

УСРЕДНЕНИЕ НЕЧЕТКИХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ НА КОНЕЧНОМ ПРОМЕЖУТКЕ

А. В. Плотников, Т. А. Комлева

Одес. гос. академия стр-ва и архитектуры
Украина, 65029, Одесса, ул. Дидрихсона, 4
e-mail: a-plotnikov@ukr.net
t-komleva@ukr.net

We substantiate the possibility of applying the total and partial averaging schemes for studying fuzzy systems of differential equations containing a small parameter.

Обґрунтовано можливість застосування повної і часткової схем усереднення при дослідженні систем нечітких диференціальних рівнянь, що містять малий параметр.

1. Введение. Развитие теории многозначных отображений и дифференциальных уравнений с многозначными решениями дали возможность рассмотреть аналогичные понятия в теории нечетких множеств, которая начала свое развитие с работы L. A. Zadeh [1]. В 1983 г. M. L. Puri, D. A. Ralescu [2] ввели понятие H -производной и интеграла для нечетких отображений, в котором использовался подход M. Hukuhara [3] и R. J. Aumann [4] для α -срезов нечетких отображений. В 1987 г. O. Kaleva ввел в рассмотрение нечеткие дифференциальные уравнения [5]. Впоследствии данные уравнения рассматривались в работах O. Kaleva [6–8], V. Lakshmikantham [9, 10], J. Y. Park, H. K. Han [11, 12], S. Seikkala [13, 14], Т. А. Комлевой, А. В. Плотникова [15, 16] и др.

В данной работе обосновывается возможность использования некоторых схем усреднения [17–26] для такого типа уравнений, содержащих малый параметр.

2. Основные обозначения и определения. Введем в рассмотрение пространство \mathbb{E}^n отображений $u : \mathbb{R}^n \rightarrow [0, 1]$, удовлетворяющих следующим условиям:

- 1) u полунепрерывно сверху, т. е. для любого $\tilde{\xi} \in \mathbb{R}^n$ и любого $\varepsilon > 0$ существует $\delta(\tilde{\xi}, \varepsilon) > 0$ такое, что для всех $\|\xi - \tilde{\xi}\| < \delta$ выполняется неравенство $u(\xi) < u(\tilde{\xi}) + \varepsilon$;
- 2) u нормально, т. е. существует вектор $\xi_0 \in \mathbb{R}^n$ такой, что $u(\xi_0) = 1$;
- 3) u нечетко выпукло, т. е. для любых $\xi_1, \xi_2 \in \mathbb{R}^n$ и любого $\lambda \in [0, 1]$ выполняется неравенство $u(\lambda\xi_1 + (1 - \lambda)\xi_2) \geq \min\{u(\xi_1), u(\xi_2)\}$;
- 4) замыкание множества $\{\xi \in \mathbb{R}^n : u(\xi) > 0\}$ компактно.

Нулем в пространстве \mathbb{E}^n является элемент $\hat{0}(\xi) = \begin{cases} 1, & \xi = 0, \\ 0, & \xi \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}. \end{cases}$

Обозначим

$$[u]^\alpha = \begin{cases} \{\xi \in \mathbb{R}^n : u(\xi) \geq \alpha\}, & 1 \geq \alpha > 0, \\ \text{cl}\{\xi \in \mathbb{R}^n : u(\xi) > 0\}, & \alpha = 0. \end{cases}$$

Определим в пространстве \mathbb{E}^n метрику $D : \mathbb{E}^n \times \mathbb{E}^n \rightarrow [0, +\infty)$, положив

$$D(u, v) = \sup_{0 \leq \alpha \leq 1} h([u]^\alpha, [v]^\alpha).$$

Пусть функция $g : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, тогда согласно принципу L. A. Zadeh [1] можно продолжить g на $\mathbb{E}^n \times \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^n$ соотношением

$$g(u, v)(z) = \sup_{z=g(x,y)} \min\{u(x), v(y)\}.$$

При этом

$$[g(u, v)]^\alpha = g([u]^\alpha, [v]^\alpha)$$

для непрерывной функции g и всех $u, v \in \mathbb{E}^n$, $0 \leq \alpha \leq 1$. В частности, для суммы и умножения на скаляр имеем

$$[u + v]^\alpha = [u]^\alpha + [v]^\alpha, \quad [ku]^\alpha = k[u]^\alpha,$$

где $u, v \in \mathbb{E}^n$, $k \in \mathbb{R}$, $0 \leq \alpha \leq 1$.

Легко показать, что

$$D(u + w, v + w) = D(u, v), \quad D(ku, kv) = kD(u, v)$$

для всех $u, v, w \in E^n$ и $k \geq 0$.

Теорема 1 [27, 28]. *Метрическое пространство (\mathbb{E}^n, D) является полулинейным полным метрическим пространством.*

Определение 1 [12]. *Отображение $f : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ называется строго измеримым, если для всех $\alpha \in [0, 1]$ многозначное отображение $F_\alpha(t) = [f(t)]^\alpha$ измеримо.*

Определение 2 [12]. *Отображение $f : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ называется слабо непрерывным в точке $t \in (t_0, T)$, если для всех $\alpha \in [0, 1]$ многозначное отображение $F_\alpha : [t_0, T] \rightarrow \rightarrow \text{conv}(\mathbb{R}^n)$ непрерывно в точке $t \in (t_0, T)$.*

Определение 3 [12]. *Отображение $f(\cdot) : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ называется интегрально ограниченным, если существует суммируемая функция $h(\cdot)$ такая, что $\|y\| \leq h(t)$ для всех $y \in F_0(t)$.*

Определение 4 [12]. *Интегралом от отображения $f : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ на отрезке $[t_0, T]$ называется элемент $g = \int_{t_0}^T f(t) dt \in \mathbb{E}^n$ такой, что $[g]^\alpha = \int_{t_0}^T F_\alpha(t) dt$ для всех $\alpha \in [0, 1]$, где интеграл от $F_\alpha(\cdot)$ понимается в смысле Ауманна [4].*

Теорема 2 [12]. *Если $f : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ строго измеримо и интегрально ограничено, то $f(\cdot)$ интегрируемо на $[t_0, T]$.*

Определение 5 [12]. *Отображение $f : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ называется дифференцируемым в точке $\tau \in [t_0, T]$, если для любого $\alpha \in [0, 1]$ многозначное отображение $F_\alpha(t)$ дифференцируемо по Хукухаре [3] в точке τ и семейство $\{D_H F_\alpha(\tau) : \alpha \in [0, 1]\}$ определяет некоторый элемент $f'(\tau) \in \mathbb{E}^n$.*

Если $f : [t_0, T] \rightarrow \mathbb{E}^n$ дифференцируемо в точке $\tau \in [t_0, T]$, то элемент $f'(\tau)$ будем называть нечеткой производной от $f(t)$ в точке τ .

Определение 6. *Отображение $\bar{f}(x)$ называется равномерно средним относительно x для отображения $f(t, x)$ в области $Q\{t \geq 0, x \in P \subset \mathbb{E}^n\}$, если для любого $\delta > 0$ существует такое $T(\delta) > 0$, не зависящее от x , что при любом $\tau \geq T(\delta)$ неравенство*

$$D\left(\frac{1}{\tau} \int_0^{\tau} f(t, x) dt, \bar{f}(x)\right) < \delta$$

выполняется для всех $x \in P$.

3. Основной результат. Рассмотрим нечеткое дифференциальное уравнение с малым параметром

$$x' = \varepsilon f(t, x), \quad (1)$$

где $x \in \mathbb{E}^n$, $\varepsilon > 0$ — малый параметр, $f : \mathbb{R} \times \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^n$, t — время.

Определение 7 [11]. *Отображение $x : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{E}^n$ называется решением системы (1) с начальным условием $x(0) = x_0$, если оно слабо непрерывно и удовлетворяет интегральному уравнению*

$$x(t) = x_0 + \int_0^t \varepsilon f(s, x(s)) ds. \quad (2)$$

Схема полного усреднения. Системе (1) поставим в соответствие усредненную систему

$$y' = \varepsilon \bar{f}(y), \quad (3)$$

где

$$\lim_{T \rightarrow 0} D\left(\frac{1}{T} \int_0^T f(t, x) dt, \bar{f}(x)\right) = 0. \quad (4)$$

Теорема 3. *Пусть в области $Q = \{t \geq 0, x \in P \subset \mathbb{E}^n\}$ выполнены условия:*

1) *отображение $f(t, x)$ слабо непрерывно по t , равномерно ограничено и удовлетворяет условию Липшица по x с постоянной λ , т. е.*

$$F(f(t, x), \hat{0}) \leq M, \quad D(f(t, x_1), f(t, x_2)) \leq \lambda D(x_1, x_2);$$

2) *равномерно относительно $x \in P$ существует предел (4);*

3) *решение $y(\cdot)$ системы (3) с начальным условием $y(0) = x_0 \in P' \subset P$ определено для всех $t \geq 0$ и лежит вместе с ρ -окрестностью в области P .*

Тогда для любого $\eta > 0$ и $L > 0$ существует такое $\varepsilon_0(\eta, L) > 0$, что для $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ и $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ выполняется неравенство

$$D(x(t), y(t)) \leq \eta, \quad (5)$$

где $x(\cdot)$ и $y(\cdot)$ — решения уравнений (1) и (3) соответственно, удовлетворяющие условию $x(0) = y(0) \in P'$.

Доказательство. Легко показать, что отображение $\bar{f}(y)$ ограничено и удовлетворяет условию Липшица. Действительно, в силу условия 2 для любого $\delta > 0$ можно указать такое $T_1(\delta)$, что при всех $T > T_1$ справедлива оценка

$$\begin{aligned} D(\bar{f}(y_1), \bar{f}(y_2)) &\leq D\left(\bar{f}(y_1), \frac{1}{T} \int_0^T f(t, y_1) dt\right) + \\ &+ D\left(\frac{1}{T} \int_0^T f(t, y_1) dt, \frac{1}{T} \int_0^T f(t, y_2) dt\right) + \\ &+ D\left(\frac{1}{T} \int_0^T f(t, y_2) dt, \bar{f}(y_2)\right) \leq \\ &\leq \delta + \frac{1}{T} \int_0^T D(f(t, y_1), f(t, y_2)) dt \leq \delta + \lambda D(y_1, y_2). \end{aligned}$$

Поскольку значение δ произвольно, в пределе получаем

$$D(\bar{f}(y_1), \bar{f}(y_2)) \leq \lambda D(y_1, y_2).$$

Из условий 1, 2 и [11] следует, что системы (1) и (3) имеют единственные и продолжимые при $t \geq 0$ решения пока $x(t)$ (соответственно $y(t)$) принадлежат множеству P .

Согласно определению решения

$$x(t) = x_0 + \varepsilon \int_0^t f(s, x(s)) ds, \quad (6)$$

$$y(t) = x_0 + \varepsilon \int_0^t \bar{f}(y(s)) ds. \quad (7)$$

Из (6) и (7) имеем

$$D(x(t), y(t)) \leq \varepsilon \lambda \int_0^t D(x(s), y(s)) ds + \varepsilon D\left(\int_0^t f(s, y(s)) ds, \int_0^t \bar{f}(y(s)) ds\right). \quad (8)$$

Оценим на промежутке $[0, L\varepsilon^{-1}]$ последнее слагаемое в (8). Для этого разделим отрезок $[0, L\varepsilon^{-1}]$ на m равных частей точками $t_0 = 0, t_1 = \frac{L}{\varepsilon m}, \dots, t_i = \frac{iL}{\varepsilon m}, \dots, t_m = \frac{L}{\varepsilon}$ и обозначим $y(t_i) = y_i, i = \overline{0, m}$. Предположим, что $t \in (t_k, t_{k+1})$ для некоторого $k, k = \overline{0, m-1}$.

Тогда

$$\begin{aligned} \varepsilon D \left(\int_0^t f(s, y(s)) ds, \int_0^t \bar{f}(y(s)) ds \right) &\leq \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(f(\tau, y(\tau)), f(\tau, y_i)) d\tau + \\ &+ \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(\bar{f}(y_i), \bar{f}(y(\tau))) d\tau + \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} D \left(\int_0^{t_{i+1}} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_{i+1}} \bar{f}(y_i) d\tau \right) + \\ &+ \varepsilon \sum_{i=1}^k D \left(\int_0^{t_i} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_i} \bar{f}(y_i) d\tau \right) + D \left(\int_0^t f(\tau, y_k) d\tau, \int_0^t \bar{f}(y_k) d\tau \right), \\ &\varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(\bar{f}(y_i), \bar{f}(y(\tau))) d\tau \leq \frac{ML^2\lambda}{m}, \\ &\varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(f(\tau, y(\tau)), f(\tau, y_i)) d\tau \leq \frac{ML^2\lambda}{m}. \end{aligned}$$

В силу условия 2 существует такая монотонно убывающая функция $\varphi(t)$, стремящаяся к 0 при $t \rightarrow \infty$, что во всей области P выполняется неравенство

$$D \left(\int_0^t f(\tau, x) d\tau, \int_0^t \bar{f}(x) d\tau \right) < t\varphi(t).$$

Следовательно,

$$\varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, x) d\tau, \int_0^t \bar{f}(x) d\tau \right) < \varepsilon t\varphi(t) \leq F(\varepsilon),$$

где $F(\varepsilon) = \sup_{\tau \in [0, L]} (\tau\varphi(\tau/\varepsilon))$, $\tau = \varepsilon t$. Очевидно, что $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} F(\varepsilon) = 0$.

Таким образом,

$$\begin{aligned} \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} D \left(\int_0^{t_{i+1}} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_{i+1}} \bar{f}(y_i) d\tau \right) + \varepsilon \sum_{i=1}^k D \left(\int_0^{t_i} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_i} \bar{f}(y_i) d\tau \right) + \\ + D \left(\int_0^t f(\tau, y_k) d\tau, \int_0^t \bar{f}(y_k) d\tau \right) \leq 2mF(\varepsilon). \end{aligned}$$

Итак,

$$\varepsilon D \left(\int_0^t f(s, y(s)) ds, \int_0^t \bar{f}(y(s)) ds \right) \leq \frac{2ML^2\lambda}{m} + 2mF(\varepsilon). \quad (9)$$

Из (8), (9) и леммы Гронуолла – Беллмана имеем

$$D(x(t), y(t)) \leq \varepsilon e^{\lambda L} D \left(\int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau, \int_0^t \bar{f}(y(\tau)) d\tau \right) \leq e^{\lambda L} \frac{2ML^2\lambda}{m} + e^{\lambda L} 2mF(\varepsilon).$$

Выберем число m так, чтобы выполнялось неравенство

$$e^{\lambda L} \frac{\lambda ML^2}{m} \leq \eta/2. \quad (10)$$

Теперь зафиксируем m и выберем ε_0 так, чтобы при $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ выполнялось неравенство

$$e^{\lambda L} 2mF(\varepsilon) \leq \eta/2. \quad (11)$$

Из неравенств (8), (10) и (11) следует неравенство (5).

Теорема 3 доказана.

Замечание 1. Если условие 3 не выполняется, то его можно заменить следующим условием:

3') решение $y(\cdot)$ системы (3) с начальным условием $y(0) = x_0 \in P$ при $\varepsilon = 1$ лежит вместе с ρ -окрестностью в области P при $t \in [0, T_1]$.

Тогда для любых $\eta > 0$ и $L \in [0, T_1]$ существует такое $\varepsilon_0(\eta, L) > 0$, что для $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ и $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ выполняется неравенство (5).

Теорема 4. Пусть в области Q выполняются следующие условия:

1) отображение $f(t, x)$ строго измеримо по t , слабо непрерывно по x и существует суммируемая функция $M(t)$ такая, что

$$D(f(t, x), \widehat{0}) \leq M(t), \quad \int_{t_1}^{t_2} M(t) dt \leq M_0(t_2 - t_1), \quad M_0 = \text{const};$$

2) существует суммируемая функция $N(t)$ такая, что

$$D(f(t, x_1), f(t, x_2)) \leq N(t)D(x_1, x_2), \quad |N(t)| \leq N_0 = \text{const};$$

3) равномерно относительно x в области Q существует предел (4), причем

$$D(\bar{f}(x_1), \bar{f}(x_2)) \leq \vartheta D(x_1, x_2);$$

4) решение $y(\cdot)$, $y(0) = x(0)$ уравнения (3) определено для всех $t \geq 0$ и лежит в области P с некоторой ρ -окрестностью.

Тогда для любых $\eta > 0$ и $L > 0$ можно указать такое $\varepsilon_0(\eta, L) > 0$, что для $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ и $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ выполняется неравенство

$$D(x(t), y(t)) < \eta,$$

где $x(\cdot)$ и $y(\cdot)$ — решения уравнений (1) и (3) соответственно, удовлетворяющие условию $x(0) = y(0) \in P'$.

Доказательство аналогично доказательству теоремы 3, только существование решений систем (1) и (3) следует из условий 1–3 теоремы 4 и [15, 16].

Схема частичного усреднения. Пусть существует такое отображение $\tilde{f}(t, x)$, для которого

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} D \left(\int_0^T f(t, x) dt, \int_0^T \tilde{f}(t, x) dt \right) = 0. \quad (12)$$

Тогда системе (1) поставим в соответствие систему

$$y' = \varepsilon \tilde{f}(t, y) \quad (13)$$

и назовем ее частично усредненной.

Рассмотрим вопрос о близости решений систем (1) и (13) на конечном промежутке.

Теорема 5. Пусть в области Q выполняются следующие условия:

1) отображения $f(t, x)$ и $\tilde{f}(t, x)$ слабо непрерывны по t , ограничены постоянной M и удовлетворяют условию Липшица по переменной x с постоянной λ ;

2) равномерно по отношению к x в области P существует предел (12);

3) решение $y(\cdot)$, $y(0) = x(0) \in P' \subset P$ системы (13) при $t \geq 0$ для всех $\varepsilon \in (0, \sigma]$ лежит с некоторой ρ -окрестностью в области P .

Тогда для любых $\eta > 0$ и $L > 0$ можно указать такое $\varepsilon_0(\eta, L) \in (0, \sigma]$, что для $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$ и $t \in [0, L\varepsilon^{-1}]$ выполняется неравенство

$$D(x(t), y(t)) \leq \eta,$$

где $x(\cdot)$ и $y(\cdot)$ — решения систем (1) и (13) соответственно, удовлетворяющие условию $x(0) = y(0) \in P'$.

Доказательство. Из (1), (13), [11] и определения 7 имеем

$$D(x(t), y(t)) \leq \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, x(\tau)) d\tau, \int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau \right) + \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y(\tau)) d\tau \right).$$

Следовательно,

$$D(x(t), y(t)) \leq \varepsilon \int_0^t \lambda D(x(\tau), y(\tau)) d\tau + \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y(\tau)) d\tau \right).$$

По лемме Гронуолла – Беллмана

$$D(x(t), y(t)) \leq \varepsilon e^{\lambda L} \sup_{0 \leq t \leq L\varepsilon^{-1}} \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y(\tau)) d\tau \right).$$

Разделим отрезок $[0, L\varepsilon^{-1}]$ на m равных частей и положим $y(t_i) = y_i$, $t_i = \frac{iL}{\varepsilon m}$, $i = \overline{0, m}$. Предположим, что $t \in (t_k, t_{k+1}]$ для некоторого k , $4k = \overline{0, m-1}$. После несложных выкладок получаем оценки

$$\begin{aligned} \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y(\tau)) d\tau \right) &\leq \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(f(\tau, y(\tau)), f(\tau, y_i)) d\tau + \\ &+ \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(\tilde{f}(\tau, y(\tau)), \tilde{f}(\tau, y_i)) d\tau + \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} D \left(\int_0^{t_{i+1}} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_{i+1}} \tilde{f}(\tau, y_i) d\tau \right) + \\ &+ \varepsilon \sum_{i=1}^k D \left(\int_0^{t_i} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_i} \tilde{f}(\tau, y_i) d\tau \right) + \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y_k) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y_k) d\tau \right), \\ \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(\tilde{f}(\tau, y(\tau)), \tilde{f}(\tau, y_i)) d\tau &\leq \frac{ML^2\lambda}{m}, \\ \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} \int_{t_i}^{t_{i+1}} D(f(\tau, y(\tau)), f(\tau, y_i)) d\tau &\leq \frac{ML^2\lambda}{m}. \end{aligned}$$

В силу условия 2 существует такая монотонно убывающая функция $\phi(t)$, стремящаяся к 0 при $t \rightarrow \infty$, что во всей области P выполняется неравенство

$$D \left(\int_0^t f(\tau, y) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y) d\tau \right) < t\phi(t).$$

Следовательно,

$$\varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y) d\tau \right) < \varepsilon t\phi(t) \leq F(\varepsilon),$$

где $F(\varepsilon) = \sup_{\tau \in [0, L]} \left[\tau f \left(\frac{\tau}{\varepsilon} \right) \right]$, $\tau = \varepsilon t$. Очевидно, что $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} F(\varepsilon) = 0$.

Таким образом,

$$\begin{aligned} & \varepsilon \sum_{i=0}^{k-1} D \left(\int_0^{t_{i+1}} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_{i+1}} \tilde{f}(\tau, y_i) d\tau \right) + \varepsilon \sum_{i=1}^k D \left(\int_0^{t_i} f(\tau, y_i) d\tau, \int_0^{t_i} \tilde{f}(\tau, y_i) d\tau \right) + \\ & + \varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y_k) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y_k) d\tau \right) \leq 2mF(\varepsilon). \end{aligned}$$

Итак,

$$\varepsilon D \left(\int_0^t f(\tau, y(\tau)) d\tau, \int_0^t \tilde{f}(\tau, y(\tau)) d\tau \right) \leq \frac{2ML^2\lambda}{m} + 2mF(\varepsilon) \equiv a(\varepsilon, m).$$

Выбирая достаточно большое m и малое ε , можно сделать $a(\varepsilon, m)$ сколь угодно малым.

Значит, на отрезке $[0, L\varepsilon^{-1}]$ имеет место оценка

$$D(x(t), y(t)) \leq a(\varepsilon, m)e^{\lambda L}.$$

Полагая $a(\varepsilon, m) < \min\{\rho, \eta\}e^{-\lambda L}$, получаем утверждение теоремы.

Теорема 4 доказана.

Замечание 2. Данные результаты обобщают результаты М. Kisielewicz [29], А. В. Плотникова [24] для дифференциальных уравнений с производной Хукухары и В. А. Плотникова [22], А. Н. Филатова, Л. В. Шаровой [30], М. М. Хапаева [31] для обыкновенных дифференциальных уравнений.

Проиллюстрируем полученные результаты следующим примером.

Пример. Рассмотрим схему усреднения для линейной задачи Коши нечетких дифференциальных уравнений вида

$$x' = \varepsilon(A(t)x + B(t)), \quad x(0) = x_0, \quad (14)$$

где $x : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{E}^2$, $A : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}$, $B : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{E}^2$, $A(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) & 1 \\ -1 & \sin(t) \end{pmatrix}$, $B(t)$ таково, что

$$[B(t)]^\alpha = K_{40(1-\alpha)\|\sin(t)\|} \begin{pmatrix} 10 \sin(t) \\ 10 \cos(t) \end{pmatrix},$$

$$x_0(\xi) = \begin{cases} \sqrt{1 - (\xi_1 - 1)^2 - (\xi_2 - 1)^2}, \xi \in S_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \\ 0, \xi \notin S_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \end{cases}$$

$$K_a(b) = \{(k_1, k_2) : |k_i - b_i| \leq a, i = 1, 2\}.$$

Задаче (14) поставим в соответствие усредненную задачу

$$\bar{x}' = \varepsilon(A\bar{x} + \bar{B}), \quad \bar{x}(0) = x_0,$$

где $\bar{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$, \bar{B} таково, что $[\bar{B}]^\alpha = K \frac{40}{\pi}(1-\alpha) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

На рис. 1 приведены графики решений $x(t)$ и $\bar{x}(t)$, а на рис. 2 показано, как „плавающий” характер свободного члена исходной задачи проявляется на графике динамики α -срезов.

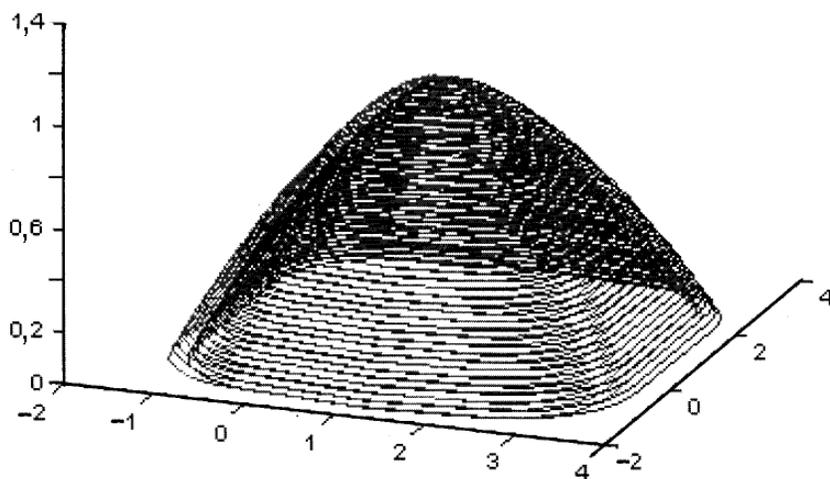


Рис. 1. Решения задач при $\varepsilon = 0,01, T = 10$.

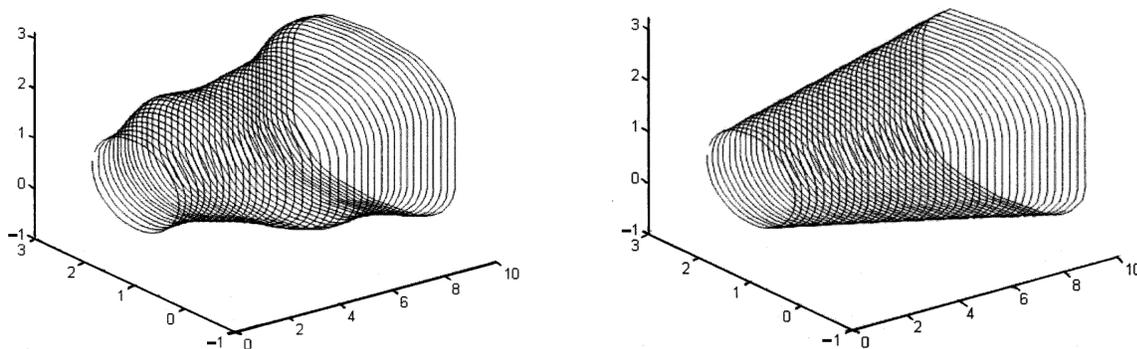


Рис. 2. Динамика α -срезов при $\alpha = 0,5, \varepsilon = 0,01$.

1. Zadeh L. Fuzzy sets // Inform. Control. — 1965. — № 8. — P. 338–353.
2. Puri M. L., Ralescu D. A. Differential of fuzzy functions // J. Math. Anal. and Appl. — 1983. — **91**. — P. 552–558.
3. Hukuhara M. Integration des applications mesurables dont la valeur est un compact convexe // Funkc. ekvaci-oj. — 1967. — № 10. — P. 205–223.
4. Aumann R. J. Integrals of set-valued functions // J. Math. Anal. and Appl. — 1965. — № 12. — P. 1–12.
5. Kaleva O. Fuzzy differential equations // Fuzzy Sets and Systems. — 1987. — **24**, № 3. — P. 301–317.
6. Kaleva O. The Cauchy problem for fuzzy differential equations // Fuzzy Sets and Systems. — 1990. — № 35. — P. 389–396.
7. Kaleva O. The Peano theorem for fuzzy differential equations revisited // Fuzzy Sets and Systems. — 1998. — № 98. — P. 147–148.
8. Kaleva O. O notes on fuzzy differential equations // Nonlinear Anal. — 2006. — № 64. — P. 895–900.
9. Lakshmikantham V., Granna Bhaskar T., Vasundhara Devi J. Theory of set differential equations in metric spaces. — Cambridge Sci. Publ., 2006. — 204 p.
10. Lakshmikantham V., Mohapatra R. N. Theory of fuzzy differential equations and inclusions. — Melbourne: Florida Inst. Technol., 2003. — 178 p.
11. Park J. Y., Han H. K. Existence and uniqueness theorem for a solution of fuzzy differential equations // Int. J. Math. and Math. Sci. — 1999. — **22**, № 2. — P. 271–279.
12. Park J. Y., Han H. K. Fuzzy differential equations // Fuzzy Sets and Systems. — 2000. — № 110. — P. 69–77.
13. Vorobiev D., Seikkala S. Towards the theory of fuzzy differential equations // Fuzzy Sets and Systems. — 2002. — № 125. — P. 231–237.
14. Seikkala S. On the fuzzy initial value problem // Fuzzy Sets and Systems. — 1987. — № 24. — P. 319–330.
15. Комлева Т. А., Плотников А. В., Скрипник Н. В. Ω -пространство и его связь с теорией нечетких множеств // Труды Одес. политехн. ун-та. — 2007. — Вып. 2 (28). — С. 182–191.
16. Комлева Т. А., Плотников А. В., Скрипник Н. В. Дифференциальные уравнения с многозначными решениями // Укр. мат. журн. — 2008. — **60**, № 10. — С. 1326–1337.
17. Боголюбов Н. Н., Митропольский Ю. А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. — М.: Наука, 1974. — 503 с.
18. Крылов Н. М., Боголюбов Н. Н. Введение в нелинейную механику. — Киев: Изд-во АН УССР, 1937. — 363 с.
19. Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике. — Киев: Наук. думка, 1971. — 440 с.
20. Митропольский Ю. А., Хома Г. Н. Математическое обоснование асимптотических методов нелинейной механики. — Киев: Наук. думка, 1983. — 216 с.
21. Перестюк Н. А., Плотников В. А., Самойленко А. М., Скрипник Н. В. Импульсные дифференциальные уравнения с многозначной и разрывной правой частью. — Киев: Ин-т математики НАН Украины, 2007. — 428 с.
22. Плотников В. А. Асимптотические методы в задачах оптимального управления. — Одесса: Одес. гос. ун-т, 1976. — 103 с.
23. Плотников В. А. Усреднение дифференциальных включений // Укр. мат. журн. — 1979. — **31**, № 5. — С. 573–576.
24. Плотников В. А., Плотников А. В., Витюк А. Н. Дифференциальные уравнения с многозначной правой частью. Асимптотические методы. — Одесса: АстроПринт, 1999. — 354 с.
25. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. — Киев: Вища шк., 1987. — 288 с.
26. Самойленко А. М., Теплинский Ю. В. Счетные системы дифференциальных уравнений. — Киев: Ин-т математики НАН Украины, 1993. — 308 с.
27. Puri M. L., Ralescu D. A. Fuzzy random variables // J. Math. Anal. and Appl. — 1986. — № 114. — P. 409–422.

28. *Stojaković M.* R^n -valued fuzzy random variable // Univ. u Novom Sadu Zb. Rad. Prirod. Mat. Fak. Ser. Mat. — 1990. — **20**, № 2. — P. 95–103.
29. *Kisielewicz M.* Method of averaging for differential equations with compact convex valued solutions // Rend. Math. — 1976. — **9**, №3. — P. 397–408.
30. *Филатов А. Н., Шарова Л. В.* Интегральные неравенства и теория нелинейных колебаний. — М.: Наука, 1976. — 151 с.
31. *Ханаев М.М.* О методе усреднения и некоторых задачах, связанных с усреднением // Дифференц. уравнения. — 1966. — **11**, № 5. — С. 600–608.

*Получено 28.08.09,
после доработки — 16.04.10*