

Г. В. Завізіон (Кіровоград. пед. ін-т ім. Вінниченка)

## АСИМПТОТИЧНИЙ РОЗВ'ЯЗОК СИСТЕМИ ІНТЕГРО-ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ

An asymptotic solution of a system of integro-differential equations is constructed for the case where turning points are present.

Будується асимптотичний розв'язок системи лінійних інтегро-диференціальних рівнянь при наявності точок повороту.

В [1, 2] розглядається побудова асимптотичних розв'язків систем лінійних диференціальних рівнянь з малим параметром при похідній і при наявності точок повороту. У даній роботі пропонується метод побудови асимптотичного розв'язку інтегро-диференціальних рівнянь з точками повороту.

Одна точка повороту. Розглянемо систему інтегро-диференціальних рівнянь вигляду

$$\varepsilon^h \frac{dx}{dt} = A(t, \varepsilon)x + \rho \int_0^L K(t; s; \varepsilon)x(s; \varepsilon) ds, \quad (1)$$

де  $h \in Z$  і  $h > 1$ ;  $\varepsilon$  ( $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_0$ ) — малий параметр;  $A(t, \varepsilon)$ ,  $K(t; s, \varepsilon)$  —  $n \times n$ -вимірні матриці, які припускають для всіх  $t \in [0; L]$ ,  $s \in [0; L]$  розклади

$$A(t; \varepsilon) = \sum_{r=0}^{\infty} \varepsilon^r A_r(t), \quad K(t; s, \varepsilon) = \sum_{r=0}^{\infty} \varepsilon^r K_r(t; s),$$

$$A_r(t) \in C_{[0; L]}^{\infty}, \quad K_r(t; s) \in C_{[0; L] \times [0; L]}^{\infty},$$

$\rho$  — довільний параметр. Розв'яжемо задачу Коші системи (1) з початковою умовою

$$x(0; \varepsilon) = x_0, \quad (2)$$

де  $\rho$  — довільний вектор.

Припустимо, що характеристичне рівняння

$$\det \|A_0(t) - \lambda(t)E\| = 0 \quad (3)$$

системи (1) має  $n$  коренів  $\lambda_i(t)$ ,  $i = \overline{1, n}$ , які різні при  $t \in [0; L]$  і співпадають у нулі  $\lambda_i(0) = p_0$  ( $E$  — одинична матриця), тобто  $t = 0$  є точкою повороту системи (1). Припустимо також виконання умов:

- 1) матриця  $A_0(t)$  неособлива для всіх  $t \in [0; L]$ ;
- 2) знаменник Фредгольма ядра  $A_0^{-1}(t)K_0(t; s)$  не дорівнює нулю;
- 3) рівняння (3) при  $t = 0$  має один кратний корінь  $p_0$  з одним елементарним дільником;
- 4) елемент матриці

$$\left\{ T^{-1} \left( \frac{dA_0(t)}{dt} \right)_{t=0} \frac{t}{\varepsilon} + A_1(0)T \right\}_{n1} \neq 0$$

для всіх  $t \in [0; L\varepsilon]$ , де  $T$  — матриця перетворення матриці  $A_0(0)$ ;

- 5) матриці  $A_r(t)$  ( $r = 0, 1, \dots$ ) розкладаються на відрізку  $[0; L\varepsilon]$  в ряди Тейлора

$$A_r(t) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{1}{s!} \frac{d^s A_r(0)}{dt^s} t^s, \quad r = 0, 1, \dots \quad (4)$$

Для того щоб побудувати розклад розв'язку на відрізку, введемо нову змінну  $t_1 = t/s$ . Перейдемо до цієї змінної в системі (1). Згрупувавши в правій частині коефіцієнти при однакових степенях  $\varepsilon$ , з урахуванням розкладу (4) одержимо

$$\varepsilon^{h-1} \frac{dx}{dt_1} = B(t_1, \varepsilon)x + \rho \int_0^L K(t_1 \varepsilon; s; \varepsilon)x(s; \varepsilon) ds, \quad (5)$$

де

$$B(t_1, \varepsilon) = \sum_{r=0}^{\infty} B_r(t_1) \varepsilon^r, \quad B_r(t_1) = \sum_{s=0}^r \frac{1}{s!} \frac{d^s A_{r-s}(0)}{dt^s} t_1^s, \quad r = 0, 1, \dots$$

Оскільки  $B_0(t_1) = A_0(0)$ , то характеристичне рівняння системи (5) має вигляд (4), для якого виконується умова 3. Тоді, використовуючи методику з [3], для системи (5) будуюмо  $n$  лінійно незалежних формальних розв'язків вигляду

$$\begin{aligned} x_i(t; \varepsilon) = & u_i(t_1, \mu) \exp \left( \frac{1}{\varepsilon^{h-1}} \int_0^{t_1} \lambda_i(t_1; \mu) dt_1 \right) + \\ & + \rho \int_0^L p_i(t_1; s; \mu) \exp \left( \frac{1}{\varepsilon^{h-1}} \int_0^{t_1} \lambda_i(s_1; \mu) ds_1 \right) ds, \end{aligned} \quad (6)$$

де  $n$ -вимірні вектори  $u_i(t_1; \mu)$ ,  $p_i(t_1; s; \mu)$  і функція  $\lambda_i(t_1; \mu)$  допускають розклад за степенями  $\mu = \sqrt[h]{\varepsilon}$ :

$$u_i(t_1; \mu) = \sum_{r=0}^{\infty} \mu^r u_{ir}(t_1), \quad \lambda_i(t_1; \mu) = \sum_{r=0}^{\infty} \mu^r \lambda_{ir}(t_1), \quad (7)$$

$$p_i(t_1; s; \mu) = \sum_{r=0}^{\infty} \mu^r p_{ir}(t_1; s; \varepsilon), \quad i = \overline{1, n}.$$

Коефіцієнти цих розкладів визначаються за допомогою рівнянь

$$u_{i0}(t_1) \lambda_0(t_1) - A_0(0) u_{i0}(t_1) = 0, \quad (8)$$

$$\begin{aligned} & u_{il}(t_1) \lambda_0(t_1) - A_0(0) u_{il}(t_1) = \\ & = - \sum_{r=0}^{l-1} u_{ir}(t_1) \lambda_{i;l-r}(t_1) + f_{il}(t_1; \varepsilon), \end{aligned}$$

$$A_0(0) p_{i0}(t_1; s_1; \varepsilon) + K_0(t_1 \varepsilon; s_1) u_{i0}(s_1) = 0, \quad (9)$$

$$A_0(0) p_{il}(t_1; s_1; \varepsilon) = H_{il}(t_1; s_1; \varepsilon),$$

де

$$\begin{aligned} H_{il}(t_1; s_1; \varepsilon) = & \sum_{r=1}^l K_r(t_1 \varepsilon; s_1) u_{i;l-r}(t_1) - \\ & - \sum_{r=1}^{l-1} B_i(t_1) p_{i;l-r}(t_1; s_1; \varepsilon) - \rho \sum_{r=0}^{l-n} \int_0^{t_1} K_i(t_1 \varepsilon; s_1) p_{i;l-r}(t_1; s_1; \varepsilon) ds_1, \end{aligned}$$

$$f_{il}(t_1) = - \sum_{r=1}^{[l/n]} A_r(t_1) u_{i;l-n}(t_1) - \frac{\partial u_{i;l-nh+n}(t_1)}{\partial t_1}.$$

Системи (8), (9) можна розв'язати методом з [4]. Нехай  $m$ -те наближення розв'язку системи (1) має вигляд

$$x_{im}(t; \varepsilon) = u_{im}\left(\frac{t}{\varepsilon}; \mu\right) \exp\left(\frac{1}{\varepsilon^{h-1}} \int_0^{t/\varepsilon} \lambda_{im}(t_1; \mu) dt_1\right) + \rho \int_0^L p_{im}\left(\frac{t}{\varepsilon}; s; \mu\right) \exp\left(\frac{1}{\varepsilon^{h-1}} \int_0^{t/\varepsilon} \lambda_{im}(s_1; \mu) ds_1\right) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (10)$$

де

$$u_{im}(t_1; \mu) = \sum_{r=0}^m \mu^r u_{ir}(t_1), \quad p_{im}(t_1; s; \mu) = \sum_{r=0}^m \mu^r p_{ir}(t_1; s; \varepsilon),$$

$$\lambda_{ir}(t_1; \mu) = \sum_{r=0}^m \mu^r \lambda_{ir}(t_1).$$

На відрізку  $[L\varepsilon; L]$  корені  $\lambda_i(t)$ ,  $i = \overline{1, n}$ , характеристичного рівняння (3) за припущенням є простими. Тоді на цьому відрізку  $n$  лінійно незалежних формальних розв'язків системи (1) побудуємо у вигляді

$$y_i(t; \varepsilon) = v_i(t; \varepsilon) \exp\left(\frac{1}{\varepsilon^h} \int_{L\varepsilon}^t \xi_i(t; \varepsilon) dt\right) + \rho \int_0^L q_i(t; s; \varepsilon) \exp\left(\frac{1}{\varepsilon^h} \int_{L\varepsilon}^t \xi_i(t; \varepsilon) dt\right) ds, \quad (11)$$

де  $v_i(t; \varepsilon)$ ,  $q_i(t; s; \varepsilon)$  —  $n$ -вимірні вектори і  $\xi_i(t; \varepsilon)$  — скалярна функція, які припускають розклад

$$v_i(t; \varepsilon) = \sum_{r=0}^{\infty} \varepsilon^r v_{ir}(t), \quad q_i(t; s; \varepsilon) = \sum_{r=0}^{\infty} \varepsilon^r q_{ir}(t; s),$$

$$\xi_i(t; \varepsilon) = \sum_{r=0}^{\infty} \varepsilon^r \xi_{ir}(t). \quad (12)$$

Функції  $v_{ir}(t)$ ,  $q_{ir}(t)$ ,  $\xi_{ir}(t)$  визначаються методом з [3]. Побудуємо  $m$ -ті наближення, які відповідають формальному розв'язку (11)

$$y_{im}(t; \varepsilon) = v_{im}(t; \varepsilon) \exp\left(\frac{1}{\varepsilon^h} \int_{L\varepsilon}^t \xi_{im}(t; \varepsilon) dt\right) + \rho \int_{L\varepsilon}^L q_{im}(t; s; \varepsilon) \exp\left(\frac{1}{\varepsilon^h} \int_{L\varepsilon}^t \xi_{im}(t; \varepsilon) dt\right) ds$$

і одержуються за допомогою обриву розкладу (12) на  $m$ -му місці;  $m$ -те наближення загального розв'язку при  $t \in [0; L\varepsilon]$  має вигляд

$$\bar{x}_m(t; \varepsilon) = \sum_{i=1}^n x_{im}(t; \varepsilon) a_i(\varepsilon),$$

а на відрізку  $[L\varepsilon; L]$

$$\bar{y}_m(t; \varepsilon) = \sum_{i=1}^n y_{im}(t; \varepsilon) b_i(\varepsilon),$$

де  $a_i(\varepsilon)$ ,  $b_i(\varepsilon)$ ,  $i = \overline{1, n}$ , — довільні числа.

Виберемо числа  $a_i(\varepsilon)$  з початкової умови (2), яка рівносильна співвідношенню

$$\bar{x}_m(0; \varepsilon) = x_0. \quad (13)$$

Побудовані  $m$ -ті наближення  $\bar{x}_m(t; \varepsilon)$  і  $\bar{y}_m(t; \varepsilon)$  на відрізках  $[0; L\varepsilon]$  і  $[L\varepsilon; L]$  склеїмо у точці  $t = L\varepsilon$ . Цього можна досягнути за допомогою рівності

$$\bar{x}_m(L\varepsilon; \varepsilon) = \bar{y}_m(L\varepsilon; \varepsilon). \quad (14)$$

Таким чином, доведено наступну теорему.

**Теорема 1.** Якщо виконуються умови 1 – 5 і співвідношення (14), то задача Коші для системи інтегро-диференціальних рівнянь (1) і (2) має  $m$ -те наближення розв'язку у вигляді

$$x_m(t; \varepsilon) = \begin{cases} \bar{x}_m(t; \varepsilon) & \text{при } 0 \leq t \leq L\varepsilon, \\ \bar{y}_m(t; \varepsilon) & \text{при } L\varepsilon < t \leq L. \end{cases}$$

Якщо знаменник Фредгольма ядра  $A_0^{-1}(t)K_0(t; s)$  дорівнює нулю, то функції  $q_i(t; s; \varepsilon)$  в розкладі (12) подамо у вигляді

$$q_i(t; s; \varepsilon) = \sum_{r=-1}^{\infty} \varepsilon^r q_{ir}(t; s),$$

де  $q_{ir}(t; s)$  знаходяться за методом з [4].

Нехай  $t = L$  є точкою повороту системи (1), тобто корені характеристичного рівняння (3) збігаються при  $t = L$ :  $\lambda_i(L) = p_0$ ,  $i = \overline{1, n}$ , і різні при  $t \in [0; L)$ . Припустимо виконання умов 1 – 4 у точці  $t = L\varepsilon$ , а також те, що матриці  $A_r(t)$ ,  $r = 0, 1, \dots$ , розкладаються в ряди Тейлора в околі  $t = L$ :

$$A_r(t) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{1}{s!} \left. \frac{d^s A_r(t)}{dt^s} \right|_{t=L} (t-L)^s.$$

Знайдемо асимптотичний розв'язок задачі Коші системи (1) з початковою умовою

$$x(L; \varepsilon) = x_0. \quad (15)$$

Для того щоб побудувати розклад розв'язку при  $t \in [L - L\varepsilon; L]$ , введемо нову змінну  $t_1 = (t - L)/\varepsilon$ , якщо  $t_1 \in [-L; 0]$ . Тоді система (1) зводиться до (5), де

$$B_r(t_1) = \sum_{s=0}^r \frac{1}{s!} \left. \frac{d^s A_{r-s}}{dt^s} \right|_{t=L} t_1^s.$$

Оскільки  $B_0(t_1) = A_0(L)$ , то характеристичне рівняння при  $t = L$  має кратний корінь з одним кратним елементарним дільником. Тоді, використовуючи методику з [3] для системи (5), будемо загальний розв'язок при  $t \in [L - L\varepsilon; L]$  у вигляді

$$x_m(t; \varepsilon) = \sum_{i=1}^n \left( u_{im} \left( \frac{t-L}{\varepsilon}; \mu \right) \exp \left( \frac{1}{\varepsilon^{h-1}} \int_0^{(t-L)/\varepsilon} \lambda_{im}(t_1; \mu) dt_1 \right) + \right. \\ \left. + \rho \int_0^L p_{im} \left( \frac{t-L}{\varepsilon}; s; \mu \right) \exp \left( \frac{1}{\varepsilon^{h-1}} \int_0^{(t-L)/\varepsilon} \lambda_{im}(s_1; \mu) ds_1 \right) ds \right) a_i(\varepsilon).$$

Функції  $u_{im}(t_1; \mu)$ ,  $\lambda_{im}(t_1; \mu)$ ,  $p_{im}(t_1; s; \mu)$  зображаються і визначаються так само, як (1) у випадку нульової точки повороту.

На відрізку  $[0; L - L\varepsilon]$  корені  $\lambda_i(t)$ ,  $i = \overline{1, n}$ , характеристичного рівняння прості, тому згідно з [3] розв'язок знайдемо у вигляді

$$y_m(t; \varepsilon) = \sum_{i=1}^n \left( v_{im}(t; \varepsilon) \exp \left( \frac{1}{\varepsilon^h} \int_{L-L\varepsilon}^t \xi_{im}(t; \varepsilon) dt \right) + \right. \\ \left. + \rho \int_0^L q_{im}(t; s; \varepsilon) \exp \left( \frac{1}{\varepsilon^h} \int_{L-L\varepsilon}^t \xi_{im}(t; \varepsilon) dt \right) ds \right) b_i(\varepsilon).$$

Числа  $a_i(\varepsilon)$  виберемо з початкової умови (15), яка рівносильна співвідношенню

$$x_m(0; \varepsilon) = x_0. \quad (16)$$

Побудовані  $m$ -ті наближення  $x_m(t; \varepsilon)$  і  $y_m(t; \varepsilon)$  на відрізках  $[L - L\varepsilon; L]$  і  $[0; L - L\varepsilon]$  поєднаємо у точці  $L - L\varepsilon$ . Цього можна досягнути за допомогою рівності

$$x_m(L - L\varepsilon; \varepsilon) = y_m(L - L\varepsilon; \varepsilon). \quad (17)$$

Таким чином, доведено наступну теорему.

**Теорема 2.** Нехай  $t = L$  є точкою повороту системи (1) і виконуються умови 1–5 в точці  $t = L$ . Тоді при виконанні співвідношення (17) задача Коші для системи (1) з початковою умовою (16) має  $m$ -те наближення загального розв'язку у вигляді

$$\bar{x}_m(t; \varepsilon) = \begin{cases} y_m(t; \varepsilon) & \text{при } 0 \leq t \leq L - L\varepsilon, \\ x_m(t; \varepsilon) & \text{при } L - L\varepsilon < t \leq L. \end{cases}$$

*Дві точки повороту.* Припустимо, що характеристичне рівняння (3) має  $n$  коренів  $\lambda_i(t)$ ,  $i = \overline{1, n}$ , які різні при  $t \in (0; L)$  і збігаються при  $t = 0$  і  $t = L$ :  $\lambda_i(0) = p_1$ ,  $\lambda_i(L) = p_2$ . Припустимо також, що виконуються умови: 1) елементи

$$\left\{ T_1^{-1} \left( \frac{dA_0(t)}{dt} \right) \Big|_{t=0} \frac{t}{\varepsilon} + A_1(0) T_1 \right\}_{n1}$$

для всіх  $t \in [0; L\varepsilon]$  і

$$\left\{ T_2^{-1} \left( \frac{dA_0(t)}{dt} \right) \Big|_{t=L} \frac{(t-L)}{\varepsilon} + A_1(L) T_2 \right\}_{n1}$$

не дорівнюють нулю;  $T_1$  і  $T_2$  — матриці перетворення матриці  $A_0(t)$  відповідно при  $t=0$  і  $t=L$ ; 2) матриці  $A_r(t)$ ,  $r=0, 1, \dots$ , розкладаються відповідно на відрізках  $t \in [0; L\epsilon]$  і  $t \in [L-L\epsilon; L]$  в ряди

$$A_r(t) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{1}{s!} \frac{d^s A_r(t)}{dt^s} \Big|_{t=0} t^s, \quad A_r(t) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{1}{s!} \frac{d^s A_r(t)}{dt^s} \Big|_{t=L} (t-L)^s, \quad r=0, 1, \dots$$

Знайдемо асимптотичний розв'язок задачі Коші системи (1) з початковою умовою (2), коли  $t_1=0$ ,  $t_2=L$  є точками повороту. Для того щоб побудувати розклад розв'язку при  $t \in [0; L\epsilon]$ , тобто в околі точки повороту  $t=0$ , введемо нову змінну  $t_1=t/\epsilon$ , де  $t_1 \in [0; L]$ . Тоді система (1) зводиться до системи (5). При  $t \in [0; L\epsilon]$  корені характеристичного рівняння системи (5) кратні з одним кратним елементарним дільником, тому, застосовуючи [3],  $m$ -те наближення загального розв'язку знайдемо у вигляді

$$x_m(t; \epsilon) = \sum_{i=1}^n \left( u_{im} \left( \frac{t}{\epsilon}; \mu \right) \exp \left( \frac{1}{\epsilon^{h-1}} \int_0^{t/\epsilon} \lambda_{im}(t_1; \mu) dt_1 \right) + \rho \int_0^L p_{im} \left( \frac{t}{\epsilon}; s; \mu \right) \exp \left( \frac{1}{\epsilon^{h-1}} \int_0^{t/\epsilon} \lambda_{im}(t_1; \mu) dt_1 \right) ds \right) a_i(\epsilon).$$

На відрізку  $[L-L\epsilon; L]$  корені характеристичного рівняння кратні, а тому введемо нову змінну  $t_2=(t-L)/\epsilon$ , де  $t_2 \in [-L; 0]$ . Згідно з [3]  $m$ -те наближення загального розв'язку в околі точки повороту  $t=L$  знайдемо у вигляді

$$y_m(t; \epsilon) = \sum_{i=1}^n \left( u_{im}^{(1)} \left( \frac{t-L}{\epsilon}; \mu \right) \exp \left( \frac{1}{\epsilon^{h-1}} \int_L^{t_2} \lambda_{im}^{(1)}(t_2; \mu) dt_2 \right) + \rho \int_0^L p_{im}^{(1)}(t_2; s; \mu) \exp \left( \frac{1}{\epsilon^{h-1}} \int_{-L}^{t_2} \lambda_{im}(t_2; \mu) dt_2 \right) ds \right) b_i(\epsilon).$$

На відрізку  $[L\epsilon; L-L\epsilon]$  корені характеристичного рівняння прості, тому згідно з [3] розв'язок шукаємо у вигляді

$$z_m(t; \epsilon) = \sum_{i=1}^n \left( v_{im}(t; \epsilon) \exp \left( \frac{1}{\epsilon^h} \int_{L\epsilon}^t \xi_{im}(t; \epsilon) dt \right) + \rho \int_0^L q_{im}(t; s; \epsilon) \exp \left( \frac{1}{\epsilon^h} \int_{L\epsilon}^t \xi_{im}(t; \epsilon) dt \right) ds \right) c_i(\epsilon),$$

де  $c_i(\epsilon)$  — довільні величини.

Виберемо числа  $a_i(\epsilon)$  з початкової умови (2), яка рівносильна співвідношенню

$$x_m(0; \epsilon) = x_0. \quad (18)$$

Побудовані  $m$ -ті наближення  $x_m(t; \epsilon)$  і  $z_m(t; \epsilon)$  відповідно на відрізках  $[0; L\epsilon]$  і  $[L\epsilon; L-L\epsilon]$  поєднаємо у точці  $t=L\epsilon$ . Цього можна досягти вибором чисел  $c_i(\epsilon)$  з умови

$$x_m(L\epsilon; \epsilon) = z_m(L\epsilon; \epsilon); \quad (19)$$

$m$ -ті наближення  $z_m(t; \varepsilon)$  і  $y_m(t; \varepsilon)$ , побудовані відповідно на відрізках  $[L\varepsilon; L - L\varepsilon]$  і  $[L - L\varepsilon; L]$ , поєднаємо у точці  $t = L - L\varepsilon$ . Це можна зробити за рахунок вибору чисел  $b_i(\varepsilon)$  з умови

$$z_m(L - L\varepsilon; \varepsilon) = y_m(L - L\varepsilon; \varepsilon). \quad (20)$$

Таким чином, доведено наступну теорему.

**Теорема 3.** Нехай  $t_1 = 0$ ,  $t_2 = L$  — точки повороту системи (1) і виконуються умови 1–3. Тоді при виконанні співвідношень (19), (20) задача Коші системи (1) з початковою умовою (2) має  $m$ -те наближення  $\bar{x}_m(t; \varepsilon)$  розв'язку у вигляді

$$\bar{x}_m(t; \varepsilon) = \begin{cases} x_m(t; \varepsilon) & \text{при } 0 \leq t \leq L\varepsilon, \\ y_m(t; \varepsilon) & \text{при } L\varepsilon < t \leq L - L\varepsilon, \\ z_m(t; \varepsilon) & \text{при } L - L\varepsilon < t \leq L. \end{cases}$$

За допомогою методу з [5] доведено асимптотичний характер формальних розв'язків у розумінні Крилова – Боголюбова – Митропольського.

1. Шкіль Н. И., Старун И. И., Яковец В. П. Асимптотическое интегрирование линейных систем обыкновенных дифференциальных уравнений. – К.: Вища шк., 1989. – 287 с.
2. Шкіль Н. И., Завизион Г. В. Асимптотическое представление решений системы линейных дифференциальных уравнений с малым параметром при производной при наличии точки поворота // Докл АН УССР. Сер. А. – 1989. – № 7. – С. 31–35.
3. Шкіль М. І. Асимптотичні методи в диференціальних рівняннях. – К.: Вища шк., 1971. – 226 с.
4. Шкіль Н. И., Вороной А. Н., Лейфура В. Н. Асимптотические методы в дифференциальных и интегро-дифференциальных уравнениях. – К.: Вища шк., 1985. – 248 с.
5. Боголюбов Н. Н., Митропольский Ю. А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. – М.: Наука, 1963. – 412 с.

Одержано 13.03.96