

Г. А. Сохадзе, д-р физ.-мат. наук. (Кутанс. техн. ун-т)

ФОРМУЛЫ ФИЛЬТРАЦИИ РЕШЕНИЙ НЕЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ СО СЛУЧАЙНОЙ ПРАВОЙ ЧАСТЬЮ

Explicit filtration formulas are obtained for the solutions of nonlinear equations with a random right-hand side. In the case of a Gaussian random process, a formulas are simplified.

Одержані явні формули фільтрації розв'язків нелінійних диференціальних рівнянь з випадковою правою частиною. Формули спрощуються, якщо випадковий процес є гауссівським.

Получение явных формул для решения задач фильтрации является актуальной задачей статистики случайных процессов (полей). В данной работе такая задача решается для группы случайных полей, являющихся решениями нелинейных дифференциальных систем со случайной правой частью. При этом случайный шум в уравнениях является достаточно общим. Возможность такого подхода обусловлена идеями и исследованиями Ю. Л. Далецкого, общение с которым содействовало появлению этой работы.

1. Задачи фильтрации [1] решаем, опираясь на лемму Ю. Л. Далецкого и А. Д. Шаташвили [2] и на результаты автора [3, 4].

Пусть G — ограниченная открытая область в R^n класса $A^{(1)}$ (по терминологии [5]) и $W_2^{2p}(G) \subset W_2^p(G) \subset \mathfrak{Z}_2(G)$ — тройка соболевских пространств [6]; $\xi_i = \xi_i(x)$, $x \in G$, $i = 1, 2$, — случайные поля, с вероятностью 1 принадлежащие $\mathfrak{Z}_2(G)$ и имеющие распределения μ_1 и μ_2 соответственно. Предположим, что μ_i , $i = 1, 2$, имеют в $\mathfrak{Z}_2(G)$ логарифмические производные вдоль W_2^{2p} вида $\lambda_i(\cdot): \mathfrak{Z}_2(G) \rightarrow \mathfrak{Z}_2(G)$. Рассмотрим общее дифференциальное выражение

$$L_i u = \sum_{|\alpha| \leq r} a_\alpha^i(x) D^\alpha u, \quad i = 1, 2,$$

для которого и для формально сопряженного выражения выполнены энергетические неравенства

$$\|L_i u\|_{\mathfrak{Z}_2(G)} \geq C_i \|u\|_{\mathfrak{Z}_2(G)}, \quad \|L'v\|_{\mathfrak{Z}_2(G)} \geq C_i \|v\|_{\mathfrak{Z}_2(G)}, \quad (1)$$

где $C_i > 0$, $u, v \in C_0^\infty(G)$, $i = 1, 2$.

Рассмотрим систему нелинейных уравнений

$$(L_1 \eta_1)(x) + g_1(x, \eta_1(x), \eta_2(x)) = \xi_1(x), \quad (2)$$

$$(L_2 \eta_2)(x) + g_2(x, \eta_1(x), \eta_2(x)) = \xi_2(x), \quad \eta_i \in \overline{W}_2^\alpha(\partial G). \quad (3)$$

Здесь пространство $\overline{W}_2^\alpha(\partial G)$, содержащее $\overset{\circ}{W}_2^\alpha(\partial G)$ и содержащееся в $W_2^\alpha(G)$ как подпространство функций, удовлетворяющих определенным граничным условиям (подробнее см. в [6]). Теперь объясним, как понимаются равенства (2) и (3). Как известно [6], при выполнении (1) существует разрешимое расширение L , имеющее непрерывное обратное, определенное во всем $\mathfrak{Z}_2(G)$. Разрешимое расширение L будем записывать через L . Под решением системы (2), (3) будем понимать решение системы

$$\eta_1(x) + L_1^{-1} g_1(x, \eta_1(x), \eta_2(x)) = L_1^{-1} \xi_1(x),$$

$$\eta_2(x) + L_2^{-1} g_2(x, \eta_1(x), \eta_2(x)) = L_2^{-1} \xi_2(x).$$

Пусть первая компонента $\eta_1(x)$ решения системы (2), (3) ($\eta_1(x), \eta_2(x)$) наблюдается в области G , а вторая компонента $\eta_2(x)$ не наблюдается. Найдем оптимальный среднеквадратический фильтр функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения системы (2), (3).

Для решения этой задачи наряду с системой (2), (3) рассмотрим линейную систему

$$(L_1 \zeta_1)(x) = \xi_1(x), \tag{4}$$

$$(L_2 \zeta_2)(x) = \xi_2(x), \quad \zeta_i \in \overline{W}_2^\alpha(\partial G). \tag{5}$$

Запишем системы (2), (3) и (4), (5) в векторном виде

$$(L\eta)(x) + F(x, \eta(x)) = \xi(x), \quad \eta \in (\overline{W}_2^\alpha(\partial G))^2, \tag{6}$$

и $(L\zeta)(x) = \xi(x), \quad \zeta \in (\overline{W}_2^\alpha(\partial G))^2$, где

$$\eta(x) = \begin{pmatrix} \eta_1(x) \\ \eta_2(x) \end{pmatrix}, \quad \zeta(x) = \begin{pmatrix} \zeta_1(x) \\ \zeta_2(x) \end{pmatrix},$$

$$(\overline{W}_2^\alpha(\partial G))^2 = \overline{W}_2^\alpha(\partial G) \otimes \overline{W}_2^\alpha(\partial G), \quad L = \begin{pmatrix} L_1 & 0 \\ 0 & L_2 \end{pmatrix},$$

$$F(x, \eta(x)) = \begin{pmatrix} g_1(x, \eta_1(x), \eta_2(x)) \\ g_2(x, \eta_1(x), \eta_2(x)) \end{pmatrix}, \quad \xi(x) = \begin{pmatrix} \xi_1(x) \\ \xi_2(x) \end{pmatrix}.$$

Применяя результаты работ [1] и [3], получаем следующую теорему.

Теорема 1. Пусть G — открытая ограниченная область класса $A^{(1)}$ с границей ∂G . Пусть в G рассматривается система нелинейных дифференциальных уравнений (2), (3) с общими краевыми условиями, для которых выполняются условия:

- 1) для коэффициентов дифференциальных операторов L_1 и L_2 выполнены требования: $a_i^\alpha(x) \in C^{|\alpha|}(G \cup \partial G)$, $i = 1, 2$;
- 2) для любых $u, v \in C_0^\infty(G)$ выполнены энергетические неравенства (1);
- 3) для случайных полей $\xi_1(x)$ и $\xi_2(x)$ справедливо неравенство

$$\int_G E \xi_i^2(x) dx < \infty, \quad i = 1, 2,$$

и для любого гладкого функционала $\varphi \in C^1(\mathfrak{Z}_2(G))$ выполнены равенства

$$E(\varphi'(\xi_i), h)_{W_2^p(G)} = E\varphi(\xi_i)(\lambda_i(\xi_i), h)_{W_2^p(G)}, \quad i = 1, 2,$$

где $\lambda_i: \mathfrak{Z}_2(G) \rightarrow \mathfrak{Z}_2(G)$, а $h \in W_2^{2p}(G)$;

- 4) функции $g_i(x, u_1, u_2)$, $i = 1, 2$, определены на $G \times (\mathfrak{Z}_2(G))^2$ и имеют обобщенные в смысле Соболева производные порядка p по каждой из переменных u_1 и u_2 и, кроме того, оператор $S = \partial F / \partial u$ удовлетворяет соотношению $\|S\| < \beta$, где $\beta = \|L^{-1}\|^{-1}$.

Тогда оптимальный нелинейный фильтр функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения системы (2), (3) по наблюдениям за первой компонентой $\eta_1(x)$ определяется формулой

$$\Phi^*(\eta_1(x), \eta_2(x)) = \left\{ E \Phi(z_1(x), \zeta_2(x)) \tilde{\det} (I + \right.$$

$$+ L^{-1}F'_\zeta(x, \bar{\zeta}) \exp \int_0^1 \beta_{\mu_\zeta}^{W_p} (t, F(x, L^{-1}\bar{\zeta}), L\bar{\zeta}) dt / \Sigma_0^1 \left\{ E \tilde{\det} (I + \right. \\ \left. + L^{-1}F'_\zeta(x, \bar{\zeta}) \exp \int_0^1 \beta_{\mu_\zeta}^{W_p} (t, F(x, L^{-1}\bar{\zeta}), L\bar{\zeta}) dt / \Sigma_0^1 \right\}^{-1} \Big|_{z_1(x)=\zeta_1(x)}$$

где Σ_0^1 обозначает σ -алгебру, порожденным случайным элементом $\zeta_1(x)$, $x \in G$, а $\bar{\zeta}(x) = (z_1(x), \zeta_2(x))$. Если же дополнительно известно, что для любых $u_i \in \mathfrak{F}_2(G)$, $i = 1, 2$, функции $g_i(x, u_1, u_2)$, $i = 1, 2$, 2р-раз дифференцируемы в обобщенном смысле Соболева, то

$$\Phi^*(\eta_1(x), \eta_2(x)) = \left\{ E \Phi(z_1(x), \zeta_2(x)) \det (I + \right. \\ \left. + L^{-1}F'_\zeta(\bar{\zeta}) \exp \left\{ \int_0^1 \int_G \lambda_1 \left(\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(1)}(x) D^\alpha z_1(x) + \right. \right. \right. \\ \left. \left. + t g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt + \right. \\ \left. + \int_0^1 \int_G \lambda_2 \left(\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(2)}(x) D^\alpha \zeta_2(x) + t g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt + \right. \\ \left. + (-1)^p \int_0^1 \int_G \lambda_1 \left(\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(1)}(x) D^\alpha z_1(x) + \right. \right. \\ \left. \left. + t g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) \sum_{|\lambda|=p} D^{2\alpha} g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt + \right. \\ \left. + (-1)^p \int_0^1 \int_G \lambda_2 \left(\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(2)}(x) D^\alpha \zeta_2(x) + \right. \right. \\ \left. \left. + t g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) \sum_{|\alpha|=p} D^{2\alpha} g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt \right\} / \Sigma_0^1 \left\{ E \det (I + \right. \\ \left. + L^{-1}F'_\zeta(\bar{\zeta}) \exp \left\{ \int_0^1 \int_G \lambda_1 \left(\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(1)}(x) D^\alpha z_1(x) + \right. \right. \right. \\ \left. \left. + t g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt + \right. \\ \left. + \int_0^1 \int_G \lambda_2 \left(\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(2)}(x) D^\alpha \zeta_2(x) + \right. \right. \\ \left. \left. + t g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt + \right. \\ \left. + (-1)^p \int_0^1 \int_G \lambda_1 \sum_{|\alpha| \leq p} \left(a_\alpha^{(1)}(x) D^\alpha z_1(x) + \right. \right.$$

$$\begin{aligned}
 & \left. + t g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) \sum_{|\alpha|=p} D^{2\alpha} g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt + \\
 & + (-1)^p \int \int_G \lambda_2 \sum_{|\alpha| \leq p} \left(a_{\alpha}^{(2)}(x) D^{\alpha} \zeta_2(x) + \right. \\
 & \left. + t g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) \right) \sum_{|\alpha|=p} D^{2\alpha} g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dx dt \Big/ \Sigma_0^1 \Big\}^{-1} \Big|_{z_1(x)=\zeta_1(x)}
 \end{aligned}$$

где $\bar{\zeta}(x) = (z_1(x), \zeta_2(x))$.

2. Рассмотрим модели с обобщенной правой частью. Пусть

$$W_2^p(G) \subset \mathfrak{Z}_2(G) \subset W_2^{-p}(G) \tag{7}$$

— оснащенное гильбертово пространство. Здесь G — ограниченная открытая область класса $A^{(1)}$ с границей ∂G . Так же, как и выше, предположим, что коэффициенты дифференциальных выражений

$$L_i u = \sum_{|\alpha| \leq p} a_{\alpha}^{(i)}(x) D^{\alpha} u, \quad i = 1, 2,$$

являются достаточно гладкими:

$$a_{\alpha}^{(i)}(x) \in C^{|\alpha|}(G \cup \partial G), \quad i = 1, 2. \tag{8}$$

Рассмотрим краевую задачу для системы

$$\begin{aligned}
 \sum_{|\alpha| \leq p} a_{\alpha}^{(1)}(x) D^{\alpha} u_1 + g_1(x, u_1(x), u_2(x)) &= \xi_1(x), \\
 \sum_{|\alpha| \leq p} a_{\alpha}^{(2)}(x) D^{\alpha} u_2 + g_2(x, u_1(x), u_2(x)) &= \xi_2(x),
 \end{aligned} \tag{9}$$

$$u_i \in \bar{W}_2^p(\partial G), \quad i = 1, 2.$$

Пусть выполнены следующие условия.

1) Для дифференциальных выражений L_i , $i = 1, 2$, при $u \in \bar{W}_2^p(\partial G)$ справедливы энергетические неравенства

$$\|L_i u\|_{\mathfrak{Z}_2(G)} \geq C \|u\|_{\mathfrak{Z}_2(G)}, \quad \|L_i v\|_{\mathfrak{Z}_2(G)} \geq C \|v\|_{\mathfrak{Z}_2(G)}, \quad i = 1, 2,$$

$C > 0$ при $u, v \in C_0^{\infty}(G)$, и минимальный и максимальный операторы Λ и $\bar{\Lambda}$ имеют обратные являющиеся операторами Гильберта – Шмидта в $\mathfrak{Z}_2(G)$;

2) Функции $g_i(x, u_1, u_2)$, $i = 1, 2$, определены на $G \times (\mathfrak{Z}_2(G))^2$ и для любых u_1 и u_2 имеют обобщенные в смысле Соболева производные p -порядка по x . Пусть, кроме того, оператор

$$F(u) = F(u_1, u_2) = \begin{pmatrix} \partial g_1 / \partial u_1 & \partial g_1 / \partial u_2 \\ \partial g_2 / \partial u_1 & \partial g_2 / \partial u_2 \end{pmatrix}$$

оставляет инвариантным пространство $(W_2^p(G))^2$;

3) Пусть $\xi_i = \xi_i(x)$ — случайные элементы в $W_2^{-p}(G)$, удовлетворяющие для любой гладкой функции $\Phi \in C^1(W_2^{-p}(G))$ равенству

$$E \int_G (\Phi'(\xi_i))(x)h(x)dx = E\Phi(\xi_i) \int_G [\lambda_i(\xi_i)](x)h(x)dx,$$

где $\lambda: W_2^{-p}(G) \rightarrow W_2^{-p}(G)$, а $h = h(x) \in W_2^p(G)$. Пусть первая компонента $u_1(x)$ наблюдается в области G , а вторая $u_2(x)$ не наблюдается. Требуется найти оптимальный в среднеквадратическом смысле фильтр функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения системы (8), (9). Для этого наряду с указанной системой рассмотрим линейную систему

$$\sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(1)}(x)D^\alpha v_1 = \xi_1(x), \quad \sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha^{(2)}(x)D^\alpha v_2 = \xi_2(x).$$

Пусть, далее, Σ_1 обозначает σ -алгебру, порожденную случайным полем $\zeta_1(x)$, $x \in G$, и $\bar{\zeta}(x) = (z_1(x), \zeta_2(x))$.

Теорема 2. Пусть для общих краевых задач (8), (9) выполнены условия 1) – 3), перечисленные выше. Тогда оптимальные фильтры функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ определяются формулой

$$\begin{aligned} \Phi^*(u_1(x), u_2(x)) = & \left\{ E\Phi(z_1(x), v_2(x)) \det(I + \right. \\ & + L^{-1}F(\bar{\zeta})) \exp \int \int_G \lambda_1(\bar{L}_1 z_1(x) + \\ & + t g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x))) g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dt dx + \\ & + \int \int_G \lambda_2(\bar{L}_2 \zeta_2(x) + t g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x))) g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dt dx / \Sigma_1 \left. \right\} + \\ & + \left\{ E \det(I + L^{-1}F(\bar{\zeta})) \exp \int \int_G \lambda_1(\bar{L}_1 z_1(x) + \right. \\ & + t g_1(x, z_1(x), \bar{\zeta}_2(x))) g_1(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dt dx \int \int_G \lambda_2(\bar{L}_2 \zeta_2(x) + \\ & + t g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x))) g_2(x, z_1(x), \zeta_2(x)) dt dx / \Sigma_1 \left. \right\}^{-1} \Big|_{\substack{z_1(x)=u_1(x) \\ \zeta_2(x)=u_2^*(x)}} \end{aligned}$$

где $u_2^*(x) = E\{u_2(x)/\Sigma_1\}$.

Следствие 1. Пусть $\xi(x)$ является гауссовым „белым шумом“. Тогда справедливо равенство

$$\begin{aligned} \Phi^*(u_1(x), u_2(x)) = & \left\{ E\Phi(z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x)) \det(I + \right. \\ & + L^{-1}F(\bar{\zeta})) \exp \left\{ - \int_G g_1(x, z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x)) \bar{L}_1 z_1(x) dx - \right. \\ & \left. \left. - \int_G g_2(x, z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x)) \bar{L}_2(z_1(x) + u_2^0(x)) dx - \right. \right. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \frac{1}{2} \int_G g_1^2(x, z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x)) dx - \frac{1}{2} \int_G (g_2^2(x, z_1(x), z_2(x) + \\
 & \quad + u_2^0(x)) dx) \left\{ E \det(I + L^{-1}F(\bar{\xi})) \exp \left\{ - \int_G g_1(x, z_1(x), z_2(x) + \right. \right. \\
 & \quad \left. \left. + u_2^0(x)) \tilde{L}_1 z_1(x) dx - \int_G g_2(x, z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x)) \tilde{L}_2 (z_2(x) + u_2^0(x)) dx - \right. \right. \\
 & \quad \left. \left. - \frac{1}{2} \int_G [g_1^2(x, z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x)) + \right. \right. \\
 & \quad \left. \left. + g_2^2(x, z_1(x), z_2(x) + u_2^0(x))] dx \right\}^{-1} \Big|_{\substack{z_1(x) = u_1^*(x) \\ z_2(x) = u_2^*(x)}}
 \end{aligned}$$

3. Рассмотрим эволюционные уравнения. Пусть дана тройка гильбертовых пространств $H_+ \subset H \subset H_-$ с гильбертово-шмидтовским вложением. Построим тройку оснащенных гильбертовых пространств $\mathfrak{E}_2^+ \subset \mathfrak{E}_2 \subset \mathfrak{E}_2^-$, и в пространстве H_- рассмотрим систему эволюционных дифференциальных уравнений вида

$$\frac{dy_1(t)}{dt} - A_1(t)y_1(t) + f_1(t, y_1(t), y_2(t)) = \xi_1(t), \tag{10}$$

$$\frac{dy_2(t)}{dt} - A_2(t)y_2(t) + f_2(t, y_1(t), y_2(t)) = \xi_2(t) \tag{11}$$

с начальными условиями

$$0 \leq t \leq a, \quad y_i(0) = \xi_i(0) = 0 \pmod{P}, \quad i = 1, 2. \tag{12}$$

Пусть выполнены условия:

MI) $A_i(t)$, $i = 1, 2$, — линейные, может быть, непрерывные операторы с плотной не зависящей от t областью определения $\mathcal{D}(A_i) \subset H_-$; кроме того, $A_i(t)$, $i = 1, 2$, являются производящими операторами эволюционных семейств $u_i(t, s)$, $i = 1, 2$, которые сильно непрерывны по совокупности переменных;

NI) функции $f_i(t, x, y)$, $i = 1, 2$, ограниченные и определенные на $[0, a] \times H_- \times H_-$, свои значения принимают в H_+ ; существуют $\partial f_i / \partial x$ и $\partial f_i / \partial y$, $i = 1, 2$, и удовлетворяют неравенствам

$$\int_0^a \left\| \frac{\partial}{\partial x} f_i + \frac{\partial}{\partial y} f_i \right\|_{H_-}^2 d_i < \left(\int_0^a \|u(t, i)\|_{H_-}^2 dt \right)^{-1}, \quad i = 1, 2;$$

PI) $\xi_i = \xi_i(t)$, $i = 1, 2$, — случайные процессы на $[0, a]$ со значениями в H_- , почти все траектории которых непрерывны; кроме того, существуют функции $\lambda_i(t, x): [0, a] \times H_- \rightarrow H_-$ такие, что для каждого гладкого функционала $\varphi \in C^1(\mathfrak{E}_2^-)$ выполняется равенство

$$E \int_0^a ((\varphi'(\xi_i))(t), h(t))_H dt = E \varphi(\xi) \int_0^a (\lambda_i(t, \xi_i(t)), h(t))_H dt,$$

$i = 1, 2$, где $h(t) \in [0, a] \rightarrow H_+$ являются любыми элементами из \mathfrak{B}_2^+ .

Пусть первая компонента $y_1(t)$ решения системы (10) – (12) наблюдается в $[0, a]$ и требуется оценить значение функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения всей системы. Для этого наряду с данной рассмотрим линейную систему

$$\frac{dx_1(t)}{dt} - A_1(t)x_1(t) = \xi_1(t), \quad (13)$$

$$\frac{dx_2(t)}{dt} - A_2(t)x_2(t) = \xi_2(t), \quad (14)$$

$$0 \leq t \leq a, \quad x_i(0) = \xi_i(0) = 0 \pmod{P}, \quad i = 1, 2. \quad (15)$$

Пусть Σ^1 обозначает σ -алгебру, порожденную случайным процессом $x_1(t)$, $t \in [0, a]$, и $\bar{x}(t) = (a(t), x_2(t))$.

Теорема 3. Пусть для системы дифференциальных уравнений (10), (11) с начальным условием (12) выполнены условия MI), NI) и P1). Тогда формула оптимального фильтра функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения системы по наблюдениям за первой компонентой $y_1(t)$ имеет вид

$$\begin{aligned} \Phi^*(y_1(t), y_2(t)) = & \left\{ E \Phi(a(t), \bar{x}_2(t)) \exp \left[\int_0^a \int_0^1 \left(\lambda_1 \left(t, \frac{da(t)}{dt} - A_1(t)a(t) + \right. \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + \tau f_1(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) f_1(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) d\tau dt + \right. \\ & \left. + \int_0^a \int_0^1 \left(\lambda_2 \left(t, \frac{d\bar{x}_2(t)}{dt} - A_2(t)\bar{x}_2(t) + \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + \tau f_2(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) \right) d\tau dt / \Sigma^1 \right] \left\} \left\{ E \exp \left[\int_0^a \int_0^1 \left(\lambda_1 \left(t, \frac{da(t)}{dt} - A_1(t)a(t) + \right. \right. \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + \tau f_1(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) f_2(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) d\tau dt + \int_0^a \int_0^1 \left(\lambda_2 \left(t, \frac{d\bar{x}_2(t)}{dt} - A_2(t)\bar{x}_2(t) + \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + \tau f_2(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) f_2(t, a(t), \bar{x}_2(t)) \right) d\tau dt / \Sigma^1 \right] \right\}^{-1} \Big|_{\substack{a(t)=y_1(t) \\ \bar{x}_2(t)=x_2^*(t)}} \end{aligned}$$

где $x_2^*(t) = E \{ y_2(t) / \Sigma^1 \}$.

4. Упростим теперь полученные формулы для случая, когда $\xi_i(t)$, $i = 1, 2$, являются гауссовскими процессами на $[0, a]$. Итак, пусть для уравнений (10), (11) с начальными условиями (12) выполнены условия:

MIG) $A_i(t)$ — линейные, может быть, непрерывные операторы, с плотной не зависящей от t областью определения $\mathcal{D}(A_i) \subset H_-$; $A_i(t)$, $i = 1, 2$, являются производящими операторами эволюционных семейств $u_i(t, s)$, $i = 1, 2$, которые сильно непрерывно зависят от параметров $t, s \in [0, a]$. Тогда матрица

$$A(t) = \begin{pmatrix} A_1(t) & 0 \\ 0 & A_2(t) \end{pmatrix}$$

будет производящим оператором-матрицей семейства

$$u(t, s) = \begin{pmatrix} u_1(t, s) & 0 \\ 0 & u_2(t, s) \end{pmatrix};$$

NIG) функции $f_i(t, x, s)$, $i = 1, 2$, определенные на $[0, a] \times H$, свои значения принимают в H : Они непрерывны по совокупности переменных, и существуют производные $\partial f_i / \partial x$, $\partial f_i / \partial y$, $i = 1, 2$, являющиеся операторами Гильберта – Шмидта в H ;

PIG) $\xi_i(t)$, $i = 1, 2$, — гауссовские случайные процессы на $[0, a]$ со значениями в H , почти все траектории которых непрерывны и $E\xi_i(t) = 0$, $i = 1, 2$; корреляционное матричное операторное ядро двумерного процесса $\xi(t) = (\xi_1(t), \xi_2(t))$ имеет вид

$$R(t, s) = \begin{pmatrix} R_{11}(t, s) & R_{12}(t, s) \\ R_{21}(t, s) & R_{22}(t, s) \end{pmatrix};$$

матрица

$$K(t, s) = \begin{pmatrix} K_{11}(t, s) & K_{12}(t, s) \\ K_{21}(t, s) & K_{22}(t, s) \end{pmatrix}$$

— решение интегрального уравнения

$$R(t, s) = \int_0^a K(t, \tau) K^*(s, \tau) d\tau.$$

Пусть на отрезке $[0, a]$ наблюдается первая компонента $y_1(t)$ решения системы (10) – (12). Требуется по этим наблюдениям оптимальным образом оценить значения некоторого функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения системы.

Как обычно, кроме заданной системы рассмотрим линейную задачу (13), (14) с начальным условием (15).

Тогда меры μ_y и μ_x эквивалентны при выполнении условий MIG, NIG и PIG, если только имеет решение уравнение

$$f(t, y(t)) = \int_0^a K(t, s) g(s, y(\cdot)) ds. \tag{16}$$

В этом случае

$$\frac{d\mu_x}{d\mu_y}(x(\cdot)) = \exp \left\{ - \int_0^a \langle g(s, x(\cdot)), dw(s) \rangle + \frac{1}{2} \int_0^a \|g(s, x(\cdot))\|_{H \times H}^2 ds \right\},$$

где $w(s) = (w_1(s), w_2(s))$ определяются из систем

$$\begin{aligned} x_1(t) &= \int_0^a H_{11}(t, s) dw_1(s) + \int_0^a H_{12}(t, s) dw_2(s), \\ x_2(t) &= \int_0^a H_{21}(t, s) dw_1(s) + \int_0^a H_{22}(t, s) dw_2(s), \end{aligned} \tag{17}$$

а $H_{ij}(t, s)$ вычисляется по формуле

$$H_{ij}(t, s) = \int_0^a u_i^*(t, \tau) K_{ij}(\tau, s) d\tau, \quad i, j = 1, 2.$$

Конечно, уравнение (16) эквивалентно следующей системе интегральных уравнений:

$$f_1(t, y_1(t), y_2(t)) = \int_0^a K_{11}(t, s) g_1(s, y_1(\cdot), y_2(\cdot)) ds + \int_0^a K_{12}(t, s) g_2(s, y_1(\cdot), y_2(\cdot)) ds; \quad (18)$$

$$f_2(t, y_1(t), y_2(t)) = \int_0^a K_{21}(t, s) g_1(s, y_1(\cdot), y_2(\cdot)) ds + \int_0^a K_{22}(t, s) g_2(s, y_1(\cdot), y_2(\cdot)) ds. \quad (19)$$

Обозначим через Σ^1 σ -алгебру, порожденную случайным процессом $x_1(t)$, и представим $x_2(t)$ в виде $x_2(t) = x_2^*(t) + x_2^0(t)$, где $x_2^*(t) = E\{x_2(t)/\Sigma^1\}$, а $x_2^0(t)$ не зависит от Σ^1 . Тогда вектор $x(t)$ представим в виде $x(t) = x^*(t) + x^0(t)$, где

$$x^*(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2^*(t) \end{pmatrix}, \quad x^0(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ x_2^0(t) \end{pmatrix}.$$

Определим оператор θ на векторах $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ таким образом: $\theta \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1$. Тогда можно написать:

$$\begin{aligned} \Phi^*(y_1(t), y_2(t)) = & E \left\{ \Phi(z_1(t), z_2(t) + x_2^0(t)) \exp \left\{ - \int_0^a \left\langle g_1(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. + x_2^0(\cdot), dw_1(t) \right\rangle + \int_0^a \left\langle g_2(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot)), dw_2(t) \right\rangle - \right. \right. \\ & \left. \left. - \frac{1}{2} \int_0^a \|g_1(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot))\|_H^2 dt - \right. \right. \\ & \left. \left. - \frac{1}{2} \int_0^a \|g_2(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot))\|_H^2 dt \right\} \left\{ E \exp \left\{ - \int_0^a \left\langle g_1(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot)), dw_1(t) \right\rangle - \right. \right. \right. \\ & \left. \left. - \int_0^a \left\langle g_2(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot)), dw_2(t) \right\rangle - \frac{1}{2} \int_0^a \|g_1(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot))\|_H^2 dt - \right. \right. \\ & \left. \left. \left. - \frac{1}{2} \int_0^a \|g_2(t, z_1(\cdot), z_2(\cdot) + x_2^0(\cdot))\|_H^2 dt \right\} \right]^{-1} \Big|_{\substack{z_1(\cdot) = y_1(\cdot) \\ z_2(\cdot) = x_2^0(\cdot)}} \end{aligned} \quad (20)$$

Таким образом, доказана следующая теорема.

Теорема 4. Пусть в гильбертовом пространстве $H_1 \times H_2$ рассматривается система дифференциальных уравнений (10), (11) с начальным условием

(12), для которых выполнены условия MIG, NIG и PIG. Тогда если существует решение системы интегральных уравнений (18), (19), то оптимальный нелинейный фильтр второй ненаблюдаемой компоненты y_2 решения уравнения (11) (y_1, y_2) по наблюдению первой компоненты y_1 определяется формулой (20), где $g_1(t, x_1, x_2)$ и $g_2(t, x_1, x_2)$ — решения системы (18), (19), а винеровские процессы $w_1(t)$ и $w_2(t)$ определяются из уравнений (17).

5. Рассмотрим случай, когда правая часть является обобщенным „белым шумом”, хотя эти результаты можно несколько обобщить подобно тому, как это делалось в предыдущем пункте.

Пусть $H_+ \subset H \subset H_-$ — оснащенное гильбертово пространство с квази-ядерным вложением. В H рассмотрим систему стохастических эволюционных уравнений

$$dy_1/dt - A_1(t)y_1(t) + f_1(t, y_1(t), y_2(t)) = \xi_1(t), \quad (21)$$

$$dy_2/dt - A_2(t)y_2(t) + f_2(t, y_1(t), y_2(t)) = \xi_2(t) \quad (22)$$

с начальными условиями

$$0 \leq t \leq a, \quad y_1(0) = y_2(0) = \xi_1(0) = \xi_2(0) = 0 \pmod{P}. \quad (23)$$

Предположим, что выполнены условия:

i) $A_i(t)$, $i = 1, 2$, — линейные, может быть, непрерывные операторы в H_i с плотной не зависящей от t областью определения $\mathcal{D}(A_i) \subset H_i$; $A_i(t)$ является произведением операторов эволюционных семейств $u_i(t, s)$, сильно непрерывно зависящих от параметров $t, s \in [0, a]$. Предположим, что

$$\int_0^a \int_0^a \|u_i(t, s)\|_{H_i}^2 dt ds < \infty, \quad i = 1, 2:$$

ii) $f_i(t, y_1, y_2)$ — нелинейные функции, определенные на $[0, a] \times H_1 \times H_2$ и имеющие значения в $\mathcal{D}(A_1) \times \mathcal{D}(A_2)$. Пусть, кроме того, существуют производные $\partial f_i / \partial y_j$, $i, j = 1, 2$.

Систему (21), (22) запишем в стохастическом виде

$$dy_1(t) - A_1(t)y_1(t)dt + f_1(t, y_1(t), y_2(t))dt = dw_1(t), \quad (24)$$

$$dy_2(t) - A_2(t)y_2(t)dt + f_2(t, y_1(t), y_2(t))dt = dw_2(t). \quad (25)$$

Уравнения (24) и (25) будем понимать как эквивалентную запись стохастических интегральных уравнений

$$y_1(t) + \int_0^t u_1(t, s)f_1(t, y_1(t), y_2(t))dt = \int_0^t u_1(t, s)dw_1(t), \quad (26)$$

$$y_2(t) + \int_0^t u_2(t, s)f_2(t, y_1(t), y_2(t))dt = \int_0^t u_2(t, s)dw_2(t). \quad (27)$$

Нужно найти формулу для оптимального прогноза функционала $\Phi(\cdot, \cdot)$ от решения системы (24), (25) по наблюдениям $y_1(t)$ в $[0, a]$.

Рассмотрим линейную систему

$$dx_1(t) - A_1(t)x_1(t) = dw_1(t), \quad dx_2(t) - A_2(t)x_2(t) = dw_2(t),$$

$$x_1(0) = x_2(0) = 0 \pmod{P},$$

и обозначим через Σ^1 σ -алгебру, порожденную случайным процессом $x_1(t)$.

Пусть $x_2^*(t) = E\{x_2(t)/\Sigma^1\}$. Тогда вектор $x(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix}$ записывается в виде

$x(t) = x^*(t) + x^0(t)$, где

$$x^*(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2^*(t) \end{pmatrix}, \quad x^0(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ x_2^0(t) \end{pmatrix},$$

и $x_2^0(t)$ не зависит от Σ^1 , так как $x(t)$ является гауссовым векторным процессом.

Теорема 6. Пусть для стохастических дифференциальных уравнений (24), (25) выполняются условия i) и ii). Тогда формула оптимального нелинейного фильтра по наблюдениям за компонентой $y_1(t)$ имеет вид

$$\begin{aligned} \Phi^*(y_1(t), y_2(t)) = E \left\{ \Phi(a_1(t), a_2(t) + x_2^0(t)) \exp \left\{ - \int_0^a (f_1(t, a_1(t), a_2(t) + \right. \right. \\ \left. \left. + x_2^0(t)), dw_1(t))_H - \int_0^a (f_2(t, a_1(t), a_2(t) + x_2^0(t)), dw_1(t))_H - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{1}{2} \int_0^a \|f_1(t, a_1(t), a_2(t) + x_2^0(t))\|_H^2 dt - \frac{1}{2} \int_0^a \|f_2(t, a_1(t), a_2(t) + \right. \right. \\ \left. \left. + x_2^0(t))\|_H^2 dt \right\} \right\} \left\{ E \exp \left\{ - \int_0^a (f_1(t, a_1(t), a_2(t) + x_2^0(t)), dw_1(t))_H - \right. \right. \\ \left. \left. - \int_0^a (f_2(t, a_1(t), a_2(t) + x_2^0(t)), dw_2)_H - \frac{1}{2} \int_0^a \|f_1(t, a_1(t), a_2(t) + \right. \right. \\ \left. \left. + x_2^0(t))\|_H^2 dt - \frac{1}{2} \int_0^a \|f_2(t, a_1(t), a_2(t) + x_2^0(t))\|_H^2 dt \right\} \right\}^{-1} \Bigg|_{\substack{a_1(t) = y_1(t) \\ a_2(t) = x_2^*(t)}} \end{aligned}$$

где $x_2^*(t) = E\{x_2(t)/\Sigma^1\}$.

1. Липцер Р. Ш., Ширяев А. Н. Статистика случайных процессов. – М., Наука, 1974. – 696 с.
2. Далецкий Ю. Л., Шапатовли А. Д. Об оптимальном прогнозировании случайных величин, нелинейно связанных с гауссовскими // Теория случайн. процессов. – 1975. – Вып. 3. – С. 30 – 33.
3. Сохадзе Г. А. Эквивалентность мер, соответствующих решениям некоторых краевых задач математической физики со случайными гауссовскими возмущениями // Теория вероятностей и мат. статистика. – 1988. – Вып. 39. – С. 116 – 123.
4. Sokhadze G. Absolute continuity of measures generated with nonlinear equations // New Trends in Probability and Statistics, Vol. 1. Proceedings of Bakuriani Colloquium in Honour of Yu. V. Prohorov. – Bakuriani, Georgia. – 1990. – P. 540 – 549.
5. Миранда К. Уравнения с частными производными эллиптического типа. – М.: Изд-во иностр. лит., 1957. – 256 с.
6. Березанский Ю. М. Разложение по собственным функциям самосопряженных операторов. – Киев: Наук. думка, 1968. – 795 с.

Получено 24. 12. 91