

АНАЛІТИЧНИЙ КРИТЕРІЙ ЛІНІЙНОЇ ОПУКЛОСТІ ДЛЯ ОБЛАСТЕЙ ГАРТОГСА З ГЛАДКОЮ МЕЖЕЮ В \mathbb{H}^2

We establish a criterion of the local linear convexity of sets in the two-dimensional quaternion space \mathbb{H}^2 , that are similar to the bounded Hartogs domains with smooth boundaries in the two-dimensional complex space \mathbb{C}^2 .

Установлен критерий локальной линейной выпуклости множеств в двумерном кватернионном пространстве \mathbb{H}^2 , являющихся аналогами ограниченных областей Гартогса с гладкой границей в двумерном комплексном пространстве \mathbb{C}^2 .

Одним із ключових понять багатовимірного комплексного аналізу є поняття лінійної опуклості. Область $D \subset \mathbb{C}^n$, $n \geq 2$, називається *локально лінійно опуклою*, якщо для кожної точки z^0 її межі ∂D існує комплексна гіперплощина $\Pi_{n-1}^{\mathbb{C}}$, яка проходить через точку z^0 і не перетинає область D в деякому околі цієї точки; якщо при цьому $\Pi_{n-1}^{\mathbb{C}} \cap D = \emptyset$, то область D називається (*глобально*) *лінійно опуклою*.

Поняття локальної та глобальної лінійної опуклості з'явилися в роботі Бенке і Пешля [1], котрі досліджували області $D = \{z = (z_1, z_2) \in \mathbb{C}^2 : \varphi(z) < 0\}$, визначені за допомогою функції $\varphi: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ із класу C^2 , градієнт якої $\text{grad } \varphi$ не дорівнює нулю скрізь на межі ∂D області D . Використавши позначення

$$\mathfrak{L}_\varphi := - \begin{vmatrix} 0 & \frac{\partial \varphi}{\partial z_1} & \frac{\partial \varphi}{\partial z_2} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial \bar{z}_1} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_1 \partial \bar{z}_1} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_2 \partial \bar{z}_1} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial \bar{z}_2} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_1 \partial \bar{z}_2} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_2 \partial \bar{z}_2} \end{vmatrix}, \quad \mathfrak{H}_\varphi := - \begin{vmatrix} 0 & \frac{\partial \varphi}{\partial z_1} & \frac{\partial \varphi}{\partial z_2} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial z_1} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_1 \partial z_1} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_2 \partial z_1} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial z_2} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_1 \partial z_2} & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z_2 \partial z_2} \end{vmatrix},$$

вони встановили, що для локальної лінійної опуклості області D необхідно, щоб скрізь на її межі виконувалась умова $\mathfrak{L}_\varphi \geq |\mathfrak{H}_\varphi|$, і достатньо, щоб скрізь на ∂D виконувалась умова $\mathfrak{L}_\varphi > |\mathfrak{H}_\varphi|$. Б. С. Зінов'єв [2] отримав наступне узагальнення даних результатів на випадок довільної розмірності $n \geq 2$.

Нехай область

$$D = \{z = (z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{C}^n : \varphi(z) < 0\}$$

задано за допомогою функції $\varphi: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{R}$ із класу C^2 , градієнт якої відмінний від нуля скрізь на ∂D . Позначивши $z_{n+j} = \bar{z}_j$, $j = 1, \dots, n$, визначимо в точці $z^0 \in \mathbb{C}^n$ квадратичну форму

$$\omega_\varphi(z^0, w) := \sum_{j,k=1}^{2n} \frac{\partial^2 \varphi(z^0)}{\partial z_j \partial z_k} w_j w_k.$$

Якщо $z^0 \in \partial D$, то через $T_{\mathbb{C}}(z^0)$ позначасмо множину всіх векторів $w = (w_1, w_2, \dots, w_n) \in \mathbb{C}^n$ таких, що $\sum_{j=1}^n \frac{\partial \varphi(z^0)}{\partial z_j} w_j = 0$. Використовуючи введені позначення, згадані результати Б. С. Зінов'єва [2] можна сформулювати таким чином:

якщо в кожній точці $z^0 \in \partial D$ квадратична форма $\omega_\varphi(z^0, w)$ додатна на векторах $w \in T_{\mathbb{C}}(z^0) \setminus \{0\}$, то область D є локально лінійно опуклою; навпаки, якщо область D локально лінійно опукла, то

$$\omega_\varphi(z^0, w) \geq 0 \quad \forall z^0 \in \partial D \quad \forall w \in T_{\mathbb{C}}(z^0) \quad (1)$$

(еквівалентність цих результатів при $n = 2$ наведеним умовам локальної лінійної опуклості із роботи Бенке та Пешля [1] також показано в роботі [2]).

Із порівняння між собою згаданих вище результатів природно виникає наступне питання, сформульоване в якості однієї із найскладніших нерозв'язаних задач теорії лінійно опуклих областей в огляді С. В. Знаменського [3] (задача 1): чи буде умова (1) достатньою для локальної лінійної опуклості області D ? В [3] зазначено, що спроби розв'язати цю задачу при $n = 2$ розпочато в шістдесятих роках минулого століття. Але в 1997 р. К. О. Кісельману [4] вдалося це зробити, використовуючи області Гартогса, побудовані спеціальним чином (див. також роботу Ю. Б. Зелінського [5]).

Нас цікавить питання перенесення поняття (локально) лінійно опуклих множин з простору \mathbb{C}^n на багатовимірний кватерніонний простір \mathbb{H}^n та розгляд властивостей таких об'єктів. Принципова відмінність цих понять обумовлена антикомутативністю алгебри кватерніонів. Ось чому відразу ж виникає потреба вводити (локальну) лінійну опуклість зліва та справа.

Кватерніонний аналог результату Б. С. Зінов'єва для довільних областей \mathbb{H}^n з гладкою межею було доведено Т. М. Осіпчук [6] (тут наведено як теорему 1). А в даній роботі ми розглядаємо множини в \mathbb{H}^n , аналогічні обмеженим областям Гартогса в \mathbb{C}^n , і для них встановлюємо критерій лінійної опуклості у випадку $n = 2$ (теорема 2).

Нехай \mathbb{H} — алгебра кватерніонів $h = h_0 + e_1h_1 + e_2h_2 + e_3h_3$, де $h_0, h_1, h_2, h_3 \in \mathbb{R}$, а уявні одиниці $e_i, i = 1, 2, 3$, задовольняють умови

$$\begin{aligned} e_i e_i &= -1, & e_i e_j &= -e_j e_i, & i &\neq j, \\ e_1 e_2 &= e_3, & e_2 e_3 &= e_1, & e_3 e_1 &= e_2. \end{aligned}$$

Позначимо $\mathbb{H}^n := \underbrace{\mathbb{H} \times \mathbb{H} \times \dots \times \mathbb{H}}_n, z := (z_1, z_2, \dots, z_n) \in \mathbb{H}^n$, де

$$z_j := x_0^j + e_1 x_1^j + e_2 x_2^j + e_3 x_3^j \in \mathbb{H}, \quad j = \overline{1, n}.$$

Тоді кожному точці $x = (x_0, x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^{4n}$, де $x_k = \{x_k^j\}_{j=1}^n, k = \overline{0, 3}$, ми ототожнюємо з точкою $z \in \mathbb{H}^n$. Нехай $\|z\| = \|x\| = \sqrt{\sum_{j=1}^n \sum_{k=0}^3 (x_k^j)^2}$, тоді окіл $U(w) = \{z: \|z - w\| < \varepsilon\}$ є відкритою кулею $B(w, \varepsilon)$ із центром у точці $w = (w_1, w_2, \dots, w_n) \in \mathbb{H}^n$ і радіусом ε .

Означення [5]. Область $\Omega \subset \mathbb{H}^n$ називається локально лінійно опуклою зліва (справа), якщо в кожній точці $w = (w_1, w_2, \dots, w_n)$ межі $\partial\Omega$ області Ω існує кватерніонна гіперплощина $\sum_{j=1}^n c_j (z_j - w_j) = 0$ ($\sum_{j=1}^n (z_j - w_j) c_j = 0$), $c_j \in \mathbb{H}, z = (z_1, z_2, \dots, z_n) \in \mathbb{H}^n$, яка проходить через точку $w \in \partial\Omega$ і не перетинає Ω в деякому околі цієї точки, якщо при цьому кватерніонна гіперплощина не перетинає область Ω , то така область називається лінійно опуклою зліва (справа).

Введемо „спряжені” кватерніони z_j^1, z_j^2, z_j^3 до z_j при $j = \overline{1, n}$:

$$z_j^1 := x_0^j + e_1 x_1^j - e_2 x_2^j - e_3 x_3^j,$$

$$z_j^2 := x_0^j - e_1 x_1^j + e_2 x_2^j - e_3 x_3^j,$$

$$z_j^3 := x_0^j - e_1 x_1^j - e_2 x_2^j + e_3 x_3^j.$$

Нехай $\Omega = \{z: \rho(z) < 0\}$ — область в \mathbb{H}^n з межею $\partial\Omega = \{z: \rho(z) = 0\}$, де $\rho(z) = \rho(z, z^1, z^2, z^3): \mathbb{H}^n \rightarrow \mathbb{R}$ — двічі неперервно диференційовна функція в околі $U(\partial\Omega)$ ($\rho \in C^2$), $z^k = (z_1^k, z_2^k, \dots, z_n^k) \in \mathbb{H}^n$, $k = 1, 2, 3$, і $\text{grad } \rho \neq 0$ скрізь на $\partial\Omega$. Будемо говорити, що функція ρ визначає область Ω .

Відомо [6], що повний диференціал функції ρ в точці w обчислюється за формулами (тут і скрізь далі $z_j^0 := z_j$):

$$d\rho(w) = \sum_{j=1}^n \sum_{l=0}^3 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_l^j} dx_l^j = \sum_{j=1}^n \sum_{l=0}^3 \frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j^l} dz_j^l = \sum_{j=1}^n \sum_{l=0}^3 dz_j^l \frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j^l},$$

де формальні похідні $\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j^l}$ мають вигляд

$$\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j} = \frac{1}{4} \left(\frac{\partial\rho(w)}{\partial x_0^j} - e_1 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_1^j} - e_2 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_2^j} - e_3 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_3^j} \right),$$

$$\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j^1} = \frac{1}{4} \left(\frac{\partial\rho(w)}{\partial x_0^j} - e_1 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_1^j} + e_2 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_2^j} + e_3 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_3^j} \right),$$

$$\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j^2} = \frac{1}{4} \left(\frac{\partial\rho(w)}{\partial x_0^j} + e_1 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_1^j} - e_2 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_2^j} + e_3 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_3^j} \right),$$

$$\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j^3} = \frac{1}{4} \left(\frac{\partial\rho(w)}{\partial x_0^j} + e_1 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_1^j} + e_2 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_2^j} - e_3 \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_3^j} \right).$$

Будемо говорити, що вектор $s = (s_1, s_2, \dots, s_n) \in \mathbb{H}^n$ належить кватерніонному дотичному простору $T_{\mathbb{H}}^L(w)$ (чи $T_{\mathbb{H}}^R(w)$) до області Ω в точці $w \in \partial\Omega$, якщо

$$\sum_{i=1}^n \frac{\partial\rho(w)}{\partial z_i} s_i = 0 \quad \left(\text{чи, відповідно, } \sum_{i=1}^n s_i \frac{\partial\rho(w)}{\partial z_i} = 0 \right).$$

Як звичайно, множина векторів $z^0 + T_{\mathbb{H}}^L(w)$ (чи $z^0 + T_{\mathbb{H}}^R(w)$) називається кватерніонною дотичною гіперплощиною з рівнянням

$$\sum_{i=1}^n \frac{\partial\rho(w)}{\partial z_i} (z_i - w_i) = 0 \quad \left(\text{чи, відповідно, } \sum_{i=1}^n (z_i - w_i) \frac{\partial\rho(w)}{\partial z_i} = 0 \right).$$

Запишемо вираз для формальних похідних $\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j}$ у вигляді

$$\frac{\partial\rho(w)}{\partial z_j} = \sum_{l=0}^3 \gamma_l e_l \frac{\partial\rho(w)}{\partial x_l^j},$$

де γ_l — відповідні коефіцієнти при виразах $e_k \frac{\partial \rho(w)}{\partial x_l^j}$ з урахуванням знаку. Нехай

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \rho(w)}{\partial z_i^k \partial z_j^l} &:= \frac{\partial}{\partial z_i^k} \left(\frac{\partial \rho(w)}{\partial z_j^l} \right) = \\ &= \sum_{k=0}^3 \gamma_k e_k \frac{\partial}{\partial x_k^i} \left(\sum_{l=0}^3 \gamma_l e_l \frac{\partial \rho(w)}{\partial x_l^j} \right) = \sum_{k,l=0}^3 \gamma_k \gamma_l e_k e_l \frac{\partial^2 \rho(w)}{\partial x_k^i \partial x_l^j}. \end{aligned}$$

Тоді

$$\begin{aligned} \omega_\rho^1(w, s) &:= \sum_{i,j=1}^n \sum_{k,l=0}^3 \frac{\partial^2 \rho(w)}{\partial z_i^k \partial z_j^l} s_i^l s_j^k, \\ \omega_\rho^2(w, s) &:= \sum_{i,j=1}^n \sum_{k,l=0}^3 s_i^k \frac{\partial^2 \rho(w)}{\partial z_i^k \partial z_j^l} s_j^l, \\ \omega_\rho^3(w, s) &:= \sum_{i,j=1}^n \sum_{k,l=0}^3 s_j^l s_i^k \frac{\partial^2 \rho(w)}{\partial z_i^k \partial z_j^l}. \end{aligned}$$

Зважаючи на те, що $\omega_\rho^1(w, s) = \omega_\rho^2(w, s) = \omega_\rho^3(w, s)$ [6], далі під позначенням $\omega_\rho(w, s)$ будемо розуміти один із виразів $\omega_\rho^m(w, s)$, $m = 1, 2, 3$.

Теорема 1 [6]. *Для того щоб область Ω була локально лінійно опуклою зліва (справа), необхідно, щоб для кожної точки $w \in \partial\Omega$ виконувалась нерівність*

$$\omega_\rho(w, s) \geq 0, \tag{2}$$

для усіх векторів $s = (s_1, s_2, \dots, s_n) \in \mathbb{H}^n$, $\|s\| = 1$, $s \in T_{\mathbb{H}}^L(w) \setminus \{0\}$ (відповідно, $s \in T_{\mathbb{H}}^R(w) \setminus \{0\}$), і достатньо, щоб для кожної точки $w \in \partial\Omega$ виконувалась нерівність

$$\omega_\rho(w, s) > 0 \tag{3}$$

для тих самих векторів s .

Узагальнимо відомі поняття множини Гартогса та повної множини Гартогса з \mathbb{C}^n на випадок \mathbb{H}^n .

Означення. *Множиною Гартогса в \mathbb{H}^n називається така множина, яка разом із кожною своєю точкою $(z, t) \in \mathbb{H}^{n-1} \times \mathbb{H}$ також містить кожну точку $(z, t') \in \mathbb{H}^{n-1} \times \mathbb{H}$, де $|t'| = |t|$. Якщо ж множина в \mathbb{H}^n разом із кожною своєю точкою (z, t) також містить усі точки (z, t') , де $|t'| \leq |t|$, то така множина називається повною множиною Гартогса в \mathbb{H}^n .*

Довільну повну область Гартогса в \mathbb{H}^n (далі область Гартогса) можна подати у вигляді

$$\Omega = \{(z, t) \in \mathbb{H}^{n-1} \times \mathbb{H} : |t| < R(z)\},$$

де $R: \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{R}^+$.

Далі будемо розглядати простір \mathbb{H}^2 . Для зручності частинні похідні $\frac{\partial h}{\partial z^k}$, $\frac{\partial^2 h}{\partial z^k \partial z^l}$, $k, l = \overline{0, 3}$, $z^0 := z$, будемо позначати через h_{z^k} , $h_{z^k z^l}$ відповідно. Нехай D ($D \subset \mathbb{H}$)

— відкрита обмежена множина і $h: \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{R}$, $h(z) > 0$, де $z \in D$, $h(z) \in C^2$. Будемо розглядати обмежені області Гартогса, визначені таким чином:

$$\Omega := \{(z, t) \in D \times \mathbb{H}: |t|^2 < h(z)\}, \quad (4)$$

$$h_z(z) \neq 0 \quad \text{в точках, де } h(z) = 0.$$

Нехай $\rho(z, t) := |t|^2 - h(z)$. Тоді

$$d\rho = \bar{t}dt - h_z dz \neq 0 \quad (5)$$

(також $dt \cdot \bar{t} - dz \cdot h_z \neq 0$) в точках, де $\rho = 0$, тобто в точках $(z, t): |t|^2 = h(z)$. Дійсно, $\bar{t}dt \neq 0$ в усіх точках $(z, t) \in \partial\Omega$, крім тих, що належать гіперплощині $t = 0$, але за умовою при $h(z) = |t|^2 = 0$ $h_z \neq 0$. Тобто умова (5) рівносильна умові $h_z \neq 0$, коли $h(z) = 0$ (іншими словами, якщо функція h визначає множину D , то функція $|t|^2 - h(z)$ визначає множину Ω , і навпаки). Отже, область Ω можна подати у вигляді

$$\Omega := \{(z, t) \in D \times \mathbb{H}: \rho(z, t) < 0\}. \quad (6)$$

Основним результатом статті є наступна теорема.

Теорема 2. *Нехай Ω — обмежена повна область Гартогса в \mathbb{H}^2 , визначена в (4). Для того щоб область Ω була лінійно опуклою зліва (чи справа), необхідно і достатньо, щоб виконувалась диференціальна умова (2) в кожній точці межі $w \in \partial\Omega$ і для кожного ненульового вектора, що належить дотичній гіперплощині $T_{\mathbb{H}}^L(w)$ (чи, відповідно, $T_{\mathbb{H}}^R(w)$).*

Для її доведення потрібно кілька лем.

Лема 1. *Нехай функція $h \in C^k$, $k \geq 2$, визначає відкриту множину $D \subset \mathbb{H}$. Тоді:*

- 1) повна область Гартогса Ω має межу класу C^k , $\rho \in C^k$, $k \geq 2$;
- 2) функція ρ , що визначає область Ω , задовольняє диференціальну умову (2) в кожній точці межі $\partial\Omega$ тоді і тільки тоді, коли функція h задовольняє умову

$$\frac{|h_z|^2}{h} \geq \frac{1}{2} \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} p^l p^k, \quad \text{коли } h > 0 \text{ і } p^l \in \mathbb{H}. \quad (7)$$

Більш того, функція ρ задовольняє строгу диференціальну умову (3) в кожній точці межі $\partial\Omega$ тоді і тільки тоді, коли функція h задовольняє умову (7) зі знаком строгої нерівності.

Доведення. Перше твердження леми впливає з попередніх викладок. Доведемо друге твердження.

Запишемо диференціальну форму $\omega_\rho(w, s)$ для функції $\rho(z, t) = |t|^2 - h(z)$ у точці $w = (z_0, t_0) \in \partial\Omega$ ($\rho(z_0, t_0) = |t_0|^2 - h(z_0) = 0$). Зауважимо, що для $a \in \mathbb{H}$

$$|a|^2 = a \cdot \bar{a} = a \cdot \frac{-a + a^1 + a^2 + a^3}{2} = \frac{-a + a^1 + a^2 + a^3}{2} \cdot a.$$

Тоді

$$\rho(z, t) = \frac{1}{2}(-t^2 + tt^1 + tt^2 + tt^3) - h(z),$$

$$\begin{aligned} \omega_\rho(w, s) &= -s_2 s_2 + \frac{1}{2}(s_2 s_2^1 + s_2 s_2^2 + s_2 s_2^3) + \frac{1}{2}(s_2^1 s_2 + s_2^2 s_2 + s_2^3 s_2) - \omega_h(z_0, s_1) = \\ &= 2|s_2|^2 - \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} s_1^l s_1^k. \end{aligned}$$

Диференціальна умова (2) має вигляд

$$2|s_2|^2 - \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} s_1^l s_1^k \geq 0 \tag{8}$$

для всіх векторів $s = (s_1, s_2)$, що належать дотичному простору $T_{\mathbb{H}}^L(w)$ в точці w (чи $s \in T_{\mathbb{H}}^R(w)$), який у даному випадку має вигляд

$$-h_z(z_0)s_1 + \bar{t}_0 s_2 = 0 \quad \left(\text{чи, відповідно, } -s_1 h_z(z_0) + s_2 \bar{t}_0 = 0 \right). \tag{9}$$

Звідси

$$s_2 = \frac{1}{\bar{t}_0} h_z(z_0) s_1 \quad \left(\text{відповідно, } s_2 = s_1 h_z(z_0) \frac{1}{\bar{t}_0} \right)$$

при $t_0 \neq 0$. Тоді, підставивши вираз для s_2 в формулу (8), отримаємо

$$2 \frac{|h_z(z_0)|^2 |s_1|^2}{|\bar{t}_0|^2} \geq \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} s_1^l s_1^k.$$

Тепер з того, що $|\bar{t}_0|^2 = |t_0|^2 = h(z_0)$, випливає умова (7).

При $t_0 = 0$ з формули (9) виражаємо s_1 і, враховуючи те, що для $a, b \in \mathbb{H}$ $(a \cdot b)^k = a^k \cdot b^k$, $(a + b)^k = a^k + b^k$, $k = 1, 2, 3$, одержуємо

$$2|s_2|^2 - \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} \frac{1}{h_z^l} \bar{t}_0^l s_2^l \frac{1}{h_z^k} \bar{t}_0^k s_2^k \quad \left(2|s_2|^2 - \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} s_2^l \bar{t}_0^l \frac{1}{h_z^l} s_2^k \bar{t}_0^k \frac{1}{h_z^k} \right).$$

Звідси видно, що при $t_0 = 0$ умова (8) задовольняється навіть строго.

Замінивши знак \geq на знак $>$, можна провести аналогічні міркування і для другої частини твердження 2.

Лему 1 доведено.

Лема 2. Нехай

$$\Omega = \{(z, t) \in \mathbb{H}^2: |t|^2 < h(z)\}$$

— обмежена повна область Гартогса з межею класу C^2 . Припустимо, що Ω задовольняє диференціальну умову (2) в усіх точках $(z_0, t_0) \in \partial\Omega$. Тоді область Ω можна апроксимувати зсередини областями Гартогса

$$\Omega_\varepsilon = \{(z, t) \in \mathbb{H}^2: |t|^2 < h_\varepsilon(z)\},$$

які задовольняють строгу диференціальну умову (3) в усіх точках $(z_0, t_0) \in \partial\Omega_\varepsilon$, крім, можливо, тих, де $h_z(z_0) = 0$, до того ж $h_\varepsilon = h - \varepsilon$, де $\varepsilon \in$ достатньо малим.

Доведення. Використаємо диференціальну умову (7), врахувавши те, що функція h_ε має ті ж самі похідні, що і функція h . Отримаємо

$$\frac{|h_z|^2}{h-\varepsilon} > \frac{|h_z|^2}{h} \geq \frac{1}{2} \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} p^l p^k$$

для всіх точок z таких, що $h_\varepsilon(z) > 0$ (для таких точок тим більше буде виконуватись нерівність $\frac{|h_z|^2}{h} \geq \frac{1}{2} \sum_{k,l=0}^3 h_{z^k z^l} p^l p^k$), але крім тих, де $h_z = 0$.

Взагалі, це твердження справедливе для всіх додатних ε . Але, щоб застосувати лему 1 до функції h_ε , потрібно підібрати ε таке, щоб градієнт h_ε не дорівнював нулю, коли $h_\varepsilon = 0$. Але $\text{grad } h_\varepsilon = \text{grad } h \neq 0$ в тих точках, де $h = 0$, отже, за неперервністю, і в тих точках, де $h - \varepsilon = 0$, при досить малих ε . Таким чином, $\text{grad } h_\varepsilon \neq 0$, якщо $h_\varepsilon = 0$, і за лемою 2 межа області Ω_ε задовольняє строгу диференціальну умову (3) скрізь, крім тих точок, де $h_z = 0$.

Лема 3. *Нехай*

$$\Omega = \{w \in \mathbb{H}^2 : \rho(w) < 0\},$$

$\text{grad } \rho \neq 0$ скрізь на межі $\partial\Omega$ області Ω , $\rho \in C^1$. *Нехай* $w_0 \in \partial\Omega$ і L — довільна площина, що проходить через точку w_0 і не є дотичною до області Ω . Тоді існує окіл $U(w_0) \subset L$ точки w_0 такий, що $U \setminus \partial\Omega = V_1 \cup V_2$, де $V_1 \cap V_2 = \emptyset$, $V_1 \subset \Omega$, $V_2 \subset \mathbb{H}^2 \setminus \bar{\Omega}$, $\bar{V}_1 \cap \bar{V}_2 = \partial\Omega \cap U$.

Доведення. Лема безпосередньо випливає з теореми про неявну функцію [7, с. 454].

Тепер покажемо, що області Ω_ε , побудовані в лемі 2, є лінійно опуклими.

Кожну гіперплощину, рівняння якої має вигляд $z = \text{const}$, назвемо *вертикальною*, а гіперплощину з рівнянням вигляду $t = \text{const}$ — *горизонтальною*.

Лема 4. *Нехай*

$$\Omega = \{(z, t) \in \mathbb{H}^2 : |t|^2 < h(z)\}$$

— обмежена повна область Гартогса в \mathbb{H}^2 з межею класу C^2 . Припустимо, що Ω задовольняє диференціальну умову (2) в усіх точках $(z_0, t_0) \in \partial\Omega$, крім тих, де $h_z(z_0) = 0$. Тоді область Ω є лінійно опуклою.

Доведення. Доведемо, що: 1) перетин $\Omega \cap L$ зв'язний, де L — не горизонтальна пряма; 2) якщо L дотична до Ω , то $\Omega \cap L = \emptyset$.

Скористаємось методами з робіт [8, 9]. Оскільки ми розглядаємо двовимірний кватерніонний простір, далі для зручності одновимірні лінійні многовиди над тілом \mathbb{H} (дійсної розмірності 4) будемо називати іноді прямими, а іноді площинами, в залежності від контексту. Внаслідок некомутативності кватерніонів вважаємо, що множення на скаляри відбувається зліва. Для випадку множення на скаляри справа міркування аналогічні.

1. Нехай L не є горизонтальною прямою і $(z_0, t_0), (z_1, t_1)$ — дві точки перетину $L \cap \Omega$. Доведемо, що вони лежать в одній компоненті $\Omega \cap L$. Оскільки Ω є зв'язною, то існує крива $\gamma: [0, 1] \rightarrow \Omega, \gamma(0) = (z_0, t_0), \gamma(1) = (z_1, t_1)$. Виберемо γ таким чином, щоб жодна з прямих $L_s = \{w: w = p(s)q, q \in \mathbb{H}, p(s) = \gamma(s)/\|\gamma(s)\|\}$, $0 < s \leq 1$, $L_0 = L$, не була горизонтальною. Якщо t_0 і t_1 відмінні від нуля, то

спочатку рухаємось від точки (z_0, t_0) до $(z_0, 0)$ у площині $z = z_0$, потім у площині $t = 0$ від $(z_0, 0)$ до $(z_1, 0)$ і нарешті від $(z_1, 0)$ до (z_1, t_1) у площині $z = z_1$, оминаючи (z_1, t_0) .

Розглянемо такі множини:

$$\begin{aligned} \Sigma_1 &:= \{s: \text{точки } \gamma(0), \gamma(s) \text{ лежать в одній компоненті перетину } L_s \cap \Omega\}, \\ \Sigma_2 &:= \{s: \text{точки } \gamma(0), \gamma(s) \text{ лежать в різних компонентах перетину } L_s \cap \overline{\Omega}\}, \\ \Sigma_3 &:= \{s: \text{точки } \gamma(0), \gamma(s) \text{ лежать в одній компоненті перетину } L_s \cap \overline{\Omega} \\ &\quad \text{і в різних компонентах перетину } L_s \cap \Omega\}. \end{aligned}$$

Легко бачити, що $\Sigma_1 \cup \Sigma_2 \cup \Sigma_3 = [0, 1]$ і $\Sigma_1 \cap \Sigma_2 = \Sigma_1 \cap \Sigma_3 = \Sigma_2 \cap \Sigma_3 = \emptyset$.

1'. Спочатку покажемо, що множина $\Sigma_3 = \emptyset$.

Припустимо, що існує точка $x_1 \in L_s \cap \overline{\Omega}$, $s \in \Sigma_3$, $x_1 \notin \overline{L_s \cap \Omega}$. Тоді за ле-
мою 3 L_s дотична до Ω в точці x_1 . Розглянемо множину $C = \{x \in L_s \cap \overline{\Omega}\}$, де L_s
— дотична площина до Ω в точці x . Оскільки ρ належить C^2 , множина C замкнена,
за припущенням, непорожня і $C \cup \overline{L_s \cap \Omega} = L_s \cap \overline{\Omega}$. Позаяк $L_s \cap \overline{\Omega}$ є зв'язною,
 $C \cap \overline{L_s \cap \Omega} \neq \emptyset$, отже, існує точка $x_2 \in \overline{L_s \cap \Omega}$, в якій площина L_s дотична до Ω ,
і в довільному околі точки x_2 існують точки Ω , що суперечить умові (3). Таким
чином, припущення є хибним, і точки x_1 з вказаними властивостями не існує. Але
тоді внаслідок зв'язності $L_s \cap \overline{\Omega}$ існує точка x_3 , що є спільною точкою межі для
двох різних компонент $L_s \cap \Omega$. Отже, за лемою 3 L_s дотична до Ω в точці x_3 , що
суперечить умові (3). Таким чином, множина $\Sigma_3 = \emptyset$.

2'. Покажемо, що множина Σ_2 є відкритою.

Перетин $L_s \cap \Omega$ ізометричний відкритій множині $\Omega_s = \{q: f(q, s) = \rho(p(s)q)\} <$
 $< 0 \subset \mathbb{H}$, оскільки $w = p(s)q$ гомеоморфно відображає \mathbb{H} на $L_s \subset \mathbb{H}^2$ і $\|p(s)q -$
 $- p(s)q'\| = \|p(s)\| \|q - q'\| = \|q - q'\|$. Точкам $\gamma(s), \gamma(0) \in L_s \cap \Omega$ відповідають
точки $q(s) = \|\gamma(s)\|, 0 \in \Omega_s$. Виберемо довільне $s_0 \in [0, 1]$ так, що перетин $L_{s_0} \cap \Omega$
є незв'язним. Область Ω обмежена, тому знайдеться куля V_r така, що $\Omega_s \subset V_r$
для $0 < \tau \leq 1$. Розглянемо компоненти D_0 і $D_1 = L_{s_0} \cap \Omega \setminus D_0$ цього перетину
і відповідно $D'_0, D'_1 \subset \Omega_{s_0}$. Тоді в \mathbb{H} існують відкриті множини V і U такі, що
 $\overline{D'_0} \subset V, \overline{D'_1} \subset U, V \cap U = \emptyset, U \cup V \subset V_r$. Маємо $f(q, s_0) > 0$ на компактї
 $\overline{V_r} \setminus (U \cup V)$, оскільки $\Omega_{s_0} = \{q: f(q, s_0) \leq 0\} \subset U \cup V$. Функція $f(q, s) = \rho(p(s)q)$
неперервна при $q \in \mathbb{H}, 0 < s \leq 1$. Тому знайдеться таке $\delta > 0$, що при всіх s
таких, що $|s - s_0| < \delta$ і $q \in \overline{V_r} \setminus (U \cup V)$, буде $F(q, s) > 0$, тобто $\Omega_s \subset U \cup V$.
При цьому $0 \in D'_0 \subset V$, а при досить малих δ $q(s) \in D'_1 \subset U$. Таким чином, для
 $s_0 - \delta < s \leq s_0$ $\gamma(0)$ і $\gamma(s)$ належать різним компонентам ω_s .

3'. Покажемо, що множина Σ_1 також є відкритою. Врахувавши, що $\Sigma_1 \neq \emptyset$,
виберемо $s_0 \in [0, 1]$ так, що перетин $L_{s_0} \cap \Omega$ є зв'язним. Доведемо, що існує $\varepsilon > 0$
таке, що для довільного $s \in (s_0 - \varepsilon, s_0 + \varepsilon)$ перетин $L_s \cap \Omega$ теж є зв'язним.

Оскільки множина $L_{s_0} \cap \Omega$ зв'язна і відкрита в L_{s_0} , то існує крива $\tau(l) \subset$
 $\subset L_{s_0} \cap \Omega, l \in [0, 1], \tau(0) = \gamma(0)$ і $\tau(1) = \gamma(s_0)$. Відстань r між компактами
 τ і $\partial\Omega$ є більшою за нуль. Розглянемо кулі $B(\tau(l), r)$ з центрами в точках $\tau(l)$ і
радіусами r та їх об'єднання $B = \bigcup_{l \in [0, 1]} B(\tau(l), r) \subset \Omega$. Виберемо $\varepsilon > 0$ так,
щоб для довільного $s \in (s_0 - \varepsilon, s_0 + \varepsilon)$ відстань від τ до L_s була меншою за r . Тоді
 L_s перетинає кожен з куль $B(\tau(l), r)$. Побудуємо неперервну криву $\tau_s \subset L_s \cap \Omega$,

що з'єднує точки $\tau_s(0) = \gamma(0)$ і $\tau_s(1) = \gamma(s)$, як множину центрів кругів $C(t) := L_s \cap B(\tau(t), r)$ в об'єднанні з відрізком $[C(1), \gamma(s)]$, який лежить всередині кулі $L_s \cap B(\tau(1), r)$. Очевидно, що крива τ_s неперервна. Отже, точки $\gamma(0)$ і $\gamma(s)$ лежать в одній компоненті перетину $L_s \cap \Omega$.

Оскільки $\Sigma_1 \cup \Sigma_2 \cup \Sigma_3 = [0, 1]$, $\Sigma_1 \cap \Sigma_2 = \Sigma_1 \cap \Sigma_3 = \Sigma_2 \cap \Sigma_3 = \emptyset$, $\Sigma_3 = \emptyset$, а обидві множини Σ_1, Σ_2 відкриті, то або $\Sigma_1 = \emptyset$, або $\Sigma_2 = \emptyset$. Позаяк область Ω зв'язна, множина Σ_1 не може бути порожньою. Отже, $\Sigma_2 = \emptyset$, що і потрібно було показати.

Нехай тепер $L = T_{\mathbb{H}}^L(a)$ — не горизонтальна дотична до $\partial\Omega$ в точці $a \in \partial\Omega$. Припустимо, що перетин $L \cap \Omega$ не є порожнім і $b \in L \cap \Omega$. Якщо точки a і b лежать в різних компонентах V_1, V_2 перетину $L \cap \bar{\Omega} = V_1 \cup V_2$, то існує точка $c \in \Omega$ в околі точки a така, що пряма $L_1 = c + T_{\mathbb{H}}^L(a)$ перетинає Ω щонайменше по двох компонентах, які лежать в $U_1 \cup U_2$, де U_1, U_2 — неперетинні околиці множин V_1, V_2 . Нехай тепер точки a і b лежать в одній зв'язній компоненті $V \subset L \cap \bar{\Omega}$. Тоді подальші міркування аналогічні викладеним у п. 1. Множина $S_1 \subset V$ точок, в яких L дотична до $\partial\Omega$, замкнена в V , так само як і множина $S_2 = \partial(V \cap \Omega)$. Оскільки $V = S_1 \cup S_2$ і V є зв'язною, то існує точка $s \in S_1 \cap S_2$, що суперечить локальній лінійній опуклості Ω в точці s .

2. Розглянемо точки $(z_0, t_0) \in \partial\Omega$, в яких дотична площина $T_{\mathbb{H}}^L(z_0, t_0)$ горизонтальна, тобто $h_z(z_0) = 0$. Припустимо, що дотична площина перетинає Ω в деякій точці (z_1, t_1) . Тоді $t_1 = t_0$. Оскільки область Ω , а отже, і її база $D := \{(z, 0)\}$ зв'язні, можемо побудувати неперервну криву $\gamma \subset D$, що з'єднує точки z_0 і z_1 , де $\gamma(s) = z_s$, $s \in [0, 1]$. Тепер розглянемо дотичні площини в точках $(z_s, h(z_s))$; будемо позначати їх $L_s = T_{\mathbb{H}}^L(z_s, h(z_s))$. Припустимо, що $t_0 > 0$, отже, $R(z_0) = \sqrt{h(z_0)} = t_0$. Ми знаємо, що L_0 горизонтальна, але всі L_s не можуть бути горизонтальними, бо $R(z_1) > |t_1| = |t_0| = R(z_0)$. Нехай s_0 — точна нижня межа усіх s таких, що L_s не горизонтальні. Очевидно, $0 \leq s_0 < 1$. Усі площини L_s , $0 \leq s \leq s_0$ збігаються між собою і перетинають Ω в точці (z_1, t_1) . Тоді знайдеться $s_0 < s < 1$, для якого площина L_s вже не є горизонтальною, але перетинає Ω , що суперечить п. 1 доведення леми 3.

Лему 4 доведено.

Доведення теореми 2. Необхідність випливає з необхідної умови теореми 1.

Достатність. Використовуючи лему 2, будемо відкриті множини Ω_ε , які апроксимують Ω зсередини. За лемою 4 області Ω_ε є лінійно опуклими. Покажемо, що і область Ω також є лінійно опуклою. Припустимо, що це не так, і для деякої точки $(z_0, t_0) \in \partial\Omega$ дотична площина $T_{\mathbb{H}}^L(z_0, t_0)$ перетинає Ω в деякій точці (\tilde{z}, \tilde{t}) .

За умовою $\text{grad } \rho \neq 0$. Якщо припустити, що $\rho_t = \tilde{t} = 0$ і $h_z \neq 0$, то це можливо лише в тих точках межі, в яких $|t|^2 = h(z) = 0$. Але це точки вигляду $(z^0, 0) \in \partial\Omega$, де $h(z^0) = 0$, $h_z(z^0) \neq 0$, в яких дотична площина

$$\tilde{t}^0(t - t^0) - h_z(z^0)(z - z^0) = 0$$

набирає вигляду

$$\begin{aligned} h_z(z^0)(z - z^0) &= 0, \\ z &= z^0 \end{aligned}$$

і, очевидно, не перетинає область Ω ($\rho(z^0, t) = |t|^2 - h(z^0) = |t|^2 \geq 0$). Тому в даному випадку $\rho_t \neq 0$, і без обмеження загальності можна вибрати систему координат так, щоб дотична площина $T_{\mathbb{H}}^L(z_0, t_0)$ збігалася з площиною $t = t_0$, до того ж $t_0 = |t_0|$. Тоді $h_z(z_0) = 0$, і дотичні площини до Ω_ε у точках $(z_0, \sqrt{h(z_0) - \varepsilon}) \in \partial\Omega_\varepsilon$ мають рівняння $t = \sqrt{h(z_0) - \varepsilon}$.

Для $\varepsilon_0 = h(\tilde{z}) - |\tilde{t}|^2$ точка (\tilde{z}, \tilde{t}) належить $\partial\Omega_{\varepsilon_0}$, а для всіх $\varepsilon < \varepsilon_0$

$$|\tilde{t}|^2 - (h(\tilde{z}) - \varepsilon) < |\tilde{t}|^2 - (h(\tilde{z}) - \varepsilon_0) = 0,$$

тобто для всіх $\varepsilon < \varepsilon_0$ площина $T_{\mathbb{H}}^L(z_0, t_0)$ перетинає Ω_ε у точці (\tilde{z}, \tilde{t}) . Тоді для фіксованого $\varepsilon < \varepsilon_0$ площина $T_{\mathbb{H}}^L(z_0, \sqrt{h(z_0) - \varepsilon})$ перетинає Ω_ε у точці $(\tilde{z}, \sqrt{h(z_0) - \varepsilon})$. Дійсно, $|\tilde{t}|^2 = |t_0|^2 = h(z_0)$,

$$h(z_0) - \varepsilon - (h(\tilde{z}) - \varepsilon) < h(z_0) - (h(\tilde{z}) - \varepsilon) = |\tilde{t}|^2 - (h(\tilde{z}) - \varepsilon) < 0,$$

але це суперечить лемі 4. Отже, наше припущення є хибним і в жодній межовій точці дотична площина не перетинає область Ω , тобто Ω є лінійно опуклою.

Зауваження 1. У 1986 р. Г. А. Мкртчян [10] довів теорему, аналогічну теоремі О. П. Южакова та А. П. Кривоколеску [8], а саме, показав, що обмежена гіперкомплексно опукла область в \mathbb{H}^n з гладкою межею є гіперкомплексно опуклою. В роботі [10] під (локальною) гіперкомплексною опуклістю автор розуміє (локальну) лінійну опуклість зліва або справа. Як бачимо, диференціальна умова (2) в теоремі 2 є слабшою за умову локальної лінійної опуклості в теоремі Г. А. Мкртчяна, застосованій до повних областей Гартогса в \mathbb{H}^2 . А от послабити умову гладкості межі області, зберігаючи висновок, виявляється, неможливо, що показує наступний приклад локально лінійно опуклої повної області Гартогса $\tilde{\Omega}$ в \mathbb{H}^2 , яка не є лінійно опуклою.

Якщо кватерніонна пряма $t = az + b$, $a, b \in \mathbb{H}$, не перетинає $\tilde{\Omega}$, то і пряма $et = az + b$, $|e| = 1$, утворена з першої поворотом $(z, t) \rightarrow (z, et)$, не перетинає $\tilde{\Omega}$. А отже, і об'єднання таких прямих для всіх можливих $|e| = 1$ — це конус $K: |t| = |az + b|$, який не перетинає $\tilde{\Omega}$. З цих міркувань робимо висновок: область $\tilde{\Omega} \in \mathbb{H}^2$ є лінійно опуклою тоді і тільки тоді, коли через довільну точку доповнення до Ω проходить конус з рівнянням вигляду $|t| = |az + b|$, який не перетинає Ω .

Побудуємо область вигляду $\{(z, t) \in \mathbb{H} \times \mathbb{R}_+ : |z| < 1, |t| < f(z)\}$, а саме, $\Omega = \{(z, t) \in \mathbb{H} \times \mathbb{R}_+ : |z| < 1, |t| < |z - 3e_2|, |t| < |z - 2\sqrt{2}e_1 + e_2|, |t| < |z - \sqrt{6} + \sqrt{2}e_1 + e_2|, |t| < |z + \sqrt{6} + \sqrt{2}e_1 + e_2|\}$. Оскільки доповнення до Ω є об'єднанням конусів $|t| = |az + b|$, то вона є лінійно опуклою областю. Очевидно, що відповідна функція $f(z) = \min\{|z - 3e_2|, |z - 2\sqrt{2}e_1 + e_2|, |z - \sqrt{6} + \sqrt{2}e_1 + e_2|, |z + \sqrt{6} + \sqrt{2}e_1 + e_2|\}$ має рівно два локальних максимуми в кулі $|z| \leq 1$ в точках $z = \pm e_3$ (в даних точках порушується гладкість). На відрізку $z_0 = z_1 = z_2 = 0$, $-1 \leq z_3 \leq 1$ графік функції $f(z)$ є гіперболою $t^2 = z_3^2 + 9$, яка має два локальних максимуми в точках $z_3 = \pm 1$.

Нехай

$$g(z) = \begin{cases} f(z), & z_3 \leq 0, \\ \min\{f(z), \sqrt{10} - \varepsilon\}, & z_3 > 0. \end{cases}$$

Тоді, очевидно, область $\{(z, t) \in \mathbb{H}^2 : |z| < 1, |t| < g(z)\}$ буде локально лінійно опуклою але не лінійно опуклою областю Гартогса.

1. Behnke H., Peschl E. Zur Theorie der Funktionen mehrerer komplexer Veränderlichen Konvexität in bezug auf analytische Ebenen im kleinen und großen // Math. Ann. – 1935. – **111**, № 2. – P. 158–177.
2. Зиновьев Б. С. Аналитические условия и некоторые вопросы аппроксимации линейно выпуклых областей с гладкими границами в пространстве \mathbb{C}^n // Изв. вузов. Математика. – 1971. – № 6 (109). – С. 61–69.
3. Знаменский С. В. Семь задач о \mathbb{C} -выпуклости // Комплексный анализ в современной математике: к 80-летию со дня рождения Б. В. Шабата (редактор-составитель Е. М. Чирка). – М.: ФАЗИС, 2001. – С. 123–132.
4. Kiselman Ch. O. A differential inequality characterizing weak lineal convexity // Math. Ann. – 1998. – **311**, № 1. – P. 1–10.
5. Зелинский Ю. Б. О локально линейно выпуклых областях // Укр. мат. журн. – 2002. – **54**, № 2. – С. 280–284.
6. Осіпчук Т. М. Аналітичні умови локальної лінійної опуклості в \mathbb{H}^n // Зб. праць Ін-ту математики НАН України. – 2005. – **2**, № 3. – С. 244–254.
7. Фихтенгольц Г. М. Курс дифференциального и интегрального исчисления: В 3 т. – М.: Наука, 1970. – Т. 1. – 608 с.
8. Южаков А. П., Кривоколеско В. П. Некоторые свойства линейно выпуклых областей с гладкими границами в \mathbb{C}^n // Сиб. мат. журн. – 1971. – **12**, № 2. – С. 452–458.
9. Kiselman Ch. O. Lineally convex Hartogs domains // Acta Math. Vietnamica. – 1996. – **21**. – P. 69–94.
10. Мкртчян Г. А. Гиперкомплексно выпуклые области с гладкой границей // Докл. АН УССР. Сер. А. – 1986. – № 3. – С. 15–17.

Одержано 14.07.09