

Я. Г. Сфикас, М. К. Грамматикопулос

О поведении решений дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом

1. В в е д е н и е. Как известно, наличие отклоняющегося аргумента в дифференциальном уравнении может порождать свойства его решений, качественно отличающиеся от свойств соответствующих уравнений без отклонения. Таким, например, является явление «слипания» решений дифференциальных уравнений с запаздыванием, т. е. их тождественное совпадение, начиная с некоторого значения t , которое может проявиться при выполнении условий теорем единственности решений (см. [1] и [2]). Так, дифференциальное уравнение $x''(t) + \frac{1}{2 \cos t} x[g(t)] = 0$, где

$$g(t) = \begin{cases} 2t, & \text{при } -1 \leq t \leq 0, \\ t/2, & \text{при } t > 0, \end{cases}$$

обладает решением $x(t) = \begin{cases} \sin t, & \text{при } -2 \leq t \leq 0, \\ 0, & \text{при } t > 0, \end{cases}$ которое, начиная со значения $t = 0$, совпадает с его тривиальным решением.

В связи с этой проблемой рассмотрим линейную систему дифференциальных уравнений вида

$$x'(t) = A(t)x[g(t)], \quad t \geq t_0, \quad (1)$$

где A — непрерывная $n \times n$ матрица, а g — непрерывная и возрастающая действительная функция со свойствами:

(I) $t - g(t) \geq 0$ для каждого $t \geq t_0$ и

(II) $\lim_{t \rightarrow \infty} g(t) = \infty$.

Если дана система вида (1) и любая точка $\tau_0 \geq t_0$, то для постановки начальной задачи необходимо задать непрерывную функцию φ , определенную хотя бы на отрезке $[g(\tau_0) - \tau_0, 0]$, т. е. один элемент пространства $C([g(\tau_0) - \tau_0, 0], \mathbf{R}^n)$. Это значит, что если $g(\tau_0) = \tau_0$, т. е. если τ_0 является неподвижной точкой аргумента g , то необходимо иметь один элемент $x_0 \in \mathbf{R}^n$ в качестве начального значения для определения решения в точке t_0 так, чтобы $x(t_0) = x_0$. Следовательно, в этом случае существует точно n линейно независимых решений x_1, x_2, \dots, x_n системы (1), порождающих пространство решений в начальный момент τ_0 . Заметим, что решения x_1, x_2, \dots, x_n являются линейно независимыми в интервале $[t_0, \infty)$. Однако не исключено, что эта линейная независимость будет нарушена, если ограничиться интервалом $[a, \infty)$, $a > \tau_0$. Явление это, характерное для уравнений с запаздыванием и не наблюдающееся у обыкновенных дифференциальных уравнений, может вызвать появление решений x , отличных от постоянной функции нуль в области их определения $[t_x, \infty)$, но равных тождественно нулю в некотором интервале вида $[a, \infty)$, $a > t_x$, т. е. явление это может вызвать появление решений, слипающихся с тривиальным решением системы (1). Явление «слипания» считается исключительным, и в [9] ставится вопрос установления достаточных условий его отсутствия. Как будет показано ниже, используя метод специальных решений, впервые развитый в работах [3] и [4] и нашедший свое применение и дальнейшее усовершенствование в работах [5—10], а также пользуясь результатами работы [6], мы сможем исключить существование «слипающихся» решений в случае дифференциальных уравнений третьего порядка вида

$$x'''(t) - p(t)x[g(t)] = 0, \quad (2)$$

где функции p и g удовлетворяют подходящим условиям. Этот результат мы используем при изучении проблемы существования и асимптотического поведения колеблющихся решений уравнения (2).

2. Некоторые результаты теории специальных решений. Рассмотрим систему (1). Обозначим через $|\cdot|$ любую норму в \mathbf{R}^n и тем же символом обозначим наведенную этой нормой норму $n \times n$ матриц. Предположим, что функции $A(t)$ и $g(t)$ определены для каждого $t \in \mathbf{R}$ и для некоторого $r > 0$ $t - g(t) \leq r$ для каждого $t \in \mathbf{R}$. Пусть, более того, $\sup_{t \rightarrow \infty} |A(t)| = p < \infty$ и $pre < 1$. Тогда имеют место теорема 1 и следствие 2 из [2], а также следующие предложения.

Предложение 1. Если $y_i, i = 1, 2, \dots, n$, — n линейно независимых специальных решений системы (1) в точке $t_0 \in \mathbf{R}$, то ограничения $y_i / [-\infty, \alpha)$ и $y_i / [\beta, +\infty)$, где $\alpha, \beta \in \mathbf{R}$, являются линейно независимыми функциями.

Доказательство. Достаточно заметить, что если функция $y(t) = c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) + \dots + c_n y_n(t)$ при $t \in \mathbf{R}$ и $c_i \in \mathbf{R}, i = 1, 2, \dots, n$, имеет некоторый корень в \mathbf{R} , то в силу единственности специальных решений должно быть $y \equiv 0$.

Предложение 2. Если T и $\tau, T > \tau$, — такие действительные числа, что $g(T) = T$ и $g(\tau) = \tau$, то каждое решение x системы (1) в некоторой точке $\tau_0 \in [\tau, T]$ при любой начальной функции $\varphi \in C([g(\tau_0) - \tau_0, 0])$ имеет вид

$$x(t) = c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) + \dots + c_n y_n(t), \quad t > T,$$

где y_1, y_2, \dots, y_n — n линейно независимые специальные решения системы (1) в точке τ , а c_1, c_2, \dots, c_n — подходящие постоянные.

Доказательство. Заметив, что в точках τ и T пространство всех решений системы (1) имеет размерность n , применим предложение 1.

3. Колебательные и асимптотические свойства решений уравнения (2). Будем рассматривать дифференциальное уравнение (2) при следующих предположениях о функциях p и g :

функция p определена и непрерывна хотя бы в интервале $[t_0, \infty)$ и $p(t) > 0$ для каждого $t \geq t_0$, а функция g является непрерывной неубывающей и такой, что $g(t) \leq t$ для каждого $t \geq t_0$ и $\lim_{t \rightarrow \infty} g(t) = \infty$.

Нетривиальное решение x уравнения (2) будем называть *колеблющимся*, если существует последовательность $(t_n), n = 1, 2, \dots, t_n \geq t_0$, такая, что $t_n \rightarrow \infty$ и $x(t_n) = 0, n = 1, 2, \dots$. В противном случае (нетривиальное) решение x будем называть *неколеблющимся*.

Как видно из условия (b) следствия 1 и условия c_2 леммы 3 ниже, при данной функции $p(t)$ эти условия выполняются тождественно в случае, когда $t - g(t) \equiv 0$ (случай обыкновенного дифференциального уравнения). Однако, эти же условия выполняются и для определенных классов дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом в предположении, что запаздывание является подходяще «малым».

В этом пункте мы рассмотрим вопрос существования колеблющегося решения для уравнения (2), а также дадим результат, характеризующий асимптотическое поведение его колеблющихся решений. Эти результаты следуют из [5] (в случае уравнений вида

$$x''(t) - k(t)x'(t) - \lambda(t)x(t) = 0, \quad (3)$$

где k и λ — неотрицательные функции).

Цель настоящей работы — выяснить, при каких предположениях о функциях p и g , входящих в (2), результаты из [5], касающиеся (3) при $k \equiv 0$, могут быть перенесены на запаздывающее уравнение (2). Как мы увидим, при данной функции $p(t)$ такими подходящими условиями являются в основном условия «малости» функции $t - g(t)$.

В дальнейшем нам потребуются следующие две леммы.

Л е м м а 1. Пусть x_1, x_2, x_3 — три линейно независимые решения уравнения (2) на интервале $[\tau, \infty), \tau \geq t_0$, где τ — неподвижная точка функции g , т. е. $g(\tau) = \tau$. Если существует подынтервал $[\alpha, \infty)$ интервала $[\tau, \infty)$, в котором x_1, x_2, x_3 являются линейно зависимыми, то существует $T > \tau$, для которого $g(T) = T$, и решение v уравнения (2) со свойствами:

I) $v(t) = 0$ для каждого $t \geq T$;

II) v не равно тождественно нулю ни в каком интервале вида $[\alpha, \infty), \alpha \in [\tau, T]$;

III) существует последовательность $(t_n), n = 1, 2, \dots, t_n \in [\tau, T]$, такая, что $t_n \rightarrow T$ и $v(t_n) = 0, n = 1, 2, \dots$.

Такое решение v называется *тривиально колеблющимся*.

Д о к а з а т е л ь с т в о. Предположим, что x_1, x_2, x_3 — линейно зависимые решения (2) в интервале $[\alpha, \infty), \alpha > \tau$. Тогда для некоторых $c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}$ со свойством $c_1^2 + c_2^2 + c_3^2 > 0$, будем иметь $c_1x_1(t) + c_2x_2(t) + c_3x_3(t) = 0, t \geq \alpha$.

Рассмотрим функцию $v(t) = c_1x_1(t) + c_2x_2(t) + c_3x_3(t), t \geq \tau$ и множество $V = \{u \geq \tau : v(t) = 0 \text{ для каждого } t \geq u\}$. Докажем, что $\min V = T$ такое, что $T > \tau$ и $g(T) = T$, т. е. что v является решением (2) и удовлетворяет свойствам I) и II) при T , являющейся неподвижной точкой g . С этой целью заметим, что если $g(T) < T$, то, взяв в качестве начальной функцию

$$\varphi(\vartheta) = v(T + \vartheta), \vartheta \in [g(T) - T, 0],$$

которая, по определению, отлична от постоянной функции нуль, будем иметь решение y уравнения (2) с $y_T = \varphi$, отличным от постоянной функции нуль. Действительно, имеет место равенство

$$y''(t) = p(t)y[g(t)] = p(t)v(t), \quad t \in [g(T), T],$$

и, следовательно, существуют точки t правее T , для которых $y''(t) \neq 0$. Но это является противоречием, так как в силу единственности должно быть $y(t) = v(t)$ для каждого $t \geq g(T)$.

Для доказательства III) предположим, что $v \neq 0$ в некотором интервале $(t_1, T) \subseteq [\tau, T]$, и придем к противоречию. Не умаляя общности, предположим, что в силу $g(\tau) = \tau$ и непрерывности функций v и g интервал (t_1, T) может быть выбран так, что $v'''(t) > 0$ для каждого $t \in (t_1, T)$.

Так как, очевидно, $v''(T) = 0$, должно быть $v''(t) \leq 0$ в некоторой левой окрестности точки T (пусть в (t_1, T)). Тогда, поскольку и $v'(T) = 0$, должно быть $v'(t) \geq 0$ в некоторой левой окрестности T . Это означает, что функция v является возрастающей левее T и, следовательно, исключено $v(T) = 0$.

Лемма доказана полностью.

Для любого решения $x(t)$, $t \geq t_1 - g(t_1)$, уравнения (2) определим функцию

$$F_x(t) = (x'(t))^2 - 2x(t)x''(t), \quad t \geq t_1. \quad (4)$$

Видоизменение этой функции используется в работе [5] для изучения колебательного поведения уравнения (3). Функции этого вида впервые использованы в работе [6].

Заметим, что для функции F_x имеет место тождество

$$F_x(t) = F_x(\alpha) - 2 \int_{\alpha}^t p(s)x(s)x[g(s)] ds, \quad t \geq \alpha, \quad (5)$$

где $\alpha \geq t_1$ является произвольным.

Докажем теперь следующую лемму.

Лемма 2. Пусть x — решение уравнения (2) в точке $t_1 \geq t_0$. Пусть также для некоторого $\tau > t_1$ выполняется $x(\tau) = x'(\tau) = 0$ и $x''(\tau) \neq 0$. Тогда для каждого $T \in [t_1, \tau]$ с $g(T) = T$ имеет место неравенство $F_x(T) \geq 0$.

Доказательство. Заметим сначала, что в силу (4) $F_x(\tau) = 0$, а в силу (5) $F'_x(T) \leq 0$ для каждого T , для которого $g(T) = T$. Предположим, что для каждого $T_1 \in [t_1, T]$ с $g(T_1) = T_1$ имеет место неравенство $F_x(T_1) < 0$ и придем к противоречию. Для этого заметим, что T_1 , так как $F_x(T_1) < 0$, не является корнем x (см. (4)) и, следовательно, в силу того что $p(t) > 0$, $t \leq t_0$, будем иметь $F'_x(T_1) < 0$. Таким образом, в некоторой правой окрестности $[T_1, \beta)$ точки T_1 будем иметь $F_x(t) < 0$. Но так как, с другой стороны, $g(T_1) = T_1$ и в силу этого $g(t) \geq T_1$ при $t \geq T_1$, из (5) следует, что, поскольку знак x постоянен, F_x будет отрицательным. Пусть $t_2 > T_1$ — первый x правее T_1 . (Если бы было $x(T_1) = 0$, тогда мы имели бы $F_x(T_1) \geq 0$, что невозможно.) В силу того что для каждого $t \geq T_1$ имеем $g(t) \geq T_1$, получим $F'_x(t) = -p(t)x(t)x[g(t)] \leq 0$ для каждого $t \in [T_1, t_2]$. Следовательно, $F_x(t_2) < 0$. Но $F_x(t_2) = (x'(t_2))^2 \geq 0$. Полученное противоречие доказывает лемму.

Теорема 1. Предположим, что для некоторой последовательности (T_n) , $T_n \geq t_0$, $n = 1, 2, \dots$, где $T_n \rightarrow \infty$, имеет место $g(T_n) = T_n$, $n = 1, 2, \dots$. Предположим также, что

$$(C_1) \int_{t_0}^{\infty} t^2 g^2(t) p(t) dt = \infty.$$

Тогда, если каждое неколеблующееся решение x уравнения (2) обладает свойством

$$\operatorname{sgn} x(t) = \operatorname{sgn} x'(t) = \operatorname{sgn} x''(t) \text{ для всех больших } t,$$

то для уравнения (2) выполняется одно из следующих условий:

а) уравнение (2) обладает тривиальным колеблющимся решением;

б) уравнение (2) обладает (нетривиальным) колеблющимся решением.

Доказательство. Предположив, что а) не выполняется, докажем б).

С этой целью для каждого решения $x(t)$, $t \geq t_x \geq t_0$, уравнения (2), как и в лемме 2, рассмотрим функцию

$$F_x(t) = (x'(t))^2 - 2x(t)x''(t) = F_x[x(t_x)] - 2 \int_{t_x}^t p(s)x(s)x[g(s)] ds, \quad t \geq t_x. \quad (6)$$

Если x является неколеблущимся решением (2) со свойством

$$\operatorname{sgn} x(t) = \operatorname{sgn} x'(t) = \operatorname{sgn} x''(t) \text{ для всех больших } t, \quad (7)$$

докажем, что $\lim_{t \rightarrow \infty} F_x(t) = -\infty$.

Так как $F_x(t) = F_{-x}(t)$, $t \geq t_x$, ограничимся случаем положительного решения x . В силу (7) и уравнения (2), существует $\bar{t} \geq t_0$ такое, что $x''(t) \geq 0$ для каждого $t \geq \bar{t}$. В силу опять же (7), существует $t^* \geq \bar{t}$ такое, что $x(t) \geq \frac{x''(t^*)}{2} (t - t^*)^2$ для каждого $t \geq t^*$. Следовательно, из (6) получим

$$F_x(t) = F_x[x(t^*)] - 2 \int_{t^*}^t p(s) x(s) x[g(s)] ds \leq F_x[x(t^*)] - \\ - \frac{1}{2} x''(t^*) \int_{t^*}^t p(s) (s - t^*)^2 (g(s) - t^*)^2 ds, \quad t \geq t^*,$$

откуда в силу (C₁) следует $\lim_{t \rightarrow \infty} F_x(t) = -\infty$.

Таким образом, для доказательства β) достаточно показать, что уравнение (2) обладает решением $x \neq 0$, для которого $\lim_{t \rightarrow \infty} F_x(t) \neq -\infty$.

Пусть z_1, z_2, z_3 — три линейно независимые решения уравнения (2) в точке T_0 . Из леммы 1 следует, что если α) не выполняется, то z_1, z_2, z_3 являются линейно независимыми решениями уравнения (2) в каждом интервале $[\alpha, \infty)$, $\alpha \geq T_0$.

Рассмотрим последовательность решений x ,

$$x_n(T_n) = x'_n(T_n) \quad x''_n(T_n) \neq 0, \quad n = 1, 2, \dots$$

Из наших предположений следует, что каждое x_n выражается линейно через z_1, z_2, z_3 и, следовательно, может быть продолжено так, чтобы было определено хотя бы в интервале $[T_0, \infty)$. Не умаляя общности, предположим, что

$$x_n(t) = c_{1n} z_1(t) + c_{2n} z_2(t) + c_{3n} z_3(t), \quad t \geq T_0,$$

где $c_{1n}^2 + c_{2n}^2 + c_{3n}^2 = 1$. Также без умаления общности предположим, что $c_{in} \rightarrow c_i$, $i = 1, 2, 3$, а тогда

$$x_n(t) \rightarrow x(t) = c_1 z_1(t) + c_2 z_2(t) + c_3 z_3(t), \quad t \geq T_0, \quad (8)$$

со сходимостью, равномерной в компактных подынтервалах интервала $[T_0, \infty)$. Но в силу леммы 2 $F_{x_n}(\tau) \geq 0$ при $\tau = T_0, T_1, \dots, T_n$, $n = 1, 2, \dots$. Следовательно, $F_x(T_n) \geq 0$ для каждого $n = 1, 2, \dots$.

Так как в силу $c_1^2 + c_2^2 + c_3^2 = 1$ и (8) x не является нулевым, то $\lim_{t \rightarrow \infty} F_x(t) \neq -\infty$. Это противоречие доказывает теорему.

Следствие 1. Рассмотрим уравнение (2), где функции p и g определены в \mathbf{R} и g является неубывающей в некотором интервале $[t_0, \infty)$. Пусть выполняются условия теоремы 1 из [6] и более того:

а) для некоторого $r > 0$ $t - g(t) \leq r$ для каждого $t \in \mathbf{R}$;

б) $\max\{1, \sup_{t \in \mathbf{R}} p(t)\} r e < 1$.

Тогда уравнение (2) обладает колеблущимся решением.

Доказательство. Легко проверить, что дифференциальное уравнение (2) равносильно системе

$$x'(t) = A(t) x[g(t)], \quad t \in \mathbf{R},$$

где

$$A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -p(t) & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbf{R}.$$

Примем за норму в \mathbf{R}^3 $|x| = |x_1| + |x_2| + |x_3|$, тогда $|A(t)| = \max\{1, p(t)\}$, $t \in \mathbf{R}$.

Если уравнение (2) обладает тривиальным колеблющимся решением v в некотором интервале $[\alpha, \infty)$, $\alpha \geq T_0$, то

$$v(t) = c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) + c_3 y_3(t) \quad \text{для каждого } t \geq \alpha,$$

где y_1, y_2, y_3 — линейно независимые специальные решения в точке T_0 , а c_1, c_2, c_3 — постоянные числа со свойством $c_1^2 + c_2^2 + c_3^2 > 0$. Но тогда y_1, y_2, y_3 являются линейно зависимыми в некотором интервале $[\beta, \infty)$, $\beta > \alpha$, что противоречит предложению 1.

З а м е ч а н и е 1. Функциями g , удовлетворяющими условиям теоремы 1, являются, например, функции:

$$1) \quad g(t) = t - \frac{1}{k} \sin^2 kt, \quad k > 0;$$

$$2) \quad g(t) = t - \frac{1}{k} \cos^2 kt, \quad k > 0;$$

$$3) \quad g(t) = t - \sin^2 t / (t^2 + 1);$$

$$4) \quad g(t) = t - \cos^2 t / (t^2 + 1);$$

$$5) \quad g(t) = \frac{t}{2} + \frac{t}{4} (1 + \sin \log t), \quad t \geq 1.$$

Первые четыре из этих функций удовлетворяют условию (а) следствия 1, а пятая ему не удовлетворяет.

З а м е ч а н и е 2. Одним из основных условий теоремы 1 является то, что каждое неколеблющееся решение x уравнения (2) удовлетворяет условию знака:

$$\operatorname{sgn} x(t) = \operatorname{sgn} x'(t) = \operatorname{sgn}''(t) \quad \text{для всех больших } t. \quad (7')$$

Очевидно, для исключения неколеблющихся решений уравнения (2), не удовлетворяющих (7'), сначала необходимо проверить, какого вида неколеблющиеся (положительные) решения еще могут иметь место. Заметим, что условие $\int_t^\infty g^2(s) p(s) ds = \infty$ исключает существование ограниченных неколеблющихся решений, а также решений, асимптотических функциям t и t^2 (см. [13]). Легко проверить, что каждое положительное неколеблющееся решение x уравнения (2), не удовлетворяющее (7'), такое, что

$$x(t) > 0, \quad x'(t) > 0, \quad x''(t) < 0, \quad x'''(t) > 0 \quad \text{для всех больших } t \text{ и}$$
$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \infty, \quad \lim_{t \rightarrow \infty} x'(t) = 0.$$

Если теперь $\int_t^\infty p(s) ds = \infty$, то непосредственно приходим к противоречию.

Пусть $\int_t^\infty p(s) ds < \infty$. Тогда x'' удовлетворяет уравнению

$$x''(t) + \int_t^\infty p(s) x[g(s)] ds = 0,$$

а так как x — возрастающее решение, то x'' удовлетворяет также и неравенству

$$x''(t) + \left(\int_t^\infty p(s) ds \right) x[g(t)] \leq 0.$$

Но, как следует из теоремы 4 работы [14], неравенство это не имеет положительных решений при выполнении условия

$$\liminf_{t \rightarrow \infty} g(t) \int_t^{\infty} \int_s^{\infty} p(u) \, du \, ds > 1/4. \quad (9)$$

Таким образом, условие (9) обеспечивает выполнение (7') для каждого неколеблющегося решения уравнения (2).

Ниже мы установим теорему 2, не зависящую от теоремы 1 из [6]. Эта теорема важна в том смысле, что описывает колеблющиеся решения уравнения (2).

Докажем предварительно следующую лемму.

Лемма 3. *Предположим, что*

$$(C_2) \int_0^{\infty} [g(t) - t]^2 p(t) \, dt < \infty.$$

Тогда производная x' каждого неколеблющегося решения x уравнения (2) является ограниченной функцией.

Доказательство. Пусть x — колеблющееся решение уравнения (2) и t^* — такая точка, что $x(t^*) = 0$ и $\int_{t^*}^{\infty} [g(s) - s]^2 p(s) \, ds < 1$. Рассмотрим функцию

$$H(t) = (x'(t))^2 - 2x(t)x''(t) - \int_{t^*}^t p(s)(x(s) - x[g(s)])^2 \, ds, \quad t \geq t^*. \quad (10)$$

Заметим, что

$$H(t) = H(t^*) - \int_{t^*}^t p(s)(x^2(s) + x^2[g(s)]) \, ds, \quad t \geq t^*. \quad (11)$$

Пусть (τ_n) , такая последовательность, что

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \tau_n = \infty \text{ и } x'(\tau_n) = 0, \quad n = 1, 2, \dots$$

Более того, рассмотрим последовательность (ξ_n) , $n = 1, 2, \dots$, такую, что

$$(x'(\xi_n))^2 = \max_{t^* \leq s \leq \tau_n} (x'(s))^2.$$

Так как, несомненно, $t^* \leq \xi_n < \tau_n$, $n = 1, 2, \dots$, то

$$0 = (x'(\xi_n))^2 = 2x'(\xi_n)x''(\xi_n)$$

и, следовательно, $x''(\xi_n) = 0$ или $\xi_n = t^*$.

Если $(x')^2$ не является ограниченной функцией, то ясно, что последовательность (ξ_n) , $n = 1, 2, \dots$, может быть выбрана так, чтобы $\lim_{n \rightarrow \infty} \xi_n = \infty$ и $\lim_{n \rightarrow \infty} (x'(\xi_n))^2 = \infty$. Но тогда, несомненно, будем иметь $(x'(\xi_n))^2 = \max_{t^* \leq s \leq \xi_n} (x'(s))^2$ и $x''(\xi_n) = 0$. Так как в силу (11) $H(t)$ — убывающая

функция и, кроме того, $x(t^*) = 0$, из (10), пользуясь теоремой о среднем, получим

$$H(t^*) \geq H(\xi_n) = (x'(\xi_n))^2 - \int_{t^*}^{\xi_n} p(s)(x(s) - x[g(s)])^2 \, ds \geq (x'(\xi_n))^2 - (x'(\xi_n))^2 \int_{t^*}^{\xi_n} [g(s) - s]^2 p(s) \, ds \geq (x'(\xi_n))^2 \left(1 - \int_{t^*}^{\infty} [g(s) - s]^2 p(s) \, ds \right),$$

что в силу (C_2) приводит к противоречию.

Теорема 2. Пусть $p(t) \geq d > 0$ для каждого $t \geq t_0$ и выполняется условие (C_2) . Если $x(t)$, $t \geq t_x$, — любое колеблющееся решение уравнения (2), то $x \in L^2[t_x, \infty)$ и $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$.

Доказательство. Пусть $x(t)$, $t \geq t_x$ — колеблющееся решение уравнения (2). Рассмотрим функцию

$$H(t) = (x'(t))^2 - 2x(t)x''(t) - \int_{t_x}^t p(s)(x(s) - x[g(s)])^2 ds, \quad t \geq t_x.$$

Заметим, что так как

$$H(t) = H(t_x) - \int_{t_x}^t p(s)(x^2(s) + x^2[g(s)]) ds, \quad t \geq t_x,$$

функция H является убывающей.

Если (t_n) — последовательность корней $x(t)$ с $\lim_{n \rightarrow \infty} t_n = \infty$, то

$$\begin{aligned} \int_{t_x}^{t_n} p(s)(x^2(s) + x^2[g(s)]) ds &= H(t_x) - H(t_n) = H(t_x) - \left((x'(t_n))^2 - \int_{t_x}^{t_n} p(s) \times \right. \\ &\times (x(s) - x[g(s)])^2 ds \left. \right) = H(t_x) - (x'(t_n))^2 + (x'(\vartheta_n))^2 \times \\ &\times \int_{t_x}^{t_n} (g(s) - s)^2 p(s) ds, \quad n = 1, 2, \dots, \end{aligned}$$

где $t_x \leq \vartheta_n \leq t_n$, но, по лемме 3, существует $K > 0$ такое, что $(x'(t))^2 \leq K$ для каждого $t \geq t_x$.

Следовательно,

$$\int_{t_x}^{t_n} p(s)(x^2(s) + x^2[g(s)]) ds \leq H(t_x) + K \int_{t_x}^{t_n} (s - g(s))^2 p(s) ds, \quad n = 1, 2, \dots$$

Это означает, что $\int_{t_x}^{\infty} p(t)(x^2(t) + x^2[g(t)]) dt < \infty$. Но

$$\int_{t_x}^t x^2(s) ds \leq \frac{1}{d} \int_{t_x}^t p(s)(x^2(s) + x^2[g(s)]) ds, \quad t \geq t_x,$$

и, следовательно, $x \in L^2[t_x, \infty)$. Так как x' — ограниченная функция, мы имеем также $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$.

Пример. Дифференциальное уравнение

$$x'''(t) - x(t - \sin^2 t (t^2 + 1)^{-1/2}) = 0 \quad (12)$$

удовлетворяет всем условиям следствия 1 и теоремы 2. Следовательно, существует решение x уравнения (12) со свойством $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$.

З а м е ч а н и е 3. Легко проверить, что уравнение вида (2) всегда обладает положительным решением y , для которого $y' > 0$ и $y'' > 0$. Действительно, решение y с начальными условиями: $y(t) = 0$, $g(T_0) \leq t \leq T_0$; $y'(T_0) = 0$; $y''(T_0) = 1$ удовлетворяет этому условию. Так, возвращаясь к примеру, можем сказать, что уравнение (12) обладает колеблющимся решением v со свойством $\lim_{t \rightarrow \infty} v(t) = 0$ и неколеблющимся решением y со свойством $y > 0$, $y' > 0$ и $y'' > 0$. Эти два решения являются, очевидно, линейно независимыми и специальными решениями уравнения (12). Если T_0 такое, что $g(T_0) = T_0$, то можно найти другое решение z , имеющее то же поведение, что и y и являющееся линейно независимым с y , взяв начальными условиями $z(T_0) = 1$ и $z'(T_0) = z''(T_0) = 0$.

Таким образом, каждое решение уравнения (12) имеет вид $x(t) = c_1 v(t) + c_2 y(t) + c_3 z(t)$, $t \geq t_x$, $t_x \geq t_0$ подбирается подходящим образом, где $v(t)$ является колеблющимся решением со свойством $\lim_{t \rightarrow \infty} v(t) = 0$, а y и z — неколеблющиеся решения со свойствами

$$\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} y'(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} y''(t) = \infty \quad \text{и} \quad \lim_{t \rightarrow \infty} z(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} z'(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} z''(t) = \infty.$$

З а м е ч а н и е 4. Одно из сведений, которое нам дает теорема 1, следующее:

Для того, чтобы все решения уравнения (2) были неколеблющимися, уравнение (2) обязательно должно обладать неколеблющимся решением x со свойством

$$x > 0, \quad x' > 0, \quad x'' < 0 \quad \text{и} \quad x''' > 0.$$

З а м е ч а н и е 5. При выполнении условий

$$\int_0^{\infty} \text{tg}(t) p(t) dt = \infty \quad \text{и} \quad \liminf_{t \rightarrow \infty} \text{tg}(t) \int_t^{\infty} p(s) ds > 1/4 \quad \text{или} \quad \int_0^{\infty} p(t) dt = \infty$$

каждое положительное неколеблющееся решение x уравнения (2) такое, что $x(t) > 0$, $x'(t) > 0$, $x''(t) > 0$, $x'''(t) > 0$ для всех больших t . Доказательство этого факта подобно доказательству теоремы 4 работы [14]. Кроме того, как и в примере 2 той же работы, можно доказать, что из условия $\limsup_{t \rightarrow \infty} t^2 \int_t^{\infty} p(s) ds < 1/4$ следует, что уравнение (2) обладает положительным неколеблющимся решением x со свойством $x(t) > 0$, $x'(t) > 0$, $x''(t) < 0$, $x'''(t) > 0$ для всех больших t .

1. *Мышкис А. Д.* О решениях линейных однородных дифференциальных уравнений второго порядка периодического типа с запаздывающим аргументом.— *Мат. сб.*, 1951, 28, с. 15—54.
2. *Мышкис А. Д.* О некоторых проблемах теории дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом.— *Успехи мат. наук*, 1977, 30, с. 173—202.
3. *Рябов Ю. А.* Некоторые асимптотические свойства линейных систем с малым запаздыванием по времени.— В кн.: *Тр. семинара по теории дифференц. уравнений с отклоняющимся аргументом*. М.: Изд-во Ун-та Дружбы народов, 1965, т. 3, с. 153—164.
4. *Уваров В. Б.* Асимптотические свойства решений линейных дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом.— *Дифференц. уравнения*, 1968, 4, с. 659—663.
5. *Driver R. D.* On Ryabov's asymptotic characterisation of solutions of quasi-linear differential equations with small delays.— *SIAM Rev.*, 1968, 10, p. 329—341.
6. *Driver R. D.* Linear differential systems with small delays.— *J. Different. Equat.*, 1976, 21, p. 148—166.
7. *Jarnik J., Kurzweil J.* Ryabov's special solutions of functional differential equations.— *Boll. U. M. I.*, 1975, 11, p. 198—208.
8. *Курцвейль Я.* О специальных решениях функционально-дифференциальных уравнений.— В кн.: *Дифференциальные уравнения с отклоняющимся аргументом*. Киев: *Наук. думка*, 1977, с. 185—187.
9. *Марушиак П., Рябов Ю. А.* Анализ колеблемости решений уравнения Минорского.— *Pr. Štúdie Vysokoj Školy Dopravny Spojov v Žiline*, 1980, 3, с. 97—104.
10. *Панков П.* Об асимптотическом представлении решений операторно-дифференциальных уравнений, близких к вырожденным.— *Сб. тр. аспирантов и соискателей Кирг. ун-та*, вып. 4, с. 94—102.
11. *Lazer A. G.* The behavior of solutions of the differential equation $y''' + p(x)y' + q(x)y = 0$.— *Pacif. J. Math.*, 1966, 17, p. 435—466.
12. *Mammana G.* Decomposizione della espressioni lineari omogenee in prodotti di fattori simbolici e applicazione relativa allo studio delle equazioni differenziali lineari.— *Math. Z.*, 1931, 33, p. 186—231.
13. *Philos Ch. G., Sficas Y. G., Staikos V. A.* Some results on the asymptotic behavior of nonoscillatory solutions of differential equations with deviating arguments.— *J. Austral. Math. Soc.*, 1982, 32, p. 295—317.
14. *Sficas Y. G.* On the behavior of nonoscillatory solutions of differential equations with deviating argument.— *Nonlinear Anal.*, 1979, 3, p. 379—394.