

## АПРОКСИМАЦІЯ УЗАГАЛЬНЕНИХ ОБМЕЖЕНИХ РОЗВ'ЯЗКІВ ЕВОЛЮЦІЙНИХ РІВНЯНЬ З НЕОБМЕЖЕНИМ ОПЕРАТОРОМ

**О. О. Покутний**

*Ін-т математики НАН України  
Україна, 01601, Київ, вул. Терещенківська, 3  
e-mail: lenasas@gmail.com*

*We give a substantiation of a parametrization method for a differential equation, in a Banach space, with an unbounded operator coefficient. We propose an algorithm for finding bounded generalized solutions with an arbitrary degree of precision.*

*Обосновывается метод параметризации для дифференциального уравнения в банаховом пространстве с неограниченным операторным коэффициентом. Предложен алгоритм нахождения обобщенных ограниченных решений произвольного порядка точности.*

**Вступ.** На осі  $\mathbb{R}$  розглядається лінійне еволюційне рівняння

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x(t) + f(t), \quad (1)$$

де  $A(t)$  — сім'я лінійних замкнених операторів із незалежною від  $t$  областю визначення  $D(A(t)) = D \subset B$ , щільною у вихідному банаховому просторі  $B$ , вектор-функція  $f$  належить  $BC(\mathbb{R}, B)$  — простору неперервних й обмежених функцій за нормою  $\|f\| = \sup_{t \in \mathbb{R}} \|f(t)\|_B$ .

Питання існування обмеженого на всій осі розв'язку диференціального рівняння (1) різними методами вивчалось у роботах [1–5] у випадку, коли  $B$  — скінченновимірний або нескінченновимірний простір. Зазначимо також, що рівняння (1) може мати сім'ю обмежених розв'язків (так звані некоректні задачі), але не при всіх неоднорідностях [3]. Побудові наближених методів для знаходження обмежених розв'язків рівняння (1) присвячено ряд праць (див., наприклад, [6]). При цьому розглядаються, як правило, алгоритми лише у випадку, коли рівняння (1) має вигляд системи звичайних диференціальних рівнянь (в цьому випадку завжди  $\sup_{t \in \mathbb{R}} \|A(t)\|_{\mathcal{L}(B)} < +\infty$ ) і на коефіцієнти рівняння накладено умови коректної розв'язності (щоб для будь-якої неоднорідності існував єдиний обмежений розв'язок).

У даній роботі наведено узагальнення методу параметризації [6, 7] на випадок необмежених операторів з не обов'язково заданими коректно [8] коефіцієнтами. Даний алгоритм дозволяє знаходити узагальнені обмежені розв'язки диференціального рівняння (1) за умов їх існування й у тому випадку, коли породжуючий оператор еволюції (у випадку  $\mathbb{R}^n$  — фундаментальна матриця) є невідомим. Для простоти викладу будемо припускати виконання умов, за яких еволюційний оператор вихідного рівняння (1) є сильнонеперервним [2].

У подальшому через  $l_\infty(Z, B)$  традиційно [9] будемо позначати простір нескінченних послідовностей  $x = \{x_s, s \in \mathbb{Z}\}$  зі значеннями в банаховому просторі  $B$ , які мають обмежену норму  $\|x\|_\infty = \sup_{s \in \mathbb{Z}} \|x_s\|_B$ .

Позначимо також через  $l_\infty(Z; C([(s-1)h; sh]; B))$ ,  $h > 0$ , простір послідовностей неперервних й обмежених функцій  $x(t) = (x_s(t))_{s \in \mathbb{Z}}$ ,  $x_s(t) \in B$ , визначених для  $t \in [(s-1)h; sh]$  з нормою  $\|x\|_{l_\infty(Z; C([(s-1)h; sh]; B))} = \sup_{s \in \mathbb{Z}} \sup_{t \in [(s-1)h; sh]} \|x_s(t)\|_B$ , яку для зручності позначатимемо  $\|x\|_1$ .

**Метод параметризації.** Виберемо шаг  $h > 0$  й розбиття  $\mathbb{R} = \cup_{s=-\infty}^{+\infty} [(s-1)h; sh]$ . Звуження будь-якої функції  $x(t) \in BC(\mathbb{R}, B)$  на півінтервал  $[(s-1)h; sh]$  позначатимемо через  $x_s(t)$ . Тоді рівняння (1) перетвориться на багатоточкову крайову задачу

$$\frac{dx_s(t)}{dt} = A(t)x_s(t) + f(t), \quad t \in [(s-1)h; sh], \quad (2)$$

з умовами зшивання в точках розбиття

$$\lim_{t \rightarrow sh-0} x_s(t) = x_{s+1}(sh), \quad s \in \mathbb{Z}. \quad (3)$$

Позначимо  $\lambda_s = x_s((s-1)h)$  і на кожному півінтервалі  $[(s-1)h; sh]$  виконаємо заміну змінних  $u_s(t) = x_s(t) - \lambda_s$ . Отримаємо крайову задачу із параметром

$$\frac{du_s(t)}{dt} = A(t)(u_s(t) + \lambda_s) + f(t), \quad u_s((s-1)h) = 0, \quad t \in [(s-1)h; sh], \quad (4)$$

$$\lim_{t \rightarrow sh-0} u_s(t) + \lambda_s = \lambda_{s+1}, \quad s \in \mathbb{Z}. \quad (5)$$

Задачі (2), (3) та (4), (5) еквівалентні в тому сенсі, що якщо система неперервних і обмежених функцій  $(x_s(t))_{s \in \mathbb{Z}}$  є розв'язком задачі (2), (3), то система пар  $(\lambda, u(t)) = (\lambda_s, u_s(t))_{s \in \mathbb{Z}}$  — розв'язок крайової задачі (4), (5). Якщо пара  $(\lambda^*, u^*(t)) \in l_\infty(\mathbb{Z}, B) \times l_\infty(Z; C([(s-1)h; sh]; B))$  — розв'язок задачі (4), (5), то функція  $x^*(t) = (\lambda_s^* + u_s^*(t))_{s \in \mathbb{Z}}$  належить класу  $BC(\mathbb{R}, B)$  й задовольняє диференціальне рівняння (1) на  $D$ .

Перевага задачі (4) полягає в тому, що при фіксованих значеннях параметра  $\lambda = (\lambda_s)_{s \in \mathbb{Z}}$  вона є задачею Коші й має єдиний розв'язок, який можна знайти [2] з інтегрального рівняння

$$u_s(t) = \int_{(s-1)h}^t A(\tau)[u_s(\tau) + \lambda_s]d\tau + \int_{(s-1)h}^t f(\tau)d\tau. \quad (6)$$

Підставляючи  $u_s(t)$  у праву частину (6) і повторюючи цей процес  $m$  разів, отримуємо

$$\begin{aligned}
 u_s(t) = & \left[ \int_{(s-1)h}^t A(\tau_1) d\tau_1 + \int_{(s-1)h}^t A(\tau_1) \int_{(s-1)h}^{\tau_1} A(\tau_2) d\tau_2 d\tau_1 + \dots \right. \\
 & \dots + \left. \int_{(s-1)h}^t A(\tau_1) \dots \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-1}} A(\tau_m) d\tau_m \dots d\tau_1 \right] \lambda_s + \int_{(s-1)h}^t f(\tau_1) d\tau_1 + \dots \\
 & \dots + \int_{(s-1)h}^t A(\tau_1) \dots \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-2}} A(\tau_{m-1}) \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-1}} f(\tau_m) d\tau_m d\tau_{m-1} \dots d\tau_1 + \\
 & + \int_{(s-1)h}^t A(\tau_1) \dots \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-2}} A(\tau_{m-1}) \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-1}} A(\tau_m) d\tau_m d\tau_{m-1} \dots d\tau_1. \tag{7}
 \end{aligned}$$

Звідси знаходимо  $\lim_{t \rightarrow sh-0} u_s(t)$  і, підставляючи у (5), одержуємо нескінченну в обидва боки операторну систему рівнянь відносно параметрів  $\lambda_s$  :

$$[I + P_{m,s}(h)]\lambda_s - \lambda_{s+1} = -F_{m,s}(h) - R_{m,s}(u, h), \tag{8}$$

де  $I$  — тотожний оператор,

$$\begin{aligned}
 P_{m,s}(h) = & \int_{(s-1)h}^{sh} A(\tau_1) d\tau_1 + \int_{(s-1)h}^{sh} A(\tau_1) \int_{(s-1)h}^{\tau_1} A(\tau_2) d\tau_2 d\tau_1 + \dots \\
 & \dots + \int_{(s-1)h}^{sh} A(\tau_1) \dots \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-1}} A(\tau_m) d\tau_m \dots d\tau_1,
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 F_{m,s}(h) = & \int_{(s-1)h}^{sh} f(\tau_1) d\tau_1 + \dots \\
 & \dots + \int_{(s-1)h}^{sh} A(\tau_1) \dots \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-2}} A(\tau_{m-1}) \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-1}} f(\tau_m) d\tau_m d\tau_{m-1} \dots d\tau_1,
 \end{aligned}$$

$$R_{m,s}(u, h) = \int_{(s-1)h}^{sh} A(\tau_1) \dots \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-2}} A(\tau_{m-1}) \int_{(s-1)h}^{\tau_{m-1}} A(\tau_m) u_s(\tau_m) d\tau_m d\tau_{m-1} \dots d\tau_1.$$

Позначимо через  $Q_{m,h}$  нескінченну операторну матрицю, яка відповідає лівій частині рівняння (8). У кожному блоковому рядку матриці  $Q_{m,h}$  ненульовими блоками будуть лише оператори  $I + P_{m,s}(h)$  та  $-I$ . Ввівши до розгляду зліченні вектори  $P_m(h) = (\dots, P_{m,s}(h), P_{m,s+1}(h), \dots)$  і  $R_m(u, h) = (\dots, R_{m,s}(u, h), R_{m,s+1}(u, h), \dots)$ , отримаємо операторне рівняння

$$Q_{m,h}\lambda = -P_m(h) - R_m(u, h). \quad (9)$$

Легко бачити, що операторна матриця

$$Q_{m,h} : l_\infty(\mathbb{Z}, B) \rightarrow l_\infty(\mathbb{Z}, B)$$

є обмеженим оператором, для якого справедливою є оцінка

$$\|Q_{m,h}\|_{\mathcal{L}(l_\infty(\mathbb{Z}, B))} \leq 2 + \sum_{j=0}^{m-1} \frac{1}{j!} (\alpha h)^j, \quad \alpha = \sup_{t \in [(s-1)h; sh]} \|A(t)\|.$$

Розв'язок задачі (4), (5) з параметром — систему пар  $(\lambda_s, u_s(t))_{s \in \mathbb{Z}}$  — знаходимо за наступним алгоритмом.

**Крок 1.** Початкове наближення  $\lambda^{(0)}$  параметра визначаємо з операторного рівняння

$$Q_{m,h}\lambda = -F_m(h).$$

На відрізках  $[(s-1)h; sh]$ , розв'язуючи задачу Коші (4) при  $\lambda_s = \lambda_s^{(0)}$ , знаходимо  $u_s^{(0)}(t)$ , виходячи з (6).

**Крок 2.** Підставляючи знайдені  $u_s^{(0)}(t)$  у праву частину (7), з рівняння

$$Q_{m,h}\lambda = -F_m(h) - R_m(u^0, h)$$

визначаємо  $\lambda^{(1)}$ . На відрізках  $[(s-1)h; sh]$ , розв'язуючи задачу Коші (4) при  $\lambda_s = \lambda_s^{(1)}$ , знаходимо  $u_s^{(1)}(t)$  тощо.

**Теорема.** Нехай при деяких  $h > 0$  і  $m \in \mathbb{N}$  операторна матриця  $Q_{m,h} : l_\infty(\mathbb{Z}, B) \rightarrow l_\infty(\mathbb{Z}, B)$  є узагальнено-оборотним оператором і виконуються нерівності

$$\|Q_{m,h}^-\| \leq \gamma_m(h), \quad \gamma_m(h) = \text{const},$$

$$q_m(h) = \gamma_m(h) [\exp(\alpha h) - 1 - \dots - (m!)^{-1}(\alpha h)^m] < 1.$$

Тоді рівняння (1) має обмежений розв'язок  $x(t) \in BC(\mathbb{R}, B)$ , для якого справедливою є оцінка

$$\| \|x - x^{(k)}\| \| \leq \gamma_m(h) \frac{(\alpha h)^m}{m!} e^{\alpha h} \frac{[q_m(h)]^k}{1 - q_m(h)} M(h, c), \quad (10)$$

$$M(h, c) = [e^{\alpha h} - 1] \left( h \| \|f\| \| \gamma_m(h) \sum_{j=0}^{m-1} \frac{(\alpha h)^j}{(j+1)!} + \| \mathcal{P}_{N(Q_{m,h})} c \|_\infty \right) + e^{\alpha h} \| \|f\| \| h,$$

$$x^{(k)}(t) = u^{(k)}(t) + \lambda^{(k)}.$$

**Доведення.** Зважаючи на узагальнену оборотність  $Q_{m,h}$ , вибираємо початковий вектор  $\lambda^{(0)}$  з рівності

$$\lambda^{(0)} = Q_{m,h}^-(-F_m(h)) + \mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c,$$

де  $c$  — будь-який фіксований елемент з банахового простору  $B$ . Тоді

$$\|\lambda^{(0)}\|_\infty = \sup_{s \in \mathbb{Z}} \|\lambda_s^{(0)}\|_B \leq \|Q_{m,h}^-\| \|F_m(h)\|_\infty + \|\mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c\|_\infty.$$

Оскільки

$$\|F_m(h)\|_\infty \leq h \|f\| \sum_{j=0}^{m-1} \frac{(\alpha h)^j}{(j+1)!},$$

то

$$\|\lambda^{(0)}\|_\infty \leq \gamma_m(h) h \|f\| \sum_{j=0}^{m-1} \frac{(\alpha h)^j}{(j+1)!} + \|\mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c\|_\infty.$$

Згідно з нашими припущеннями, за параметром  $\lambda^{(0)}$  задача (4) має єдиний розв'язок  $(u_s^{(0)}(t))_{s \in \mathbb{Z}}$ , для якого справджується оцінка

$$\|u_s^{(0)}(t)\|_B \leq [e^{\alpha[t-(s-1)h]} - 1] \|\lambda_s^{(0)}\|_B + e^{\alpha[t-(s-1)h]} \|f\| h.$$

На підставі цього для  $u^{(0)}(t)$  отримуємо оцінку

$$\begin{aligned} \|u^{(0)}\|_1 &\leq \sup_{s \in \mathbb{Z}} \sup_{t \in [(s-1)h; sh]} \|u_s^{(0)}(t)\|_B \leq \\ &\leq [e^{\alpha h} - 1] \left( h \|f\| \gamma_m(h) \sum_{j=0}^{m-1} \frac{(\alpha h)^j}{(j+1)!} + \|\mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c\|_\infty \right) + e^{\alpha h} \|f\| h. \end{aligned}$$

З алгоритму далі знаходимо вектор  $\lambda^{(1)} = Q_{m,h}^-[-F_m(h) - R_m(u^{(0)}, h)] + \mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c$ , де елемент банахового простору  $c \in B$  виберемо таким же чином, як і на попередньому кроці. Врахувавши це, оцінимо різницю  $\lambda^{(1)} - \lambda^{(0)}$  за нормою:

$$\|\lambda^{(1)} - \lambda^{(0)}\|_\infty = \|Q_{m,h}^-[-R_m(u^{(0)}, h)]\| \leq \gamma_m(h) \|R_m(u^{(0)}, h)\|_\infty \leq \gamma_m(h) \|u^{(0)}\| \frac{(\alpha h)^m}{m!},$$

тоді

$$\begin{aligned} \|\lambda^{(1)} - \lambda^{(0)}\|_\infty &\leq \gamma_m(h) \frac{(\alpha h)^m}{m!} \times \\ &\times \left( [e^{\alpha h} - 1] \left( h \|f\| \gamma_m(h) \sum_{j=0}^{m-1} \frac{(\alpha h)^j}{(j+1)!} + \|\mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c\| \right) + e^{\alpha h} \|f\| h \right). \end{aligned}$$

Продовжуючи цей ітераційний процес за індукцією, отримуємо нерівності

$$\|u_s^{(n+1)}(t) - u_s^{(n)}(t)\|_B \leq [e^{\alpha[t-(s-1)h]} - 1] \|\lambda_s^{(n+1)} - \lambda_s^{(n)}\|_B. \quad (11)$$

Визначаючи знову з алгоритму пару векторів

$$\lambda^{(n+1)} = Q_{m,h}^-[-F_m(h) - R_m(u^{(n)}, h)] + \mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c,$$

$$\lambda^{(n)} = Q_{m,h}^-[-F_m(h) - R_m(u^{(n-1)}, h)] + \mathcal{P}_{N(Q_{m,h})}c$$

з одним і тим самим елементом  $c$ , переконуємось, що для різниці  $\lambda^{(n+1)} - \lambda^{(n)}$  виконується ланцюг нерівностей

$$\begin{aligned} \|\lambda^{(n+1)} - \lambda^{(n)}\|_\infty &= \|Q_{m,h}^- [R_m(u^{(n-1)}, h) - R_m(u^{(n)}, h)]\|_\infty \leq \\ &\leq \gamma_m(h) \|R_m(u^{(n-1)}, h) - R_m(u^{(n)}, h)\|_\infty. \end{aligned}$$

Підставляючи (11) й обчислюючи повторні інтеграли, знаходимо

$$\|R_m(u^{(n-1)}, h) - R_m(u^{(n)}, h)\|_\infty \leq \left[ e^{\alpha h} - \sum_{j=0}^m \frac{(\alpha h)^j}{j!} \right] \|\lambda^{(n)} - \lambda^{(n-1)}\|_\infty,$$

звідки

$$\begin{aligned} \|\lambda^{(n+1)} - \lambda^{(n)}\|_\infty &\leq \gamma_m(h) \left[ e^{\alpha h} - \sum_{j=0}^m \frac{(\alpha h)^j}{j!} \right] \|\lambda^{(n)} - \lambda^{(n-1)}\|_\infty = \\ &= q_m(h) \|\lambda^{(n)} - \lambda^{(n-1)}\|_\infty, \quad n \in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

Оскільки за умови теореми  $q_m(h) < 1$ , то послідовність  $\lambda^{(n)} = (\lambda_s^{(n)})_{s \in \mathbf{Z}} \in \mathbf{Z}$  є збіжною до деякого вектора  $\lambda^* = (\lambda_s^*)_{s \in \mathbf{Z}}$  при  $n \rightarrow \infty$  і для неї виконується [10] оцінка

$$\|\lambda^* - \lambda^{(n)}\|_\infty \leq \frac{(q_m(h))^n}{1 - q_m(h)} \|\lambda^{(1)} - \lambda^{(0)}\|_\infty \leq \frac{(q_m(h))^n}{1 - q_m(h)} \gamma_m(h) \frac{(\alpha h)^m}{m!} M(h, c).$$

Для послідовності  $u^{(n)}(t)$  маємо оцінку

$$\|u^{(n+1)} - u^{(n)}\|_1 \leq \|R_m(u^{(n-1)}, h) - R_m(u^{(n)}, h)\|_\infty,$$

з якої, як і для параметрів  $\lambda$ , робимо висновок щодо збіжності послідовності функцій  $u^{(n)}(t)$  до деякої функції  $u^*(t)$  і справедливості оцінки

$$\|u^* - u^{(n)}\|_1 \leq [e^{\alpha h} - 1] \frac{(q_m(h))^n}{1 - q_m(h)} \gamma_m(h) \frac{(\alpha h)^m}{m!} M(h, c).$$

Враховуючи це, бачимо, що функція  $u^*(t) + \lambda^*$  є обмеженим розв'язком вихідної задачі, а  $(u^{(n)}(t) + \lambda^{(n)})_{n \in \mathbb{N}}$  — послідовність, що прямує до нього при  $n \rightarrow \infty$ , і виконується оцінка (12). Таким чином, теорему доведено.

1. Плисс В.А. Ограниченные решения неоднородных линейных систем дифференциальных уравнений // Проблемы асимптотической теории нелинейных колебаний. — Киев: Наук. думка, 1977.
2. Далецкий Ю.Л., Крейн М.Г. Устойчивость решений дифференциальных уравнений в банаховом пространстве. — М.: Наука, 1970. — 534 с.
3. Покутний О.О. Узагальнені обмежені розв'язки лінійних еволюційних рівнянь в локально-опуклих просторах // Журн. обчислюв. та прикл. математики. — 2009. — **98**, № 2. — С. 35–40.
4. Voichuk A. A., Samoilenko A. M. Generalized inverse operators and Fredholm boundary value problems. — Utrecht; Boston: VSP, 2004. — 317 p.
5. Бойчук А.А., Покутний А.А. Ограниченные решения линейных дифференциальных уравнений в банаховом пространстве // Нелінійні коливання. — 2006. — **9**, № 1. — С. 3–14.
6. Джумабаев Д.С. Аппроксимация ограниченного решения линейного обыкновенного дифференциального уравнения решениями двухточечных краевых задач // Журн. вычислит. математики и мат. физики. — 1990. — **30**, № 3. — С. 388–404.
7. Джумабаев Д.С. Признаки однозначной разрешимости линейной краевой задачи для обыкновенного дифференциального уравнения // Там же. — 1989. — **29**, № 1. — С. 50–66.
8. Крейн С.Г. Линейные дифференциальные уравнения в банаховом пространстве. — М.: Наука, 1967. — 464 с.
9. Слюсарчук В.Ю. Стійкість розв'язків різницевих рівнянь у банаховому просторі. — Рівне: УДУВГП, 2003. — 365 с.
10. Канторович Л.В., Акилов Г.П. Функциональный анализ. — М.: Наука, 1984. — 750 с.

*Одержано 17.06.10*