откуда

$$-\frac{2l^T Hl}{k (l^T l)^2} < \chi < 0. \quad (43)$$

4. Согласно пункту 3) второе слагаемое в (39) для  $Lv$   $\chi \sum_{j=1}^k \alpha_{ij} \int_0^{\sigma(x)} \varphi(z) dz$  на линейной характеристике гурвицевого угла  $\varphi(\sigma) = k\sigma$  отрицательна в силу отрицательности  $\chi < 0$ , а матрица

$$\sum_{j=1}^k \alpha_{ij} \frac{1}{2} \chi kll^T > 0. \quad (44)$$

5. Таким образом, условие отрицательной определенности  $Lv < 0$  требует отрицательную определенность матрицы  $A^T H + HA + B^T HB = -I$  (35) и выполнения неравенства

$$\det \tilde{C}_1 < 0. \quad (45)$$

Раскрываем этот определитель по последнему столбцу:

$$\begin{aligned} &\left[ Hg + \frac{1}{2} (\chi A^T l + I) + \frac{1}{2} l \right]^T (A^T H + HA + B^T HB)^{-1} \times \\ &\times \left[ Hg + \frac{1}{2} (\chi A^T l + I) + \frac{1}{2} l \right] < \chi l^T g - \frac{1}{k}. \end{aligned} \quad (46)$$

Таким образом выполняются все условия теоремы 2 про асимптотическую  $p$ -устойчивость. При  $p=2$  имеем асимптотическую устойчивость в среднем квадратическом.

**Теорема 5.** (критерий асимптотической устойчивости в l.i.m. тривиального решения (31)).

Пусть выполняются условия:

- 1) существует положительное решение  $H(y^i)$  матричного уравнения (35) при  $G = I$ ;
- 2) матрицы  $A(y^i)$  и  $A(y^i) + kgl^T$  — гурвицевы;  $l^T g > 0$ ; при каждой реализации  $\xi(t) = y^i, i = \overline{1, k}$ ;
- 3) выполняется матричное неравенство (42) с выбором  $\chi < 0$  при условии (43);
- 4) выполняются неравенства (44) и (46).

Тогда положение равновесия  $x(t) \equiv 0$  стохастической динамической системы (31) с начальным условием  $x(t_0) = x_0$  асимптотически устойчиво в среднем квадратическом.

**Модельная задача 2. Асимптотическая устойчивость в среднем квадратическом автономных стохастических дифференциально-разностных систем Лурье-Постникова автоматического регулирования с марковскими возмущениями (АСДРСсМВ)**

На вероятностном базисе  $(\Omega, F, F \equiv \{F_t, t \geq t_0\}, P)$  задано сильное решение  $x(t) \equiv x(t, \omega) : [t_0, \infty) \times \Omega \rightarrow R^n$  (АСДРСсМВ)

$$\begin{aligned} dx(t) = & \left[ A(\xi(t))x(t) + A_1(\xi(t))x(t-\tau) + g\varphi(\sigma) \right] dt + \\ & + \left[ B(\xi(t))x(t) + B_1(\xi(t))x(t-\tau) \right] dw(t), \quad \forall t \geq t_0, \tau > 0 \end{aligned} \quad (47)$$

с начальными условиями

$$x(t) = x_0, \quad -\tau \leq t \leq 0, \quad \tau > 0. \quad (48)$$

где матрицы  $A(y), A_1(y), B(y), B_1(y) \in M_{n \times n}(R^n)$ , элементами которых являются действительные числа при каждом  $\xi(t) \in Y$ , а  $\xi(t)$  - однородный марковский процесс с конечным числом состояний  $Y = \{y^1, y^2, \dots, y^n\}$  и матрицей переходных вероятностей (32) с условиями (\*).

Пусть детерминированная система автоматического регулирования при каждом фиксированном  $\xi(t) = y^i \in Y$

$$dx(t) = \left[ A(\xi(t))x(t) + A_1(\xi(t))x(t-\tau) + g\varphi(\sigma) \right] dt \quad (49)$$

имеет одно состояние равновесия, причем  $A$  и  $A + kg^T$  — гурвицевы матрицы.

Для исследования устойчивости в л.и.м. выбираем функционал Ляпунова-Красовского вида [19]

$$v(x_t, y^i) = x^T H(y^i) + \gamma \int_{t-\tau}^t x^T(\theta) H(y^i) x(\theta) d\theta + \chi \int_0^{\sigma(x)} \varphi(z) dz; \quad -\tau \leq \theta \leq 0 \quad (50)$$

где симметричная положительно определенная матрица  $H(y^i)$  есть решением матричного уравнения Сильвестра

$$A^T(y^i)H + HA(y^i) + \gamma H + B^T(y^i)HB(y^i) = -G \quad (51)$$

при каждом фиксированном  $\xi(t) = y^i \in Y$ .

Используя леммы 1 и 2 [19, с. 426], вычислим СИО  $L$  от функционала Ляпунова-Красовского (50):

$$\begin{aligned} (LV)(x, y^i) &= \left[ A(y^i)x(t) + A_1(y^i)x(t-\tau) \right]^T H(y^i)x(t) + \\ &+ x^T H(y^i) \left[ A(y^i)x(t) + A_1(y^i)x(t-\tau) \right] + \\ &+ \left[ B(y^i)x(t) + B_1(y^i)x(t-\tau) \right]^T H(y^i) \times \left[ B(y^i)x(t) + B_1(y^i)x(t-\tau) \right] + \\ &+ \varphi(\sigma) \left[ g^T H(y^i) + \frac{1}{2} \chi \cdot \ell^T A(y^i) \right] x(t) + \\ &+ \varphi(\sigma) \left[ g^T H(y^i) + \frac{1}{2} \chi \ell^T A_1(y^i) \right] x(t-\tau) + \\ &+ \varphi(\sigma) x^T(t) \left[ H(y^i)g + \frac{1}{2} \chi A^T(y^i)\ell \right] + \\ &+ \varphi(\sigma) x^T(t-\tau) \left[ H(y^i)g + \frac{1}{2} \chi A_1^T(y^i)x(t-\tau) \right] + \\ &+ \chi \varphi(\sigma) \ell^T g \varphi(\sigma) + \frac{1}{2} \chi \varphi(\sigma) \left[ B^T(y^i)\ell \ell^T B(y^i)x(t) + \right. \\ &+ \left. B_1^T(y^i)\ell \ell^T B_1(y^i)x(t-\tau) \right] + \\ &+ \gamma x^T(t)H(y^i)x(t) - \gamma x^T(t-\tau)H(y^i)x(t-\tau), \end{aligned} \quad (52)$$

Рассмотрим правую часть равенства (52) как квадратическую форму физических переменных  $\{x(t)\} \subset \mathbb{R}^n$ ,  $\{x(t-\tau)\} \subset \mathbb{R}^n$  и фиктивных фазовых переменных  $\{\varphi(\sigma)\}$ ,  $\{\sqrt{\varphi(\sigma)}x(t)\}$ ,  $\{\sqrt{\varphi(\sigma)}x(t-\tau_i)\}$ .

Итак, запишем равенство (52) у векторно-матричном виде:

$$(LV)(x, y^i) = \tilde{x}^T S(H) \tilde{x}(t), \quad (53)$$

где  $\tilde{x}^T(t) = (x(t), x(t-\tau))$ ,  $\varphi(\sigma)$ ,  $\sqrt{\varphi(\sigma)}x(t)$ ,  $\sqrt{\varphi(\sigma)}x(t-\tau)^T$ ,  $S \equiv S(y^i)$ ,

$A \equiv A(y^i)$ ;  $A_1 \equiv A_1(y^i)$ ;  $B \equiv B(y^i)$ ,  $B_1 \equiv B_1(y^i)$ ;  $H \equiv H(y^i)$ .

$$S(H) = \begin{bmatrix} S_{11}(H) & S_{12}(H) & S_{13}(H) & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} \\ S_{21}(H) & S_{22}(H) & S_{23}(H) & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} \\ S_{31}(H) & S_{32}(H) & S_{33}(H) & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} \\ 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & S_{44}(H) & S_{45}(H) & 0_{n \times 1} \\ 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & S_{54}(H) & S_{55}(H) & 0_{n \times 1} \\ 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & S_{66}(H) \end{bmatrix} \quad (53)$$

с соответственными элементами

$$\left. \begin{aligned} S_{11} &= A^T H + HA + \gamma H + B^T HB; \\ S_{12} &= HA_1 + B^T HB_1; S_{21} = A_1^T H + B_1^T HB; \\ S_{22} &= -\phi H + B_1^T HB_1; S_{33} = \chi \cdot \ell^T \cdot g \\ S_{44} &= \frac{1}{2} \chi B^T \ell \ell^T B; S_{55} = \frac{1}{2} \chi B_1^T \ell \ell^T B_1; \\ S_{66} &= \chi E; S_{31} = g^T H + \frac{1}{2} \chi \ell^T A; \\ S_{13} &= Hg + \frac{1}{2} \chi A^T \ell; S_{45} = \frac{1}{4} \ell \ell^T BB_1; \\ S_{54} &= \frac{1}{4} BB_1 \ell^T \ell; \\ S_{ij} &= 0_{n \times n}; i \neq j; i = 1, 2, 3; j = 4, 5; \\ S_{ij} &= 0_{n \times n}; i \neq j; i = 4, 5; j = 1, 2, 3. \end{aligned} \right\} \quad (54)$$

СИО  $(LV)(x, y^i)$  отрицательный на решениях  $\{x(t) \equiv x(t, \omega)\} \subset \mathbb{R}^n$  (АСДРСсМВ) (47), (48) тогда и только тогда, когда  $S_{11}$  отрицательно определенная:

$$S_{11} < 0_{n \times n}, \quad (55)$$

а блочная матрица  $S(H)$  неположительно определенная, то есть

$$S(H) \leq 0_{(5n+1)(5n+1)}. \quad (56)$$

Условие (56) выполняется, если положительно определенные матрицы-блоки, которые стоят на ее главной диагонали. Исследуем диагональные матрицы.

Матрица  $S_{11} < 0_{n \times n}$  тогда и только тогда, когда положительно определенная матрица  $H > 0$  есть решением обобщенного алгебраического матричного уравнения Сильвестра (51) [18], которое эквивалентно матричному уравнению

$$\left(A + \frac{1}{2}\gamma E\right)^T H + H \left(A + \frac{1}{2}\gamma E\right) + B^T H B = -G, \quad (57)$$

где  $G = G^T > 0$  – произвольная случайная положительно определенная матрица.

Согласно исследованиям ([34], С. 80-98) решение  $H$  матричного уравнения (51) существует, если  $\gamma > 0$ . А для этого необходимо и достаточно, чтоб матрица  $A$  была экспоненциально устойчивой с показателем экспоненты  $\beta > 0$ , то есть

$$0 < \gamma < 2\beta. \quad (58)$$

Покажем, что  $\beta \geq h\ell^T g$ .

Матрицы  $S_{44} = \frac{1}{2}\chi B^T \ell \ell^T B$  и  $S_{55} = \frac{1}{2}\chi B_1^T \ell \ell^T B_1$  неположительно определенные тогда и только тогда, когда число  $\chi < 0$ .

Дальше, если  $\chi < 0$ , то число  $S_{33} = \chi \cdot \ell^T \cdot g < 0$  тогда и только тогда, когда коэффициенты обратной связи, то есть векторы  $l$  и  $g$ , удовлетворяют условию

$$\ell^T g > 0. \quad (60)$$

Таким образом, для отрицательно определенной блочной матрицы  $S(H)$  на физических переменных  $\{x(t)\}$  и  $\{x(t-T)\}$  кроме условий  $0 < \gamma < 2\beta$ ,  $\chi < 0$ , (60) и существования положительно определенного матричного решения  $H > 0$  обобщенного уравнения (51) нужно, чтоб матрица  $S_1(H)$  была неположительно определенной, то есть

$$S_1(H) \leq 0_{n \times n}, \quad (61)$$

что и имеем с матрицы  $S$ , если вместо  $S_{11}$  поставим  $-Q$ .

Условие  $\ell^T g > 0$  значит то, что матрица  $A + h\ell^T g$  должна быть не просто экспоненциально устойчивой с показателем  $\beta > 0$ , но и экспоненциально устойчивой с показателем  $\beta > 0$  не меньше, чем число  $h\ell^T g$ .

Вычислим нижнюю оценку для отрицательного числа  $\chi < 0$ . Для этого рассмотрим значение функционала  $V(x, y^i)$  на линейной характеристике гурвицевого угла  $\varphi(\sigma) = h\sigma$ . Если использовать теорему Лагранжа о среднем значении и ввести для этого  $\theta^* \in [t, t - T]$ , будем иметь

$$\begin{aligned} V(x, y^i) &= x^T(t)Hx(t) + \gamma \int_{t-T}^t x^T(\theta^*)Hx(\theta^*)d\theta^* + \chi \int_0^\sigma h y d y = \\ &= x^T(t)Hx(t) + \gamma \tau x^T(\theta^*)Hx(\theta^*) + \frac{1}{2} \chi h x^T(t) \ell \cdot \ell^T x(t) = \\ &= x^T(t) \left( H + \frac{1}{2} \chi h \ell \ell^T \right) x(t) + \gamma \tau x^T(\theta^*)Hx(\theta^*) = \\ &= \begin{bmatrix} x(t) \\ x(\theta^*) \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} H + \frac{1}{2} \chi h \ell \ell^T & 0_{n \times n} \\ 0_{n \times n} & \varphi \tau H \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x(t) \\ x(\theta^*) \end{bmatrix}. \end{aligned} \tag{62}$$

Для  $\chi < 0$  функционал (50) положительный, если положительно определенная матрица

$$H + \frac{1}{2} \chi h \ell \ell^T > 0_{n \times n}. \tag{63}$$

С этого матричного неравенства после умножения на  $\ell^T$  и справа на  $\ell$  получим скалярное неравенство

$$\ell^T H \ell + \frac{1}{2} \chi h (\ell^T \ell)^2 > 0. \tag{64}$$

С неравенства (64) запишем оценку для нижней границы числа  $\chi < 0$ , то есть

$$-\frac{2\ell^T H \ell}{h(\ell^T \ell)^2} < \chi < 0, \tag{65}$$

где  $H > 0$  решение обобщенного уравнения Сильвестра (51).

Отметим, что оценка нижней границы для  $\chi < 0$  (65) не является достаточной для выполнения матричного неравенства (63), а только необходимой. По-этому оценка (65) есть приближенным ориентиром для выбора  $\chi$  ([18], лемма 3, с. 172—173).

Величина  $-\frac{2}{h\ell^T H^{-1} \ell}$  есть нижней границей числа  $\chi < 0$ , которую невозможно улучшить.

Это значит, что искомое число  $\chi$  в функционале (50) берется с интервала



$$-\frac{2}{h\ell^T H^{-1}\ell} < \chi < 0. \quad (66)$$

Отметим, что неравенство (65) совпадает с неравенством (66) тогда, когда вектор параметров обратной связи  $l$  есть собственным вектором матрицы  $H > 0$  — решения обобщенного уравнения Сильвестра (51).

Таким образом, в результате анализа матрицы  $S$  получим следующее утверждение:

**Теорема 6.** (Критерий абсолютной устойчивости для АСД-РСсМВ (47)).

Положение равновесия (тривиальное решение  $x(t) \equiv 0$ ) стохастической динамической системы (47), (48) абсолютно асимптотически устойчиво в среднем квадратическом, если выполняются следующие условия:

- 1) матрица  $A$  — экспоненциально устойчивая с показателем экспоненты  $\beta > 0$ ;
- 2) матрица  $A + A_1 + hg\ell^T$  — гурвицева;
- 3) векторы параметров обратной связи  $l$  и  $g$  удовлетворяют неравенство  $0 < h\ell^T g \leq \beta$ ;
- 4) существует положительно определенное решение  $H > 0$  обобщенного матричного уравнения Сильвестра (51), в котором положительное число  $\gamma$  берется с интервала  $0 < \gamma < 2\beta$  так, чтоб оно было около числа  $2\beta$  ( $\gamma \rightarrow 2\beta$ );
- 5) выполняется неравенство (61), то есть

$$S_1 \equiv \begin{bmatrix} -G & S_{12} & S_{13} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} \\ S_{21} & S_{22} & S_{23} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} \\ S_{31} & S_{32} & S_{33} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times 1} \\ 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & S_{44} & S_{45} & 0_{n \times 1} \\ 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & 0_{n \times n} & S_{54} & S_{55} & 0_{n \times 1} \\ 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & 0_{1 \times n} & S_{66} \end{bmatrix} \leq 0, \quad (67)$$

где  $G = G^T > 0$  положительно определенная матрица;

- 6) параметр  $\chi < 0$  вычисляется с условия (65).

**Замечание 1.** Если случайные возмущения отсутствуют в стохастическом дифференциально — разностном уравнении (47), то есть  $B = B_1 = 0_{n \times n}$ , то легко можно получить критерий абсолютной с запо-

зданием и нелинейностью устойчивость для детерминированной системы автоматического регулирования с запаздыванием [19]:

$$dy(t) = Ay(t) + A_1y(t - \tau) + g\varphi(\sigma).$$

### Список использованной литературы:

1. Гихман И. И. Стохастические дифференциальные уравнения и их применения / И. И. Гихман, А. В. Скороход. — К. : Наук. думка, 1982. — 612 с.
2. Дынкин Е. Б. Марковские процессы / Е. Б. Дынкин. — М. : Физматгиз, 1969. — 859 с.
3. Жакод Ж. Предельные теоремы для случайных процессов : в 2-х т. / Ж. Жакод, А. Н. Ширяев. — М. : Физматгиз, 1994. — Т. 1. — 544 с.
4. Жакод Ж. Предельные теоремы для случайных процессов : в 2-х т. / Ж. Жакод, А. Н. Ширяев. — М. : Физматгиз, 1994. — Т. 2. — 497 с.
5. Кац И. Я. Метод функций Ляпунова в задачах устойчивости и стабилизации систем случайной структуры / И. Я. Кац. — Екатеринбург : Изд-во Уральской государственной академии путей сообщения, 1998. — 222 с.
6. Колмановский В. Б. Устойчивость и периодические режимы регулируемых систем с последствием / В. Б. Колмановский, В. Р. Носов. — М. : Наука, 1981. — 448 с.
7. Королюк В. С. Устойчивость автономной динамической системы с быстрыми марковскими переключениями / В. С. Королюк // Укр. мат. журн. — 1991. — № 9. — С. 1176—1181.
8. Королюк В. С. Курс теорії ймовірностей, випадкових процесів та математичної статистики / В. С. Королюк, В. К. Ясинський. — К. : ТВіМС, 2005. — 526 с.
9. Скороход А. В. Асимптотические методы теории стохастических дифференциальных уравнений / А. В. Скороход. — К. : Наук. думка, 1987. — 328 с.
10. Хилле Э. Функциональный анализ и полугруппы / Э. Хилле, Р. Филлипс. — М. : ИЛ, 1962. — 829 с.
11. Царьков Е. Ф. Случайные возмущения дифференциально-функциональных уравнений / Е. Ф. Царьков. — Рига : Зинатне, 1989. — 421 с.
12. Царьков Е. Ф. Квазилинейные стохастические дифференциально-функциональные уравнения / Е. Ф. Царьков, В. К. Ясинский. — Рига : Ориентир, 1992. — 328 с.
13. Королюк В. С. Ймовірність. Статистика. Випадкові процеси : в 3-х т. / В. С. Королюк, Е. Ф. Царков, В. К. Ясинський. — Чернівці : Золоті литаври, 2009. — Т.3: Випадкові процеси. Комп'ютерний практикум. — 798 с.
14. Grossman S. E. Asymptotic Behavior and Exponential Stability Criteria for Differential delay Equations / S. E. Grossman, I. A. Yorke // I. Differen. Equent. — 1972. — № 2. — P. 236—253.
15. Понин Л. Л. Об устойчивости решений стохастических дифференциально-разностных уравнений / Л. Л. Понин, Е. Ф. Царьков, В. К. Ясинский // Сб. исследований по теории дифференциальных и разностных уравнений. — Рига : ЛГУ им. П. Стучки, 1974. — С. 29—73.
16. Царьков Е. Ф. Структура производящего оператора полугруппы ковариационных операторов решения стохастических функционально-дифферен-

- циальных уравнений / Е. Ф. Царьков // Латвийский математический ежегодник. — Рига : Зинатне, 1972. — Т. 21. — С. 99—107.
17. Ясинський В. К. Задачі стійкості та стабілізації динамічних систем зі скінченною післядією / В. К. Ясинський, Є. В. Ясинський. — К. : Вид-во «ТВиМС», 2005. — 580 с.
18. Корневский Д. Г. Устойчивость динамических систем при случайных возмущениях параметров. Алгебраические критерии / Д. Г. Корневский. — К. : Наук. думка, 1989. — 208 с.
19. Свердан М. Л. Стохастичні динамічні системи із скінченною післядією / М. Л. Свердан, Э. Ф. Царков, В. К. Ясинський. — Чернівці : Зелена Буковина, 2000. — 560 с.

The second method of Lyapunov was justified for stochastic diffusion of automatic control systems with delay and Markov parameters, which is a generalization of similar results for stochastic diffusion equations with delay [5].

**Key words:** *the automatic regulation, the Wiener perturbations, the "nondirect" regulations, the Poisson perturbations, the absolute firmness.*

Отримано: 14.04.2011