

A. M. Самойленко, Р. И. Петришин

## Исследование устойчивости некоторых двухчастотных систем

В настоящей статье с помощью метода усреднения изучается вопрос об оценке времени устойчивости положения равновесия усредненных уравнений в предположении, что исходной колебательной системе свойственно явление резонанса частот.

Проблема обоснования метода усреднения на конечном и на бесконечном интервалах времени для колебательных систем с переменными частотами исследовалась многими авторами [1—7].

Рассмотрим нелинейную систему обыкновенных дифференциальных уравнений вида

$$dx/dt = \varepsilon a(x, \varphi), \quad d\varphi/dt = \omega(\varepsilon t) + \varepsilon b(x, \varphi), \quad (1)$$

где  $x = (x_1, \dots, x_n) \in D$ ,  $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2) \in R^2$ ,  $\varepsilon \leq \varepsilon_0 \ll 1$  — малый положительный параметр; действительные вектор-функции  $a(x, \varphi)$  и  $b(x, \varphi)$  определены и  $2\pi$ -периодичны по  $\varphi$  в области  $D \times R^2$ .

Наряду с (1) рассмотрим усредненную по угловым переменным  $\varphi$  систему

$$d\bar{x}/dt = \varepsilon \bar{a}(\bar{x}), \quad \bar{a}(\bar{x}) = \left( \frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} a(\bar{x}, \varphi) d\varphi_1 d\varphi_2. \quad (2)$$

Пусть  $x_0 \in D$  — положение равновесия усредненных уравнений, т. е.  $\bar{a}(x_0) = 0$ .

Предположим, что  $\omega_i(\varepsilon t) \in C^2$ ,  $t \geq 0$ ,  $i = 1, 2$ , и, кроме того,

$$\omega_2(\varepsilon t) \geq d_1, \quad \left| \frac{d}{dt} \left( \frac{\omega_1}{\omega_2} \right) \right| \geq \varepsilon d_2 \quad \forall t \geq 0, \quad (3)$$

где  $d_i = \text{const} > 0$ ,  $i = 1, 2$ . Потребуем также, чтобы функция  $\omega_2(\varepsilon t)$  удовлетворяла хотя бы одному из условий

$$\left| \frac{d\omega_2}{dt} \frac{1}{\omega_2^2} \right| \leq \varepsilon d_3, \quad \frac{d\omega_2}{dt} \leq 0, \quad \frac{d\omega_2}{dt} \geq 0, \quad t \in [0, \infty). \quad (4)$$

Следующая лемма устанавливает оценку времени прохождения системы (1) через окрестность резонанса.

**Лемма 1.** Пусть выполняются условия (3) и  $k = (k_1, k_2)$  — вектор с целочисленными координатами,  $|k| = |k_1| + |k_2| > 0$ . Тогда для всех  $t \geq 0$ , за исключением, быть может, временного отрезка, длина которого не превышает  $2\mu^{-1}$ ,  $\mu < 1/d_2$ , функция  $(k, \omega(\varepsilon t)) \equiv k_1 \omega_1 + k_2 \omega_2$  удовлетворяет неравенству  $|k, \omega(\varepsilon t)| \geq d_1 d_2 \mu$ .

**Доказательство.** Пусть  $(k, \omega(\varepsilon t_k)) = 0$ . Из (3) следует, что в этом случае  $k_1 \neq 0$ , и функция  $\omega_1(\varepsilon t)/\omega_2(\varepsilon t) + k_2/k_1$  монотонна, поэтому

$$\begin{aligned} |(k, \omega(\varepsilon t))| &= |k_1 \omega_2(\varepsilon t)| \left| \frac{\omega_1(\varepsilon t)}{\omega_2(\varepsilon t)} + \frac{k_2}{k_1} - \left( \frac{\omega_1(\varepsilon t_k)}{\omega_2(\varepsilon t_k)} + \frac{k_2}{k_1} \right) \right| \geq \\ &\geq \varepsilon d_1 d_2 |t - t_k| \geq \mu d_1 d_2 \end{aligned}$$

при  $|t - t_k| \geqslant \mu \varepsilon^{-1}$ . Пусть теперь  $(k, \omega(\varepsilon t)) \neq 0 \quad \forall t \geqslant 0$ . Если  $k_1 = 0$ , то  $|(k, \omega(\varepsilon t))| = |k_2| \omega_2(\varepsilon t) \geqslant d_1 \geqslant d_1 d_2 \mu$ . Если же  $k_1 \neq 0$ , то  $\forall t \in [\mu \varepsilon^{-1}, \infty)$  имеем  $|(k, \omega)| \geqslant d_1 d_2 \mu$ . Лемма доказана.

Рассмотрим далее бесконечно дифференцируемую функцию  $h_k(\varepsilon t)$ ,  $t \in R$ , которая удовлетворяет условиям  $h_k(\varepsilon t) \equiv 1$  при  $|t - t_k| \leqslant \mu \varepsilon^{-1}$ ;  $h_k(\varepsilon t) \equiv 0$  при  $|t - t_k| \geqslant 2\mu \varepsilon^{-1}$ ;  $0 \leqslant h_k(\varepsilon t) \leqslant 1 \quad \forall t \in R$ ;  $\left| \frac{d}{dt} h_k(\varepsilon t) \right| \leqslant \varepsilon \mu^{-1} d_4 f_k(\varepsilon t)$ , где  $d_4 = \text{const} > 0$ , а  $f_k(\varepsilon t) \equiv 1$  при  $\mu \varepsilon^{-1} \leqslant |t - t_k| \leqslant 2\mu \varepsilon^{-1}$ ,  $f_k(\varepsilon t) \equiv 0$  при  $|t - t_k| < \mu \varepsilon^{-1}$  и  $|t - t_k| > 2\mu \varepsilon^{-1}$ . Здесь  $t_k \geqslant 0$  — точка, для которой  $(k, \omega(\varepsilon t_k)) = 0$ . Если же  $(k, \omega(\varepsilon t)) \neq 0 \quad \forall t \geqslant 0$ , то положим  $t_k = 0$ . Существование такой функции  $h_k(\varepsilon t)$  следует из [8].

Лемма 2. Пусть выполняются условия (3) и (4), а  $\alpha > 0$  — произвольное. Тогда для всех  $T \geqslant 0$  справедливо неравенство

$$A(T) \equiv \int_0^T e^{-\alpha \varepsilon (T-\tau)} \left| \frac{d}{d\tau} \frac{1 - h_k(\varepsilon \tau)}{(k, \omega(\varepsilon \tau))} \right| d\tau \leqslant \frac{1}{\mu} \left[ \frac{4 + 2d_4}{d_1 d_2} + \right. \\ \left. + d_1 \max \{(d_2)^{-1}; \alpha (d_3)^{-1}\} \right] \equiv d_5 \mu^{-1}.$$

Доказательство. Пусть  $k_1 \neq 0$ . Тогда

$$A(T) \leqslant \frac{2d_4}{d_1 d_2 \mu} + \frac{4}{d_1 d_2 \mu} + \frac{1}{d_1 \mu} \int_0^T e^{-\varepsilon \alpha (T-\tau)} \left| \frac{d \omega_2}{d\tau} \right| \omega_2^{-2}(\varepsilon \tau) d\tau.$$

Если  $\frac{d}{dt} (\omega_2) \geqslant 0$ , то  $J(T) \equiv \int_0^T e^{-\varepsilon \alpha (T-\tau)} \frac{d \omega_2}{d\tau} \omega_2^{-2} d\tau \leqslant \frac{1}{d_2}$ , если же  $\left| \omega_2^{-2} \frac{d}{dt} (\omega_2) \right| \leqslant \varepsilon d_3$ , то  $J(T) \leqslant \frac{d_3}{\alpha}$ . Объединяя полученные неравенства, находим  $A(T) \leqslant d_5 \mu^{-1}$ . Аналогично получается оценка для  $A(T)$  в случае  $k_1 = 0$ . Лемма доказана.

Предположим, что

$$\bar{a}(x) \in C_x^2(D, d_6), \quad a(x, \varphi) \in C_\varphi^{l_1}(D \times R^2, d_7), \quad \frac{\partial a(x, \varphi)}{\partial x} \in C_\varphi^{l_2}(D \times R^2, d_8),$$

$$l_1 \geqslant 4, \quad l_2 \geqslant 3, \quad b(x, \varphi) \in C_x^1(D \times R^2, d_9) \cap C_\varphi^1(D \times R^2, d_9). \quad (5)$$

Здесь через  $C_x^l(D \times R^2, d)$  ( $C_\varphi^l(D \times R^2, d)$ ) обозначено множество вектор-функций, каждая компонента которых непрерывна вместе со всеми своими частными производными по  $x$  ( $\varphi$ ) до порядка  $l$  включительно и ограничена постоянной  $d$  в области  $D \times R^2$ .

Теорема 1. Пусть система (1) такова, что:

- 1) выполняются условия (3)–(5);
- 2)  $\bar{a}(x_0) = 0$ , причем  $x_0 \in D$  вместе со своей  $\rho$ -окрестностью;
- 3)  $\operatorname{Re} \lambda_j \leqslant -\alpha < 0$ , где  $\lambda_j$  — собственные числа  $H = \bar{a}(x_0)/\partial x$ . Тогда существуют постоянные  $d > 0$  и  $\bar{\varepsilon}_0 > 0$  такие, что для всех  $t \geqslant 0$  и  $0 < \varepsilon \leqslant \bar{\varepsilon}_0$  имеет место оценка

$$\|x(t, \varepsilon) - x_0\| \leqslant d \sqrt{\varepsilon}. \quad (6)$$

Здесь  $(x(t, \varepsilon), \varphi(t, \varepsilon))$  — произвольное решение системы (1), для которого

$$\|x(0, \varepsilon) - x_0\| \leqslant d_{10} \sqrt{\varepsilon}, \quad \|x\| = \sum_{i=1}^n |x_i|.$$

Доказательство. Предположим, что при  $d_{10} \sqrt{\varepsilon} < \rho_1/4$  и  $t \in [0, T(\varepsilon)]$  кривая  $x = x(t, \varepsilon)$  не выходит за пределы  $\rho_1/2$ -окрестности точ-

ки  $x_0$ . Число  $\rho_1 < \rho$  выберем позже. Сделаем в (1) замену

$$x = x_0 + y + \varepsilon U(x, \varphi, \varepsilon t) \equiv x_0 + y + \varepsilon \sum_{|k|>0} a_k(x) \frac{1 - h_k(\varepsilon t)}{i(k, \omega(\varepsilon t))} e^{i(k, \varphi)}, \quad (7)$$

где  $a_k(x)$  — коэффициенты Фурье функции  $a(x, \varphi)$ . Тогда  $y(t, \varepsilon)$  удовлетворяет уравнению

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \varepsilon H y + \varepsilon F(y) - \varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} + \varepsilon \delta(x, \varphi, \varepsilon t) + \varepsilon^2 G(x, \varphi, \varepsilon t), \\ F(y) &= \bar{a}(y + x_0) - H y, \quad G(x, \varphi, \varepsilon t) = \frac{\partial \bar{a}(\xi)}{\partial x} U - \frac{\partial U}{\partial x} a - \\ &- \frac{\partial U}{\partial \varphi} b, \quad \delta(x, \varphi, \varepsilon t) = \sum_{|k|>0} a_k(x) h_k(\varepsilon t) e^{i(k, \varphi)}, \end{aligned} \quad (8)$$

$\xi$  — некоторая точка из  $\rho_1/2$ -окрестности точки  $x_0$ . Очевидно, что  $\|F(y)\| \leq \|y\|^2 n^3 d_4$ . Учитывая предположение (5) и лемму 1, при  $l_1 \geq 4$  и  $l_2 \geq 3$  получаем неравенства

$$\begin{aligned} \|U(x, \varphi, \varepsilon t)\| &\leq \sum_{|k|>0} \sup_D \|a_k\| \frac{1}{d_1 d_2 \mu} \leq \frac{1}{d_1 d_2 \mu} \sum_{|k|>0} 2^{l_1} n d_7 |k|^{-l_1} \leq \\ &\leq \frac{2^{l_1} n d_7}{d_1 d_2 \mu} \sum_{s=1}^{\infty} s^{-l_1} \left( \sum_{|k|=s} \right) \leq \frac{n d_7}{d_1 d_2 \mu} 2^{l_1+2} \left( 1 + \int_1^{\infty} z^{1-l_1} dz \right) = \\ &= \frac{1}{\mu} \frac{n d_7}{d_1 d_2} 2^{l_1+2} \left( 1 + \frac{1}{l_1-2} \right) \equiv \frac{1}{\mu} d_{11}, \\ \|G(x, \varphi, \varepsilon t)\| &\leq n^2 d_6 d_{11} \frac{1}{\mu} + n^2 \frac{n d_7}{d_1 d_2} 2^{l_1+2} d_9 \left( 1 + \frac{1}{l_2-2} \right) \frac{1}{\mu} + \\ &+ d_9 \frac{n d_7}{d_1 d_2} \left( 1 + \frac{1}{l_1-3} \right) 2^{l_1+3} \frac{1}{\mu} \equiv \frac{1}{\mu} d_{12}. \end{aligned} \quad (9)$$

Пусть  $\frac{\varepsilon}{\mu} d_{11} \leq \frac{1}{4} \rho_1$ . Тогда непосредственно дифференцированием убеждаемся, что при  $t \in [0, T(\varepsilon)]$  система (8) эквивалентна следующей системе интегральных уравнений:

$$y(t, \varepsilon) = e^{\varepsilon H t} y(0, \varepsilon) + \varepsilon \int_0^t e^{\varepsilon H(t-\tau)} \left[ F(y) + \delta - \frac{\partial U}{\partial \tau} + \varepsilon G \right] d\tau, \quad (10)$$

причем  $\|y(0, \varepsilon)\| \leq d_{10} \sqrt{\varepsilon} + \frac{\varepsilon}{\mu} d_{11}$ . Так как собственные числа  $\lambda$ , матрицы  $H$  удовлетворяют условию  $\operatorname{Re} \lambda_i \leq -\alpha < 0$ , то существует постоянная  $K$  такая, что

$$\|e^{\varepsilon H(t-\tau)}\| \leq K e^{-\frac{1}{2} \varepsilon \alpha (t-\tau)}. \quad (11)$$

Учитывая неравенства (9), (11) и используя лемму 2, из (10) получаем неравенство

$$\begin{aligned} \max_{0 \leq t \leq T(\varepsilon)} \|y(t, \varepsilon)\| &\leq K n^3 d_4 \frac{3}{4} \rho_1 \max_{0 \leq t \leq T(\varepsilon)} \|y(t, \varepsilon)\| + \frac{\varepsilon}{\mu} K \left( d_{11} + \right. \\ &\left. + \frac{d_{12}}{\alpha} + d_1 d_2 d_5 d_{11} \right) + 4 \mu K d_1 d_2 d_{11} + \sqrt{\varepsilon} K d_{10}. \end{aligned}$$

$$\text{Положим } \mu = V\varepsilon, \frac{1}{2}K\left(d_{10} + d_{11} + \frac{1}{\alpha}d_{12} + d_1d_2d_5d_{11} + 4d_1d_2d_{11}\right) + d_{11} = \\ = d, \rho_1 = \min\left\{\frac{1}{2}\rho; \frac{2}{3n^3Kd_4}\right\}, 0 < \varepsilon \leq \varepsilon_1 = \min\left\{\varepsilon_0; d_2^{-2}; \left(\frac{\rho_1}{4d_{10}}\right)^2; \left(\frac{\rho_1}{4d_{11}}\right)^2\right\}.$$

Возвращаясь к переменным  $x$  по формуле (7), выводим оценку (6). Для  $t \in [0, T(\varepsilon)]$ . Из (6) и условий гладкости правых частей системы (1) следует, что при  $0 < \varepsilon \leq \bar{\varepsilon}_0 = \min\{\varepsilon_1, \frac{1}{4}\rho_1^2d^{-2}\}$  решение  $(x(t, \varepsilon), \varphi(t, \varepsilon))$  можно продолжить для всех  $t \geq 0$ . Оценка (6) при этом не изменяется, что и завершает доказательство теоремы.

**Замечание 1.** Предположения на функцию  $\omega_2(\varepsilon t)$  можно несколько ослабить. Так, неравенство  $\left|\omega_2^{-2} \frac{d}{dt}(\omega_2)\right| \leq \varepsilon d_3$  можно заменить неравенством  $\left|\omega_2^{-2} \frac{d}{dt}(\omega_2)\right| \leq e^{\varepsilon \alpha_1 t} \varepsilon C_1$ , где  $C_1 = \text{const} > 0$ ,  $\alpha_1 < \alpha = -\operatorname{Re} \lambda_j$ ,  $j = 1, n$ ,

а предположение о монотонности  $\omega_2(\varepsilon t)$ ,  $t \in [0, \infty)$ , — предположением о монотонности  $\omega_2(\varepsilon t)$  на конечном числе интервалов, которые покрывают  $[0, \infty)$ . При этом изменится только постоянная  $d$  в оценке (6).

Рассмотрим случай, когда среднее функции  $a(x, \varphi)$  по угловым переменным  $\varphi$  тождественно равно нулю в области  $D$ , т. е.  $\bar{a}(x) = 0 \forall x \in D$ . В этом случае установим экспоненциальную оценку времени устойчивости системы (1).

Будем считать, что функция  $\omega_2(\tau)$  удовлетворяет следующим условиям:

$$\int_0^t \frac{d\tau}{\omega_2(\tau)} \leq d_{13} \ln t + d_{14}, \quad \int_0^t \left| \frac{d}{d\tau} \left( \frac{1}{\omega_2(\tau)} \right) \right| d\tau \leq d_{15} \ln t + d_{16}, \quad (12)$$

где  $d_i = \text{const} > 0$ ,  $i = 13, 14, 15, 16$ ,  $t \geq 1$ .

**Лемма 3.** Пусть выполняются (3), (12) и  $0 < \mu \leq \min\{1/2; d_2^{-1}\}$ . Тогда для всех  $T \geq 1/\varepsilon$

$$M(T) = \int_0^T \frac{1 - h_k(\varepsilon t)}{|(K, \omega(\varepsilon t))|} dt \leq \frac{1}{\varepsilon} \left[ \left( d_{14} + \frac{1}{d_4} \right) + \right. \\ \left. + \left( d_{13} + \frac{2}{d_1 d_2} \right) \ln \varepsilon T - \frac{2}{d_1 d_2} \ln \mu \right],$$

$$N(T) = \int_0^T \left| \frac{d}{dt} \frac{1 - h_k(\varepsilon t)}{(k, \omega(\varepsilon t))} \right| dt \leq \frac{2 + d_4}{d_1 d_2 \mu} + \frac{1}{\mu d_2} (d_{15} \ln \varepsilon T + d_{16}),$$

а для всех  $0 \leq T \leq 1/\varepsilon$

$$M(T) \leq \frac{1}{\varepsilon d_1} \max \left\{ 1; \frac{1}{d_2} \right\}, \quad N(T) \leq \frac{1}{\mu d_1 d_2} \left( d_4 + \frac{\bar{d}}{d_1} \right), \quad \bar{d} = \max_{[0, 1]} \left| \frac{d\omega_2}{d\tau} \right|.$$

**Доказательство** аналогично доказательству леммы 2.

**Теорема 2.** Пусть:

1) выполняются условия (3), (5), (12);

2)  $\bar{a}(x) = 0 \forall x \in D$ ;

3)  $x_0$  — произвольная точка, содержащаяся в  $D$  вместе со своей окрестностью.

Тогда существуют постоянные  $\varepsilon_2 > 0$  и  $d_{17} > 0$  такие, что  $\forall t \in [0, T(\varepsilon)]$ ,  $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_2$ , справедливо неравенство

$$\|x(t, \varepsilon) - x_0\| \leq d_{17} \varepsilon^\beta. \quad (13)$$

Здесь  $\beta$  — произвольное число, удовлетворяющее неравенствам  $0 < \beta \leq 1/2$ ;  $T(\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon} e^{\varepsilon^{2\beta-1}}$ ,  $\|x(0, \varepsilon) - x_0\| \leq d_{10} \varepsilon^\beta$ .

Доказательство. Система уравнений (10) в рассматриваемом случае имеет вид

$$y(t, \varepsilon) = y(0, \varepsilon) + \varepsilon \int_0^t \left[ \delta(x, \varphi, \varepsilon\tau) - \frac{\partial U}{\partial \tau} - \varepsilon \frac{\partial U}{\partial x} a - \varepsilon \frac{\partial U}{\partial \varphi} b \right] d\tau. \quad (1)$$

Оценим каждое слагаемое в правой части (14), используя при этом лемму 3. Тогда при  $\mu = \varepsilon^\beta$  для произвольного  $t \in [0, \varepsilon^{-1}]$  будем иметь

$$\|y(t, \varepsilon)\| \leq d_{18} \varepsilon^\beta, \quad d_{18} = d_{10} + 4d_1 d_2 d_{11} + \\ + d_2 d_{12} \max\{1; d_2^{-1}\} + d_{11}(d_4 + \bar{d}/d_2) + d_{11}. \quad (1)$$

Если же  $t > 1/\varepsilon$ , то

$$\|y(t, \varepsilon)\| \leq d_{19} \varepsilon^\beta + d_{20} \varepsilon^{1-\beta} \ln st, \quad d_{19} = d_{10} + 4d_1 d_2 d_{11} + \\ + d_{11} + d_1 d_2 [d_{12} d_{14} + d_{12}/d_4 + 2d_{12}/(d_1 d_2) + (2 + d_4) d_{11}/(d_1 d_2) + \\ + d_{11} d_{16}/d_2], \quad d_{20} = d_1 d_{11} d_{15} + 2d_{12} + d_1 d_2 d_{12} d_{13}. \quad (1)$$

Из неравенства (16) следует, что оценка (13) справедлива, если  $\varepsilon^{1-\beta} \ln st$  пропорционально  $\varepsilon^\beta$ , т. е.  $T(\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon} \exp(\varepsilon^{2\beta-1})$ . При этом  $d_{17} = d_{11} + \max\{d_{18}; d_{19} + d_{20}\}$ . Теорема доказана.

Замечание 2. Если вместо (12) на функцию  $\omega_2(\varepsilon t)$  наложено более сильное предположение

$$\int_0^t \frac{d\tau}{\omega_2(\tau)} \leq C, \quad \int_0^t \left| \frac{d}{d\tau} \left( \frac{1}{\omega_2} \right) \right| d\tau \leq C, \quad C = \text{const} > 0,$$

то оценка (13) будет справедливой для всех  $t \geq 0$ .

Следующий пример свидетельствует о том, что условия (12) существуют. Рассмотрим систему

$$dx/dt = \varepsilon(x \cos \varphi_2 + \sin \varphi_2), \quad d\varphi_1/dt = \varepsilon t, \quad d\varphi_2/dt = 1, \\ x(0) = \varphi_1(0) = \varphi_2(0) = 0,$$

для которой выполняются все условия теоремы 2, за исключением первого неравенства в (12). Решая эту систему, находим

$$x(t, \varepsilon) = e^{\varepsilon \sin t} \int_0^t e^{-\varepsilon \sin \tau} \sin \tau d\tau.$$

Тогда при  $t \sim \varepsilon^{-2}$  получаем  $|x(t, \varepsilon) - x(0)| \geq \text{const} > 0$ , т. е. оценка (1) нарушается.

- Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике.— Киев : Наук. думки, 1971.— 440 с.
- Арнольд В. И. Дополнительные главы теории обыкновенных дифференциальных уравнений.— М. : Наука, 1979.— 304 с.
- Гребенников Е. А., Рябов Ю. А. Конструктивные методы анализа нелинейных систем.— М. : Наука, 1979.— 432 с.
- Волосов В. М., Моргунов Б. И. Метод осреднения в теории нелинейных колебательных систем.— М. : Изд-во Моск. ун-та, 1971.— 508 с.
- Ханаев М. М. Проблемы устойчивости в системах обыкновенных дифференциальных уравнений // Успехи мат. наук. — 1980.— 35, вып. 1.— С. 127—170.
- Некоторое Н. Н. Экспоненциальная оценка времени устойчивости гамильтоновых систем близких к интегрируемым // Там же.— 1977.— 32, вып. 6.— С. 5—66.
- Самойленко А. М., Петришин Р. И. Исследование некоторых резонансных систем. Докл. АН УССР. Сер. А.— 1985.— № 2.— С. 11—14.
- Фридман А. Уравнения с частными производными параболического типа.— М. : Мир, 1968.— 428 с.

Ин-т математики АН УССР, Киев.  
Черновиц. ун-т

Получено 19.09.1985