

УДК 517.9

До Конг Хань

Факторизация передаточных функций. I. (+). Регулярная факторизация

В первой части работы обобщается понятие (+).регулярной факторизации на случай n -множителей.

Теорема 1. Факторизация $\Theta = \Theta_n \Theta_{n-1} \dots \Theta_1 (+)$. регулярна $\Leftrightarrow [\varphi_n + \Theta_n \varphi_{n-1} + \dots + \Theta_n \Theta_{n-1} \varphi_{n-2} + \dots + \Theta_n \Theta_{n-1} \dots \Theta_2 \varphi_1 = 0, (\varphi_k, \psi_k) \in X(\Theta_k), \Rightarrow \varphi_k = 0]$, где $X(\Theta_k)$ — пространство Надь — Фояша.

Получен критерий сохранения минимальности при синтезе консервативных систем рассеяния.

В першій частині роботи узагальнюється поняття (+).регулярної факторизації на випадок n співмножників.

Теорема 1. Факторизация $\Theta = \Theta_n \Theta_{n-1} \dots \Theta_1 (+)$. регулярна $\Leftrightarrow [\varphi_n + \Theta_n \varphi_{n-1} + \dots + \Theta_n \Theta_{n-1} \varphi_{n-2} + \dots + \Theta_n \Theta_{n-1} \dots \Theta_2 \varphi_1 = 0, (\varphi_k, \psi_k) \in X(\Theta_k), \Rightarrow \varphi_k = 0]$, где $X(\Theta_k)$ — простір Надь — Фояша.

Одержано критерій збереження мінімальності при синтезі консервативних систем розсіяння.

© ДО КОНГ ХАНЬ, 1990

Проблема факторизации играет важную роль в ряде вопросов анализа и приложений. Задачам факторизации посвящена обширная литература [1—5]. Рассмотрим факторизации, оставляющие инвариантными некоторые качественные свойства линейных систем (управляемость, наблюдаемость, минимальность) при соответствующем каскадном соединении. Минимальная факторизация передаточных функций конечномерных линейных систем рассмотрена в [5]. Методы и результаты этого направления исследования трудно распространить на бесконечномерные системы. В [6—8] эта проблема рассматривалась для сжимающих аналитических в единичном круге оператор-функций с помощью понятия (+)-регулярной факторизации. Целью настоящей статьи является развитие этих результатов. В первой части понятие (+)-регулярной факторизации распространяется на случай n множителей. Результаты и методы, изложенные в этой части, будут использованы во второй части для получения необходимых и достаточных условий минимальности при синтезе пассивных систем рассеяния [8, 9].

Рассмотрим линейную стационарную систему $\alpha = (X, U, V, A, B, C, D)$ с дискретным временем $x_{n+1} = Ax_n + Bu_n$, $v_n = Cx_n + Du_n$, где X, U, V — сепарабельные гильбертовы пространства, $A \in [X, X]$, $B \in [U, X]$, $C \in [X, V]$, $D \in [U, V]$, где через $[X, Y]$ обозначается совокупность линейных ограниченных операторов из X в Y .

Подпространства $X^y = \bigvee_{n=0}^{\infty} A^n BU$, $X^H = \bigvee_{n=0}^{\infty} A^{*n} C^*V$ называются соответственно управляемым и наблюдаемым, система α называется управляемой (наблюдаемой, минимальной), если $X^y = X$ ($X^H = X$, $X^y = X = X^H$). Функция $\Theta_\alpha(z) = D + zC(I - zA)^{-1}B$ называется передаточной функцией системы α .

Если блочный оператор $\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} : X \oplus U \rightarrow X \oplus V$ является унитарным, то система α называется консервативной системой рассеяния [9]. Простая, т. е. $X^y \vee X^H = X$, консервативная система рассеяния определяется своей передаточной функцией с точностью до унитарной эквивалентности [2, 3]. Передаточная функция произвольной пассивной системы рассеяния принадлежит классу $B(U, V)$ [9] всех аналитических в единичном круге функций $\Theta(z) : U \rightarrow V$, $\|\Theta(z)\| \leq 1$.

1. (+)-Регулярная факторизация. Пусть функция $\Theta(z) \in B(U_1, U_{n+1})$ представима в виде

$$\Theta(z) = \Theta_n(z) \Theta_{n-1}(z) \dots \Theta_1(z), \quad (1)$$

где $\Theta_k(z) \in B(U_k, U_{k+1})$, $k = 1, 2, \dots, n$. Тогда отображение

$$Z^+ : \Delta h \rightarrow (\Delta_n \Theta_{n-1} \Theta_{n-2} \dots \Theta_1 h, \Delta_{n-1} \Theta_{n-2} \Theta_{n-3} \dots \Theta_1 h, \dots, \Delta_1 h), \quad (2)$$

где $\Delta_k = (I - \Theta_k^* \Theta_k)^{1/2}$, $h \in L_2^+(U_1)$, является изометрическим отображением линейала $\Delta L_2^+(U_1)$ в $\Delta_n L_2^+(U_n) \oplus \Delta_{n-1} L_2^+(U_{n-1}) \oplus \dots \oplus \Delta_1 L_2^+(U_1)$. Продолжая (2) по непрерывности, получаем изометрическое отображение $Z^+ : \Delta L_2^+(U_1) \rightarrow \Delta_n L_2^+(U_n) \oplus \Delta_{n-1} L_2^+(U_{n-1}) \oplus \dots \oplus \Delta_1 L_2^+(U_1)$.

Определение 1. Факторизацию (1) назовем (+)-регулярной, если порождаемое ею отображение Z^+ унитарно, т. е. $\{(\Delta_n \Theta_{n-1} \Theta_{n-2} \dots \Theta_1 h, \dots, \Delta_1 h) : h \in L_2^+(U_1)\} = \Delta_n L_2^+(U_n) \oplus \dots \oplus \Delta_1 L_2^+(U_1)$.

Лемма 1. Факторизация (1) тогда и только тогда (+)-регулярна, когда из $\Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-1}^* \Delta_n f_n + \Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-2}^* \Delta_{n-1} f_{n-1} + \dots + \Delta_1 f_1 \in L_2^-(U_1)$ при $f_k \in \Delta_k L_2^+(U_k)$, $k = 1, 2, \dots, n$, следует $f_k = 0$, $k = 1, 2, \dots, n$.

Для $\Theta(z) \in B(U_k, U_{k+1})$ рассмотрим модельное пространство Надь—Фояша вида $X(\Theta_k) = [L_2^+(U_{k+1}) \oplus \Delta_k L_2(U_k)] \ominus \{(\Theta_k \omega, \Delta_k \omega) : \omega \in L_2^+(U_k)\}$, т. е. $X(\Theta_k)$ состоит из всевозможных пар (φ_k, ψ_k) таких, что

$$\varphi_k \in L_2^+(U_{k+1}), \quad \psi_k \in \Delta_k L_2(U_k), \quad \xi_k \equiv \Theta_k^* \varphi_k + \Delta_k \psi_k \in L_2^-(U_k). \quad (3)$$

Теорема 1. Для того чтобы факторизация (1) была (+)-регулярной, необходимо и достаточно, чтобы соотношение

$$\varphi_n + \Theta_n \varphi_{n-1} + \Theta_n \Theta_{n-1} \varphi_{n-2} + \dots + \Theta_n \Theta_{n-1} \dots \Theta_2 \varphi_1 = 0 \quad (4)$$

при условиях

$$(\varphi_k, \psi_k) \in X(\Theta_k), \quad k = 1, 2, \dots, n, \quad (5)$$

выполнялось лишь для $\varphi_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$.

Доказательство. Необходимость. Пусть факторизация (1) (+)-регулярна и имеют место равенства (4), (5).

Введем в рассмотрение элементы

$$h_k = \varphi_k + \Theta_k \varphi_{k-1} + \Theta_k \Theta_{k-1} \varphi_{k-2} + \dots + \Theta_k \Theta_{k-1} \dots \Theta_2 \varphi_1, \quad (6)$$

$$f_k = Pr \frac{\psi_k}{\Delta_k L_2^+(U_k)} + \Delta_k h_{k-1}, \quad (7)$$

$$g_k = \Theta_k^* \Theta_{k+1}^* \dots \Theta_{n-1}^* \Delta_n f_n + \Theta_k^* \Theta_{k+1}^* \dots \Theta_{n-2}^* \Delta_{n-1} f_{n-1} + \dots \\ \dots + \Theta_k^* \Delta_{k+1} f_{k+1} + \Delta_k f_k, \quad k = 1, 2, \dots, n. \quad (8)$$

Условимся, что все элементы с индексами, отличными от 1, 2, ..., n, равны 0.

Приведем рекуррентные соотношения

$$h_k = \varphi_k + \Theta_k h_{k-1}, \quad (9)$$

$$g_k = \Theta_k^* g_{k+1} + \Delta_k f_k. \quad (10)$$

Обозначим $\psi_k^+ = Pr \frac{\psi_k}{\Delta_k L_2^+(U_k)}$, тогда

$$\psi_k = \psi_k^+ + \psi_k^-, \quad \psi_k^- \perp \overline{\Delta_k L_2^+(U_k)}. \quad (11)$$

Далее по индукции в направлении убывания индексов нетрудно записать следующие формулы:

$$g_k = h_{k-1} + (\xi_k - \Delta_k \psi_k^-) + \Theta_k^* (\xi_{k+1} - \Delta_{k+1} \psi_{k+1}^-) + \dots \\ \dots + \Theta_k^* \Theta_{k+1}^* \dots \Theta_{n-1}^* (\xi_n - \Delta_n \psi_n^-), \quad k = 1, 2, \dots, n. \quad (12)$$

В частности,

$$g_1 = (\xi_1 - \Delta_1 \psi_1^-) + \Theta_1^* (\xi_2 - \Delta_2 \psi_2^-) + \dots + \Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-1}^* (\xi_n - \Delta_n \psi_n^-). \quad (13)$$

Из (11) следует, что $\Delta_k \psi_k^- \in L_2^-(U_k)$, а отсюда с учетом (3)

$$g_1 \in L_2^-(U_1). \quad (14)$$

В силу (6)–(8), (14) получаем, что элементы f_k удовлетворяют соотношениям леммы 1 и, следовательно,

$$f_k = 0, \quad k = 1, 2, \dots, n, \quad (15)$$

Покажем теперь, что $\varphi_k = 0$. Из (7), (15) имеем

$$0 = \Delta_n f_n = (g_n) = h_{n-1} + (\xi_n - \Delta_n \psi_n^-). \quad (16)$$

Поскольку $h_{n-1} \in L_2^+(U_n)$, $\xi_n - \Delta_n \psi_n^- \in L_2^-(U_n)$, то последнее равенство дает

$$h_{n-1} = 0, \quad \xi_n - \Delta_n \psi_n^- = 0. \quad (17)$$

Далее из (10), (12), (15)–(17) $0 = \Delta_{n-1} f_{n-1} = h_{n-2} + (\xi_{n-1} - \Delta_{n-1} \psi_{n-1}^-)$ и по тем же причинам получаем $h_{n-2} = 0, \xi_{n-1} - \Delta_{n-1} \psi_{n-1}^- = 0$. Продолжая этот процесс, учитывая (4), в результате имеем $h_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$, что вместе с (9) дает $\varphi_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$.

Достаточность. Пусть $f_k \in \overline{\Delta_k L_2^+(U_k)}$ такие, что $\Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-1}^* \Delta_n f_n + \Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-2}^* \Delta_{n-1} f_{n-1} + \dots + \Delta_1 f_1 \in L_2^-(U_1)$. По элементам f_k строим g_k по формуле (8). Далее рекуррентно положим

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= Pr_{L_2^+(U_2)} g_2, \quad \varphi_k = Pr_{L_2^+(U_{k+1})} g_{k+1} - (\Theta_k \varphi_{k-1} + \Theta_k \Theta_{k-1} \varphi_{k-2} + \dots \\ &\dots + \Theta_k \Theta_{k-1} \dots \Theta_2 \varphi_1), \quad k = 2, 3, \dots, n, \quad \psi_k = f_k - \Delta_k (\varphi_{k-1} + \Theta_{k-1} \varphi_{k-2} + \\ &+ \Theta_{k-1} \Theta_{k-2} \varphi_{k-3} + \dots + \Theta_{k-1} \Theta_{k-2} \dots \Theta_2 \varphi_1), \quad k = 1, 2, \dots, n. \end{aligned}$$

Очевидно,

$$\varphi_k \in L_2^+(U_{k+1}), \quad \psi_k \in \overline{\Delta_k L_2^+(U_k)}. \quad (18)$$

Введем обозначения

$$s_k = \Theta_k \varphi_{k-1} + \Theta_k \Theta_{k-1} \varphi_{k-2} + \dots + \Theta_k \Theta_{k-1} \dots \Theta_2 \varphi_1, \quad (19)$$

$$g_{k+1}^- = Pr_{L_2^-(U_{k+1})} g_{k+1}, \quad (20)$$

что позволяет записать

$$\varphi_k = g_{k+1}^- - g_{k+1}^- - s_k, \quad (21)$$

$$\psi_k = f_k - \Delta_k (\varphi_{k-1} + s_{k-1}). \quad (22)$$

Учитывая соотношения (10) и (19) — (22), имеем

$$\Theta_k^* \varphi_k + \Delta_k \psi_k = g_{k+1}^- - \Theta_k^* g_{k+1}^- \in L_2^-(U_k), \quad (23)$$

что вместе с (18) означает $(\varphi_k, \psi_k) \in X(\Theta_k)$.

С другой стороны, соотношение (21) при $k = n$ дает (4). Следовательно,

$$\varphi_k = 0, \quad k = 1, 2, \dots, n. \quad (24)$$

Из (18), (23), (24) следует $\psi_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$. Отсюда $f_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$, что, в силу леммы 1, доказывает теорему.

2. (—). Регулярная факторизация. Аналогично рассматривается отображение $Z^- : \Delta_* h \rightarrow (\Delta_n^* h, \Delta_{n-1}^* \Theta_n^* h, \dots, \Delta_1^* \Theta_2^* \Theta_3^* \dots \Theta_n^* h)$, где $\Delta_* = (I - \Theta \Theta^*)^{1/2}, h \in L_2^-(U_{n+1})$. Если после продолжения по непрерывности получим унитарный оператор $Z^- : \Delta_* L_2^-(U_{n+1}) \rightarrow \Delta_n^* L_2^-(U_{n+1}) \oplus \Delta_{n-1}^* L_2^-(U_n) \oplus \dots \oplus \Delta_1^* L_2^-(U_2)$, то факторизацию (1) будем называть (—)регулярной.

Для $\Theta_k(z) \in B(U_k, U_{k+1})$, наряду с $X(\Theta_k)$ рассмотрим модельное пространство $X_*(\Theta_k) = [L_2^-(U_k) \oplus \Delta_k^* L_2^-(U_{k+1})] \ominus \{(\Theta_k^* u, \Delta_k^* u) : u \in L_2^-(U_{k+1})\}$. Нетрудно проверить, что пространство $X_*(\Theta_k)$ можно получить из $X(\Theta_k)$ с помощью следующего унитарного оператора: $W : (\varphi_k, \psi_k) \rightarrow (\Theta_k^* \varphi_k + \Delta_k \psi_k, \Delta_k^* \varphi_k - \Theta_k \psi_k)$.

Аналогично доказывается следующая теорема.

Теорема 2. Для того чтобы факторизация (1) была (—)регулярной, необходимо и достаточно, чтобы соотношение $\xi_1 + \Theta_1^* \xi_2 + \Theta_1^* \Theta_2^* \xi_3 + \dots + \Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-1}^* \xi_n = 0$ при $(\xi_k, \eta_k) \in X_*(\Theta_k)$, что возможно лишь при $\xi_k = 0, k = 1, 2, \dots, n$.

3. (±). Регулярная факторизация и минимальность консервативных систем рассеяния. Поскольку простая консервативная система рассеяния определяется своей передаточной функцией с точностью до унитарной эквивалентности, то по заданной передаточной функции $\Theta(z)$ удобно рассмотреть следующую модельную простую консервативную систему рассеяния (см. [2, 3]) $X = X(\Theta), A(\varphi, \psi) = \bar{\xi}(\varphi(\xi) - \varphi(0), \psi(\xi)), Bu = \bar{\xi}((\Theta(\xi) - \Theta(0))u, \Delta(\xi)u), C(\varphi, \psi) = \varphi(0), D = \Theta(0), |\xi| = 1$.

Пусть $\Theta_k(z) \in B(U_k, U_{k+1})$ и $\alpha(\Theta_k)$ — соответствующая модельная консервативная система рассеяния.

Лемма 2. Для каскадного соединения $\alpha = \alpha(\Theta_n)\alpha(\Theta_{n-1})\dots\alpha(\Theta_1)$ имеют место следующие формулы:

$$X \ominus X^y = \{(\varphi_1, \psi_1) \oplus (\varphi_2, \psi_2) \oplus \dots \oplus (\varphi_n, \psi_n) \in X(\Theta_1) \oplus X(\Theta_2) \oplus \dots \\ \dots \oplus X(\Theta_n) : \xi_1 + \Theta_1^* \xi_2 + \Theta_1^* \Theta_2^* \xi_3 + \dots + \Theta_1^* \Theta_2^* \dots \Theta_{n-1}^* \xi_n = 0\},$$

$$X \ominus X^H = \{(\varphi_1, \psi_1) \oplus (\varphi_2, \psi_2) \oplus \dots \oplus (\varphi_n, \psi_n) \in X(\Theta_1) \oplus X(\Theta_2) \oplus \dots \\ \dots \oplus X(\Theta_n) : \varphi_n + \Theta_n \varphi_{n-1} + \Theta_n \Theta_{n-1} \varphi_{n-2} + \dots + \Theta_n \Theta_{n-1} \dots \Theta_2 \varphi_1 = 0\}$$

(см. доказательство теоремы 8.1 в [2]).

Из теоремы 1 и леммы 2 следует теорема.

Теорема 3. Пусть $\alpha_k, k = 1, 2, \dots, n$, — произвольные простые консервативные системы рассеяния с передаточными функциями $\Theta_k(z)$. Пусть далее $\alpha = \alpha_n \alpha_{n-1} \dots \alpha_1$ и X^H, X_k^H — соответствующие наблюдаемые подпространства для α, α_k . Следующие утверждения эквивалентны:

1) факторизация (1) (+).регулярна; 2) $X^H = X_1^H \oplus X_2^H \oplus \dots \oplus X_n^H$.

Из теоремы 2 и леммы 2 вытекает теорема.

Теорема 4. Пусть α_k, α — такие же, как и в теореме 3 и X_k^y, X^y — соответствующие управляемые подпространства. Следующие утверждения эквивалентны: 1) факторизация (1) (—).регулярна; 2) $X^y = X_1^y \oplus X_2^y \oplus \dots \oplus X_n^y$.

Из теорем 3 и 4 имеем следующий критерий минимальности консервативных систем рассеяния при синтезе.

Теорема 5. Пусть $\alpha_k, k = 1, 2, \dots, n$, — управляемые (соответственно наблюдаемые, минимальные) консервативные системы рассеяния. Для того чтобы система $\alpha = \alpha_n \alpha_{n-1} \dots \alpha_1$ была управляемой (соответственно наблюдаемой, минимальной), необходимо и достаточно, чтобы соответствующая факторизация передаточных функций

$$\Theta(z) = \Theta_n(z) \Theta_{n-1}(z) \dots \Theta_1(z) \quad (25)$$

была (—).регулярной (соответственно (+).регулярной, одновременно (+).регулярной и (—).регулярной).

Следствие. Если факторизация (1) (+).регулярна (соответственно (—).регулярна), то (+).регулярна (соответственно (—).регулярна) также следующая «усеченная» факторизация: $\Phi(z) = \Theta_i(z) \Theta_{i-1}(z) \dots \Theta_s(z), n \geq i > s \geq 1$.

Доказательство. Пусть α_k — простые консервативные системы рассеяния с передаточными функциями $\Theta_k(z)$ и $\alpha = \alpha_n \alpha_{n-1} \dots \alpha_1, \beta = \alpha_i \alpha_{i-1} \dots \alpha_s$. Поскольку $\alpha = \alpha_n \dots \alpha_{i+1} \beta \alpha_{s-1} \dots \alpha_1$, то всегда имеем

$$X_\alpha^H \subset X_{\alpha_n}^H \oplus \dots \oplus X_{\alpha_{i+1}}^H \oplus X_\beta^H \oplus X_{\alpha_{s-1}}^H \oplus \dots \oplus X_{\alpha_1}^H \subset X_{\alpha_n}^H \oplus \dots \\ \dots \oplus X_{\alpha_{i+1}}^H \oplus X_{\alpha_i}^H \oplus \dots \oplus X_{\alpha_s}^H \oplus X_{\alpha_{s-1}}^H \oplus \dots \oplus X_{\alpha_1}^H.$$

В силу (+).регулярности факторизации (1) эти вложения являются в действительности равенствами. Отсюда $X_\beta^H = X_{\alpha_i}^H \oplus X_{\alpha_{i-1}}^H \oplus \dots \oplus X_{\alpha_s}^H$ что, по теореме 3, означает (+).регулярность факторизации (25).

1. Бродский М. С., Лившиц М. С. Спектральный анализ несамосопряженных операторов и промежуточные системы // Успехи мат. наук.— 1958.— 13, вып. 1.— С. 3—85.
2. Бродский М. С. Унитарные операторные узлы и их характеристические функции // Успехи мат. наук.— 1978.— 33, вып. 4.— С. 146—168.
3. Секефальви-Надь Б., Фолш Ч. Гармонический анализ операторов в гильбертовом пространстве.— М.: Мир, 1970.— 431 с.
4. Сахнович Л. А. Задачи факторизации и операторные тождества // Успехи мат. наук.— 1986.— 41, вып. 1.— С. 4—55.
5. Bart H., Gohberg I., Kaashoek M. A. Minimal factorization of matrix and operator functions.— Birkhauser: Verlag, 1979.— 227 с.
6. До Конг Хань. О регулярной факторизации // Докл. АН УССР. Сер. А.— 1988.— № 12.— С. 14—16.

7. *До Конг Хань*. О вполне неунитарности сжатий // Теория функций, функцион. анализ и их прил.— 1979.— Вып. 31.— С. 49—55.
8. *До Конг Хань*. К теории факторизации передаточных функций пассивных систем рассеяния // Докл. АН УССР. Сер. А.— 1989.— № 10.— С. 9—11.
9. *Аров Д. З.* Пассивные линейные стационарные динамические системы // Сиб. мат. журн.— 1979.— 20, № 2.— С. 211—228.

Вьетнам

Получено 17.03.89