

пространства  $[\mathfrak{M}, \mathfrak{M}]$ ,  $N : \mathfrak{M} \rightarrow \mathfrak{M}$  — с-непрерывный оператор, для которого  $l = \overline{\lim}_{r \rightarrow +\infty} \sup_{\|x\|_{\mathfrak{M}} \leq r} \|Nx\|_{\mathfrak{M}} (\|x\|_{\mathfrak{M}} + 1)^{-1} < \infty$ , и  $f \in \mathfrak{M}$ .

**Теорема 2.** Пусть: 1)  $R(A)$  замкнуто; 2)  $\text{Кер } A$  обладает замкнутым дополнительным подпространством; 3)  $R(N) \subset R(A)$ ; 4)  $l$  — достаточно малое число. Тогда  $R(A + N) = R(A)$ .

Доказательство теоремы 2 аналогично доказательству теоремы 1.

**Замечание 2.** Необходимые и достаточные условия выполнения первого условия теорем 1 и 2 можно найти, например, в [7].

1. Слюсарчук В. Е. Об ограниченных решениях нелинейных почти периодических дискретных систем // Докл. АН УССР. Сер. А. — 1979. № 7. — С. 520 — 522.
2. Слюсарчук В. Е. Ограниченные решения нелинейных эллиптических уравнений // Успехи мат. наук. — 1980. № 1. — С. 215—216.
3. Слюсарчук В. Е. Нелокальные теоремы об ограниченных решениях функционально-дифференциальных уравнений с нелипшицевыми нелинейностями // Исследование дифференциальных, разностных и дифференциально-разностных уравнений. — Киев : Наук. думка, 1980. — С. 121—130.
4. Слюсарчук В. Е. Ограничные решения импульсных систем // Диф. уравнения. — 1983. № 19, № 4. — С. 588—596.
5. Колмогоров А. Н., Фомин С. В. Элементы теории функций и функционального анализа. — М. : Наука, 1968. — 496 с.
6. Ниренберг Л. Лекции по нелинейному функциональному анализу. — М. : Мир, 1977. — 232 с.
7. Крейн С. Г. Линейные уравнения в банаховом пространстве. — М. : Наука, 1971. — 104 с.

Укр. ин-т инженеров вод. хоз-ва, Ровно

Получено 18.06.85

УДК 517.9

*В. П. Шлакович, В. И. Мунтян*

## Метод усреднения для дифференциальных уравнений с максимумами

В настоящей работе исследуется вопрос применимости асимптотического метода усреднения Крылова — Боголюбова — Митропольского [1, 2] для исследования систем дифференциальных уравнений с максимумами. Развитие теории функционально-дифференциальных уравнений с максимумами связано с их применением в различных задачах автоматического управления [3, 4].

В работах [5, 6] показано, что обобщение и распространение первой основной теоремы Н. Н. Боголюбова на более широкий класс уравнений существенно связано с классическими теоремами анализа о непрерывной зависимости решений дифференциальных уравнений от параметра. Указанный подход используется нами для обоснования применения метода усреднения на конечном временном интервале к исследованию дифференциальных уравнений с максимумами.

Рассмотрим систему функционально-дифференциальных уравнений

$$\begin{aligned} dx/dt &= X(t, x(t), \max\{x(s) : s \in [t-h, t]\}, \lambda), \quad 0 \leq t \leq T, \\ x(t, \lambda) &= \varphi(t, \lambda), \quad -h \leq t \leq 0, \end{aligned} \quad (1)$$

где  $x \in D \subset \mathbb{R}^n$ ,  $\lambda \in \Lambda$ ,  $D$  — ограниченная область, а  $\Lambda$  — множество значений параметра  $\lambda$ , для которого  $\lambda_0$  — предельная точка.

Будем говорить, что функция  $X(t, x, y, \lambda)$  интегрально непрерывна по параметру  $\lambda$  в точке  $\lambda_0$ , если при всех  $t \in [0, T]$

$$\lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \int_0^t X(\tau, x, y, \lambda) d\tau = \int_0^t X(\tau, x, y, \lambda_0) d\tau. \quad (2)$$

Лемма 1. Пусть имеет место условие (2) и  $\tilde{x}(t)$ ,  $\tilde{y}(t)$  — кусочно-постоянные функции, определенные на  $[0, T]$ ,  $\tilde{x}(t) = a_i \in D$ ,  $\tilde{y}(t) = b_i \in D$  при  $\tau_{i-1} \leq t < \tau_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, k$ ,  $0 = \tau_0 < \tau_1 < \dots < \tau_k = T$ . Тогда

$$\lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \int_0^t X(\tau, \tilde{x}(\tau), \tilde{y}(\tau), \lambda) d\tau = \int_0^t X(\tau, \tilde{x}(\tau), \tilde{y}(\tau), \lambda_0) d\tau.$$

Доказательство леммы 1 легко следует из (2).

Лемма 2. Пусть функция  $X(t, x, y, \lambda)$  непрерывна по  $x$ ,  $y$  равномерно относительно всех переменных  $t$ ,  $x$ ,  $y$ ,  $\lambda$  и семейство функций  $x(t, \lambda)$ ,  $\lambda \in \Lambda$ , удовлетворяет условию

$$\lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \max_{t \in [-h, T]} |x(t, \lambda) - x(t, \lambda_0)| = 0.$$

Тогда

$$\begin{aligned} \lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \int_0^t X(\tau, x(\tau, \lambda), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda) d\tau = \\ = \int_0^t X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0), \lambda_0) d\tau \end{aligned} \quad (3)$$

равномерно относительно  $t \in [0, T]$ .

Доказательство. В силу условий леммы для любого  $\varepsilon > 0$  существует  $\delta = \delta(\varepsilon) > 0$ , что при  $|x_1 - x_2| < \delta$   $|y_1(t) - y_2(t)| = |\max_{s \in [t-h, t]} x_1(s) - \max_{s \in [t-h, t]} x_2(s)| \leq \max_{s \in [t-h, t]} |x_1(s) - x_2(s)| < \delta$

$$|X(t, x_1, y_1, \lambda) - X(t, x_2, y_2, \lambda)| < \varepsilon (6T)^{-1}.$$

Пусть  $\tilde{x}(t)$  — кусочно-постоянная функция, такая, что  $\sup_{t \in [-h, T]} |\tilde{x}(t) - x(t, \lambda_0)| < \delta/2$ . Обозначим через  $V(\lambda_0)$  такую окрестность точки  $\lambda_0$ , что при всех  $\lambda \in V(\lambda_0)$

$$\begin{aligned} \sup_{t \in [-h, T]} |x(t, \lambda) - x(t, \lambda_0)| < \delta/2, \quad \left| \int_0^t X(\tau, \tilde{x}(\tau), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s), \lambda) d\tau - \right. \\ \left. - \int_0^t X(\tau, \tilde{x}(\tau), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s), \lambda_0) d\tau \right| < \varepsilon/6. \end{aligned} \quad (4)$$

Такой выбор  $V(\lambda_0)$  возможен в силу леммы 1 и условий леммы 2. Для значений  $\lambda \in V(\lambda_0)$  в силу выбора  $\delta$  справедливы следующие неравенства:

$$\begin{aligned} \int_0^t |X(\tau, x(\tau, \lambda), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda) - X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda)| d\tau < \varepsilon/6, \\ \int_0^t |X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda) - X(\tau, \tilde{x}(\tau), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s), \lambda)| d\tau < \varepsilon/6, \\ \int_0^t |X(\tau, \tilde{x}(\tau), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s), \lambda_0) - X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0), \lambda_0)| d\tau < \varepsilon/6, \\ \int_0^t |X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0), \lambda_0) - X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0), \lambda_0)| d\tau < \varepsilon/6. \end{aligned} \quad (5)$$

Так как при  $\lambda \in V(\lambda_0)$

$$|\max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda) - \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s)| \leq |\max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda) - \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0)| +$$

$$+ \left| \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0) - \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s) \right| \leq \max_{s \in [\tau-h, \tau]} |x(s, \lambda) - x(s, \lambda_0)| + \\ + \max_{s \in [\tau-h, \tau]} |x(s, \lambda_0) - \tilde{x}(s)| < \delta,$$

то

$$\int_0^t |X(\tau, \tilde{x}(\tau), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda) - X(\tau, \tilde{x}(\tau), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} \tilde{x}(s, \lambda), \lambda)| d\tau < \varepsilon/6 \quad (6)$$

Из неравенств (4) — (6) очевидным образом вытекает оценка

$$\left| \int_0^t [X(\tau, x(\tau, \lambda), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda) - X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0), \lambda_0)] d\tau \right| < \varepsilon,$$

что и требовалось доказать.

**Теорема 1.** Пусть для уравнения (1) выполняются условия:

1) функция  $X(t, x, y, \lambda)$  равномерно ограничена и непрерывна по  $x, y$  равномерно относительно  $t, x, y, \lambda$ ;

2) функция  $X(t, x, y, \lambda)$  интегрально непрерывна по  $\lambda$  в точке  $\lambda_0$ ;

3) уравнение (1) при  $\lambda = \lambda_0$  имеет единственное решение  $x(t, \lambda_0)$ , определенное при  $0 \leq t \leq T$  и принадлежащее области  $D$  вместе с некоторой  $\rho$ -окрестностью;

4) функция  $\varphi(t, \lambda)$  непрерывна по  $t$ ,  $|\varphi(t, \lambda)| \leq M$ ,  $\varphi(t, \lambda) \in D$ ,  $\lim_{\lambda \rightarrow \lambda_0} \varphi(t, \lambda) = \varphi(t, \lambda_0)$  равномерно относительно  $t$ .

Тогда для любого  $\eta > 0$  существует такая  $\delta$ -окрестность точки  $\lambda_0$ , что при  $|\lambda - \lambda_0| < \delta$  для всех решений  $x(t, \lambda)$  уравнения (1), удовлетворяющих условию  $|\varphi(0, \lambda) - \varphi(0, \lambda_0)| < \delta$ , справедливо неравенство  $|x(t, \lambda) - x(t, \lambda_0)| < \eta$  для  $t \in [0, T]$ .

**Доказательство.** Решения  $x(t, \lambda)$ ,  $\lambda \in \Lambda$ , уравнения (1) удовлетворяют уравнению

$$x(t, \lambda) = \varphi(0, \lambda) + \int_0^t X(\tau, x(\tau, \lambda), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda), \lambda) d\tau, \\ x(t, \lambda) = \varphi(t, \lambda) \text{ при } t \in [-h, 0].$$

Эти решения образуют равномерно ограниченное и равностепенно непрерывное семейство функций, так как  $|X(t, x, y, \lambda)| \leq K$ ,  $|\varphi(t, \lambda)| \leq M$ . По теореме Асколи — Арцела это семейство функций является компактным в смысле равномерной сходимости. Для доказательства теоремы покажем, что любая последовательность решений  $x(t, \lambda_n)$  уравнения (1) имеет пределом функцию  $x(t, \lambda_0)$  при  $\lambda_n \rightarrow \lambda_0$ . Пусть  $x(t, \lambda_n)$  равномерно сходится на  $[0, T]$  к некоторой непрерывной функции  $y(t)$ , причем  $y(t) \in D$  при  $t \in [0, T]$ .

В силу соотношения (3) получаем

$$y(t) = \varphi(0, \lambda_0) + \int_0^t X(\tau, x(\tau, \lambda_0), \max_{s \in [\tau-h, \tau]} x(s, \lambda_0), \lambda_0) d\tau,$$

$$y(t) = \varphi(t, \lambda_0) \text{ при } t \in [-h, 0].$$

Следовательно, функция  $y(t)$  является решением уравнения (1) при  $\lambda = \lambda_0$ . Из единственности решения  $x(t, \lambda_0)$  следует, что  $y(t) = x(t, \lambda_0)$  при  $t \in [0, T]$ . Теорема доказана.

Рассмотрим теперь уравнение

$$dx(t)/dt = \varepsilon X(t, x(t), \max_{s \in [t-h, t]} x(s)), \quad x(t) = \varphi(t, \varepsilon), \quad t \in [-h, 0] \quad (7)$$

Введя в уравнении (7) замену независимого переменного по формуле  $\varepsilon t = t_1$  и обозначив  $X(t_1/\varepsilon, x(t_1/\varepsilon), \max_{s \in [t_1/\varepsilon-1-h, t_1/\varepsilon-1]} x(s))$  через  $X_1(t_1, x(t_1))$

$\max_{s \in [t_1 - h, t_1]} x(s), \varepsilon$ , получим уравнение

$$dx(t_1)/dt_1 = X_1(t_1, x(t_1), \max_{s \in [t_1 - h, t_1]} x(s)), \quad x(t_1) = \varphi(t_1, \varepsilon), \quad t_1 \in [-h, 0].$$

Предположим, что для  $x \in D$ ,  $y \in D$  существует предел

$$\lim_{T \rightarrow \infty} T^{-1} \int_0^T X(t, x, y) dt = X_0(x, y) \quad (8)$$

равномерно относительно  $x, y$ .

Покажем, что из (8) следует условие (3). Для этого положим в равенстве (8)  $T = t_1 \varepsilon^{-1}$ ,  $t_1 \leqslant T$ . Тогда

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \varepsilon t_1^{-1} \int_0^{t_1 \varepsilon^{-1}} X(t, x, y) dt = X_0(x, y).$$

Вводя замену переменной интегрирования  $t = te^{-1}$  и умножая обе части полученного равенства на  $t_1$ , получаем соотношение

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_0^{t_1} X(te^{-1}, x, y) d\tau = t_1 X_0(x, y) = \int_0^{t_1} X_0(x, y) d\tau,$$

которое аналогично соотношению (3).

Таким образом, из теоремы 1 вытекает следующая теорема.

**Теорема 2.** Пусть выполняются условия:

1) функция  $X(t, x, y)$  определена в области  $\{(t, x, y) : t \in [0, T], x \in D, y \in D\}$ ,  $D \subset R^n$ , и в этой области равномерно ограничена и непрерывна по  $x, y$  равномерно относительно  $t, x, y$ ;

2) выполнено условие (8);

3) уравнение  $d\zeta(t)/dt = \varepsilon X_0(\zeta(t), \zeta(t))$  имеет единственное решение  $\zeta = \zeta(t)$ , удовлетворяющее начальному условию  $\zeta(0) = \zeta_0$ , определенное для  $t \in [-h, +\infty)$  и лежащее в области  $D$  вместе с некоторой своей  $\rho$ -окрестностью.

Тогда для каждого  $\eta > 0$  существует такое  $\varepsilon_0$ , что при  $\varepsilon \in [0, \varepsilon_0]$  решение  $x(t, \varepsilon)$  уравнения (7), удовлетворяющее условию  $\varphi(t, \varepsilon) = \zeta(\varepsilon t)$  при  $t \in [-h, 0]$ , существует на интервале  $[0, Te^{-1}]$  и удовлетворяет на этом интервале неравенству  $|x(t, \varepsilon) - \zeta(\varepsilon t)| < \eta$ .

- Боголюбов Н. Н., Митропольский Ю. А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний.— М. : Наука, 1974.— 504 с.
- Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике.— Киев : Наук. думка, 1971.— 440 с.
- Попов Е. П. Автоматическое регулирование и управление.— М. : Физматгиз, 1962.— 388 с.
- Рябов Ю. А., Магомедов А. Р. Дифференциальные уравнения с максимумами.— Баку, 1983.— 32 с.— (Препринт / АН АзССР. Ин-т физики; № 75).
- Гихман И. И. По поводу одной теоремы Н. Н. Боголюбова // Укр. мат. журн.— 1952.— 4, № 2.— С. 215—219.
- Красносельский М. А., Крейн С. Г. О принципе усреднения в нелинейной механике// Успехи мат. наук.— 1955.— 10, вып. 3.— С. 147—152.

Ин-т математики АН УССР, Киев

Получен 31.01.86