

©2009. С. П. Дегтярев

## ОБ ОДНОЙ МНОГОМЕРНОЙ ЗАДАЧЕ СО СВОБОДНОЙ ГРАНИЦЕЙ ДЛЯ ПАРАБОЛИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ С РАЗРЫВНОЙ ПРАВОЙ ЧАСТЬЮ И КОЭФФИЦИЕНТАМИ

В работе рассмотрена задача со свободной границей для общего квазилинейного параболического уравнения второго порядка с разрывными коэффициентами и правой частью. Источником такой задачи являются некоторые математические модели горения в пористой среде. Доказано наличие гладкого интерфейса в задаче и гладкость самого решения.

*Ключевые слова:* задача со свободной границей, квазилинейные уравнения с разрывными коэффициентами

*MSC (2000):* 35R35; 35K65

### 1. Постановка задачи и основной результат.

Рассмотрим двухсвязную область  $\Omega$  в  $R^N$  с границей состоящей из двух замкнутых связных непересекающихся поверхностей  $\Gamma^+$  и  $\Gamma^-$ ,  $\partial\Omega = \Gamma^+ \cup \Gamma^-$ , таких, что  $\Gamma^\pm \in H^{4+\alpha}$ ,  $\alpha \in (0, 1)$ . В данной работе мы пользуемся стандартными пространствами Гельдера  $H^l$ ,  $H^{l, \frac{l}{2}}$  из [1], а также стандартным определением поверхностей класса  $H^l$ ,  $H^{l, \frac{l}{2}}$ . Обозначим  $\Omega_T = \Omega \times [0, T]$ ,  $T > 0$ , и рассмотрим следующую начально-краевую задачу для неизвестной функции  $u(x, t)$ :

$$\begin{aligned} & \frac{\partial u}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left( a_{ij}(x, t, u) \frac{\partial u}{\partial x_j} \right) \equiv \\ & \equiv \frac{\partial u}{\partial t} - (\nabla, A(x, t, u) \nabla) u = f(x, t, u, \nabla u), \quad (x, t) \in \Omega_T, \end{aligned} \quad (1.1)$$

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \bar{\Omega}, \quad (1.2)$$

$$u(x, t) = g^\pm(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_T^\pm = \Gamma^\pm \times [0, T], \quad (1.3)$$

где  $u_0(x)$ ,  $g^+(x, t)$  и  $g^-(x, t)$  - заданные функции,  $A(x, t, u) = \{a_{ij}(x, t, u)\}$  - матрица коэффициентов,  $\nabla u = (\frac{\partial u}{\partial x_1}, \frac{\partial u}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n})$ .

При этом предполагаем функции  $a_{ij}(u, x, t)$  и  $f(u, \nabla u, x, t)$  имеющими разрыв при  $u = 0$ , что является главной и существенной особенностью уравнения (1.1) в нашей постановке :

$$a_{ij}(x, t, u), \frac{\partial a_{ij}}{\partial u}, \frac{\partial^2 a_{ij}}{\partial u^2} \in C^2(\bar{\Omega}_T \times [0, +\infty)) \cap C^2(\bar{\Omega}_T \times (-\infty, 0]), \quad (1.4)$$

$$f(x, t, u, \xi) \in C^2(\bar{\Omega}_T \times (-\infty, 0] \times R^n) \cap C^2(\bar{\Omega}_T \times [0, +\infty) \times R^n). \quad (1.5)$$

Таким образом, функции  $a_{ij}(u, x, t)$  и  $f(u, \xi, x, t)$  могут иметь разрыв первого рода при значении аргумента  $u = 0$ . Мы предполагаем также выполненным условием эллиптичности при всех значениях аргументов функций  $a_{ij}(u, x, t)$ , то есть

$$\nu \xi^2 \leq \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, t, u) \xi_i \xi_j \leq \nu^{-1} \xi^2, \quad (1.6)$$

где здесь и всюду ниже мы будем использовать обозначения  $\nu$  и  $C$  для всех абсолютных констант или констант, зависящих только от фиксированных исходных данных задачи (1.1)-(1.3).

Модельным случаем для уравнения (1.1) с указанными свойствами служит квазилинейное уравнение

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u = H(u), \quad (1.7)$$

либо уравнение

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u = \text{sign}(u), \quad (1.8)$$

где  $H(u)$  - функция Хевисайда,  $H(u) \equiv 1$ ,  $u > 0$ ,  $H(u) \equiv 0$ ,  $u \leq 0$ . Уравнение (1.7) возникает в теории горения - см. [2], [3], а также в ряде других областей - см. [4]- [6], см. также [7]. Важно отметить, что из теории локальной регулярности решений параболических уравнений следует, что если решение уравнения (1.7) непрерывно, то оно регулярно в каждой из областей  $\{u > 0\}$  и  $\{u < 0\}$  и, как следует из уравнения, имеет разрыв старших производных на границе раздела множеств  $\{u > 0\}$  и  $\{u < 0\}$ . Следовательно, рассмотрение уравнения типа (1.7) влечет вопрос о нахождении неизвестных заранее областей  $\{u > 0\}$  и  $\{u < 0\}$ , а также неизвестной границы - интерфейса  $\{u = 0\}$ . Следовательно, уравнения (1.1), (1.7), (1.8) фактически являются задачей со свободной границей, состоящей в нахождении неизвестного заранее интерфейса  $\{u = 0\}$  и определении его свойств.

В работах [8], [9] уравнение (1.7) рассматривалось ранее в случае одной пространственной переменной, и в этих работах была получена регулярность кривой, разделяющей области знакопостоянства решения. В случае двух пространственных переменных уравнение (1.7) рассматривалось в работе [10]. В этой работе предполагалось, что  $\Omega = (0, 1) \times (0, 1)$  и, при определенных ограничениях на данные задачи, было показано, что линия уровня  $\{u = 0\}$  имеет вид  $y = f(x, t)$ , причем функция  $f(x, t)$  обладает определенной регулярностью.

В работе [11] уравнение (1.7) было рассмотрено в многомерном случае и локально по времени было получено существование решения, свободная граница которого обладает определенной регулярностью. В этой же работе указаны условия, при которых решение уравнения (1.7) и свободная граница существуют глобально по времени. В работе [12] для уравнения вида (1.7) при наличии в уравнении конвективного слагаемого вида  $a \frac{\partial u}{\partial x}$  в многомерной постановке изучалась устойчивость бегущих волн.

Целью данной работы является рассмотреть не просто модельное уравнение вида (1.7), а изучить существование гладкого интерфейса упомянутого типа локально по времени для общего квазилинейного уравнения вида (1.1), имеющего разрывы не только в правой части, но и в коэффициентах. Отметим также, что во всех указанных выше работах предполагалось выполненным условие определенного знакопостоянства правой части

$$f(u, \xi, x, t) \cdot \text{sign}(u) \geq 0 (\leq 0).$$

В данной работе мы покажем существование гладкого интерфейса и гладкого решения отказавшись от такого рода ограничений.

Перейдем теперь к формулировке задачи со свободной границей, порождаемой задачей (1.1)-(1.3). Так как в данной работе мы будем рассматривать случай наличия у задачи (1.1)-(1.3) гладкого интерфейса  $\{u = 0\}$ , мы начнем с его параметризации с помощью некоторой неизвестной функции. Пусть начальная функция  $u_0(x)$  в (1.3) такова, что множество  $\{u_0(x) = 0\}$  представляет собой гладкую замкнутую поверхность класса  $H^{4+\alpha}$ , лежащую между  $\Gamma^+$  и  $\Gamma^-$  и разбивающую область  $\Omega$  на две подобласти  $\Omega^+$  и  $\Omega^-$ , так что  $\partial\Omega^\pm = \Gamma \cup \Gamma^\pm$ . Пусть  $\gamma_0 > 0$  достаточно мало. Введем в достаточно малой окрестности  $\mathcal{N} = \{x \in \Omega : \text{dist}(x, \Gamma) \leq \gamma_0\}$  поверхности  $\Gamma$  координаты  $(\omega, \lambda)$ , где  $\omega$  - некоторые гладкие координаты на поверхности  $\Gamma$ ,  $\lambda \in R$ ,  $|\lambda| \leq \gamma_0$ , таким образом, что если  $x \in \mathcal{N}$ , то единственным образом

$$x = x(\omega) + \lambda \vec{n}(\omega) = x(\omega, \lambda), \tag{1.9}$$

где  $x(\omega) \in \Gamma$  - точка поверхности  $\Gamma$  с координатами  $\omega$ ,  $\lambda$  - отклонение точки  $x$  от  $x(\omega)$  по нормали  $\vec{n} = \vec{n}(\omega)$  к поверхности  $\Gamma$  в точке  $x(\omega)$ , направленной внутрь  $\Omega^+$ . Пусть гладкая функция  $\rho(\omega, t)$  определена на  $\Gamma_T = \Gamma \times [0, T]$ , причем  $\rho(\omega, 0) \equiv 0$  на  $\Gamma$ . Тогда уравнение

$$x = x(\omega) + \vec{n}(\omega)\rho(\omega, t), \quad t \in [0, T],$$

задает некоторую поверхность  $\Gamma_{\rho, T}$  в  $\Omega_T$ , которая при  $|\rho(\omega, t)| \leq \gamma_0$  лежит в окрестности  $\mathcal{N}_T = \mathcal{N} \times [0, T]$  поверхности  $\Gamma_T$ , причем  $\Gamma_{\rho, T} \cap \{t = 0\} = \Gamma$  так как  $\rho(\omega, 0) = 0$ . Обозначим через  $\Omega_{\rho, T}^\pm$  те области, на которые  $\Gamma_{\rho, T}$  разбивает область  $\Omega_T$ .

Рассмотрим следующую задачу, состоящую в нахождении неизвестной функции  $\rho(\omega, \tau)$ , определенной на  $\Gamma_T$ , и неизвестных функций  $u^+(y, \tau) > 0$  и  $u^-(y, \tau) < 0$ , определенных соответственно в областях  $\Omega_{\rho, T}^+$  и  $\Omega_{\rho, T}^-$ , по соотношениям (мы изменили обозначение независимых переменных  $(x, t)$  на  $(y, \tau)$  ввиду последующей замены переменных):

$$\begin{aligned} L_0^\pm(u^\pm)u^\pm &\equiv \frac{\partial u}{\partial \tau} - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial}{\partial y_i} \left( a_{ij}^\pm(y, \tau, u^\pm) \frac{\partial u^\pm}{\partial y_j} \right) = \\ &= f^\pm(y, \tau, u^\pm, \nabla u^\pm), \quad (y, \tau) \in \Omega_{\rho, T}^\pm, \end{aligned} \quad (1.10)$$

$$u^\pm(y, 0) = u_0^\pm(y), \quad y \in \overline{\Omega}^\pm; \quad \rho(\omega, 0) = 0, \quad \omega \in \Gamma, \quad (1.11)$$

$$u^\pm(y, \tau) = g^\pm(y, \tau), \quad (y, \tau) \in \Gamma_T^\pm, \quad (1.12)$$

$$u^+(y, \tau) = u^-(y, \tau) = 0, \quad (y, \tau) \in \Gamma_{\rho, T}, \quad (1.13)$$

$$(\nu, A^+ \nabla u^+) = (\nu, A^- \nabla u^-), \quad (y, \tau) \in \Gamma_{\rho, T}, \quad (1.14)$$

$$\pm u^\pm(y, \tau) > 0, \quad (y, \tau) \in \Omega_{\rho, T}^\pm, \quad (1.15)$$

где мы обозначили

$$(\nu, A^\pm \nabla u^\pm) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}^\pm(y, \tau, 0) \frac{\partial u^\pm}{\partial y_j} \nu_i(\tau),$$

где  $a_{ij}^\pm(u, y, \tau)$  и  $f^\pm(u, \nabla u, y, \tau)$  есть сужения функций  $a_{ij}$  и  $f$  из (1.1) на области  $\{u \geq 0\}$  и  $\{u \leq 0\}$  соответственно,  $u_0^\pm(y)$ ,  $g^\pm(y, \tau)$  - заданные функции,  $\nu_i(\tau)$  - координаты вектора единичной нормали к поверхности  $\Gamma_{\rho, T} \cap \{\tau = \text{const}\}$ , направленного внутрь  $\Omega_{\rho, T}^+$ . Условия (1.13), (1.14) представляют собой три условия на неизвестной границе  $\Gamma_{\rho, T}$ , причем условия (1.13) вместе с (1.15) означают, что  $\Gamma_{\rho, T}$  является интерфейсом  $\{u = 0\}$ , а условие (1.14) означает непрерывность потока, так как уравнение (1.1) должно выполняться в обычном смысле. Таким образом, ввиду условий (1.13), (1.14), а также условия (1.15), задача (1.10) - (1.15) эквивалентна задаче (1.1)- (1.3). Отметим, что с целью удовлетворить условие (1.15) мы накладываем на данные задачи (1.10) - (1.15) следующее требование

$$\pm g^\pm(y, \tau) \geq \nu > 0, \quad (y, \tau) \in \Gamma_T^\pm; \quad \pm u_0^\pm(y) > 0, \quad y \in \Omega^\pm. \quad (1.16)$$

Сформулируем теперь основное утверждение данной статьи.

**Теорема 1.1** Пусть кроме условий (1.4) - (1.6), (1.16) для задачи (1.10) - (1.15) выполнены условия согласования до первого порядка включительно при  $y \in \Gamma^\pm$ ,  $\tau = 0$ , а также выполнено условие

$$|\nabla u_0^\pm(y)| = \left| \frac{\partial u_0(y)}{\partial \bar{n}} \right| \geq \nu > 0, \quad y \in \Gamma, \quad (1.17)$$

и пусть

$$\Gamma, \Gamma^\pm \in H^{4+\alpha}, \quad u_0^\pm \in H^{4+\alpha}(\bar{\Omega}^\pm), \quad g^\pm(y, \tau) \in H^{4+\alpha, \frac{4+\alpha}{2}}(\Gamma_T^\pm). \quad (1.18)$$

Пусть, кроме того, выполнены условия согласования при  $y \in \Gamma$ ,  $\tau = 0$  :

$$(\nabla, A^+ \nabla u_0^+) = (\nabla, A^- \nabla u_0^-), \quad (1.19)$$

$$\begin{aligned} & [(\nabla, A^+ \nabla u_0^+) + f^+(y, 0, 0, \nabla u_0^+)] / \frac{\partial u_0^+}{\partial \bar{n}} = \\ & = [(\nabla, A^- \nabla u_0^-) + f^-(y, 0, 0, \nabla u_0^-)] / \frac{\partial u_0^-}{\partial \bar{n}}. \end{aligned} \quad (1.20)$$

(Условие (1.19) вытекает из (1.14), а условие (1.20) является необходимым для наличия гладкого интерфейса, как будет показано ниже.)

Тогда на некотором интервале времени  $[0, T]$  задача (1.10) - (1.15) (а, тем самым, и задача (1.1) - (1.3)) имеет единственное гладкое решение, причем

$$|\rho|_{H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)} + |u^\pm|_{H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\bar{\Omega}_{\rho, T})} \leq C(T, u_0^\pm, g^\pm). \quad (1.21)$$

Доказательство этой теоремы основано на методе, аналогичном методу, примененному, например, в [13]. Опишем общую схему этого метода. Во первых, с помощью некоторой замены координат, описанной ниже и зависящей от неизвестной функции  $\rho(\omega, t)$ , задача (1.10) - (1.15) сводится к задаче в известных (фиксированных) областях  $\Omega_T^\pm = \Omega^\pm \times [0, T]$  для набора неизвестных функций  $\psi = (u^+, u^-, \rho)$  и представляется в виде уравнения в функциональных банаховых пространствах

$$A(\psi) = F \quad (1.22)$$

с некоторым гладким по  $\psi$  нелинейным оператором  $A$  (точное определение банаховых пространств и оператора  $A$  будут даны ниже). Во вторых, путем продолжения начальных данных (которые предполагаются обладающими повышенной гладкостью) в область  $t > 0$  строится "начальный" элемент  $\psi_0$  таким образом, что величина отклонения  $F - A(\psi_0)$  является малой для достаточно

малого интервала  $[0, T]$ ,  $\|F - A(\psi_0)\| \leq CT^\delta$ . Далее, вводится новое неизвестное  $\varphi = \psi - \psi_0$  и уравнение (1.22) представляется в виде

$$A'(\psi_0)\varphi = [F - A(\psi_0)] - [A(\psi_0 + \varphi) - A'(\psi_0)\varphi - A(\psi_0)] \equiv F_0 - R(\varphi), \quad (1.23)$$

где  $A'(\psi_0)$  - линейный оператор, являющийся производной Фреше оператора  $A(\psi)$  в точке  $\psi_0$ , а оператор  $R(\psi)$  содержит только "квадратичные" по  $\psi$  слагаемые, в силу гладкости оператора  $A(\psi)$  по  $\psi$ . Ниже будет показано, что оператор  $A'(\psi_0)$  имеет ограниченный обратный оператор, и поэтому уравнение (1.23) может быть записано в виде

$$\varphi = [A'(\psi_0)]^{-1}F_0 - [A'(\psi_0)]^{-1}R(\varphi) \equiv K(\varphi).$$

В этом соотношении нелинейный оператор  $K(\varphi)$  обладает свойствами:

$$\|K(0)\| \leq CT^\delta, \quad \|K(\varphi)\| \leq C(T^\delta + \|\varphi\|^2),$$

$$\|K(\varphi_2) - K(\varphi_1)\| \leq C(T^\delta + \|\varphi_1\| + \|\varphi_2\|) \|\varphi_2 - \varphi_1\|.$$

Используя эти свойства, нетрудно показать, что при достаточно малом  $T > 0$  оператор  $K(\varphi)$  переводит шар  $\{\varphi : \|\varphi\| \leq r\}$  достаточно малого радиуса  $r$  в себя и является в нем сжимающим. Так как такой оператор имеет неподвижную точку, то единственная неподвижная точка  $\varphi_0$  оператора  $K(\varphi)$  и дает решение исходной задачи в виде  $\psi_0 + \varphi_0$ .

Последующие параграфы статьи представляют собой конкретную реализацию описанной схемы.

## 2. Сведение задачи (1.10) - (1.15) к задаче в фиксированной области.

Прежде чем сводить задачу (1.10) - (1.15) к задаче в фиксированной области, мы, в технических целях, продолжим каждую из функций  $f^\pm(u, \xi, y, \tau)$  и  $a_{ij}^\pm(u, y, \tau)$  на все значения  $u \in R$  с сохранением гладкости и свойства (1.6). Такое продолжение стандартно - см., например, [1]. За продолженными функциями мы сохраним те же обозначения, и, таким образом, вместо одной разрывной при  $u = 0$  функции  $f(u, \xi, y, \tau)$  мы теперь будем рассматривать две гладкие функции  $f^+(u, \xi, y, \tau)$  и  $f^-(u, \xi, y, \tau)$ . То же самое касается и разрывных функций  $a_{ij}(u, y, \tau)$ , вместо которых мы теперь будем рассматривать гладкие функции  $a_{ij}^\pm(u, y, \tau)$ , определенные при всех значениях  $u \in R$ .

Пусть функция  $\chi(\lambda) \in C^\infty([0, \infty))$  такова, что  $\chi(0) = 1$ ,  $\chi(\lambda) \equiv 0$  при  $\lambda \geq \gamma_0$ ,  $|\chi'(\lambda)| \leq 6/5\gamma_0$ , где  $\gamma_0$  - малая константа из определения окрестности  $\mathcal{M}$  поверхности  $\Gamma$ , и пусть достаточно гладкая функция  $\rho(\omega, t)$  определена на  $\Gamma_T$  и такова, что  $\rho(\omega, 0) \equiv 0$ ,  $|\rho(\omega, t)| \leq \gamma_0/2$ . Следуя [14], определим отображение

$e_\rho : (x, t) \rightarrow (y, \tau)$  цилиндра  $\Omega_T$  на себя используя координаты  $(\omega, \lambda)$  из (1.9) следующим образом

$$e_\rho : \begin{cases} t \rightarrow \tau = t \\ x \rightarrow y(x, t) = \vec{x}(\omega(x)) + \vec{n}(\omega(x))[\lambda(x) + \chi(\lambda(x))\rho(\omega(x), t)]. \end{cases} \quad (2.1)$$

Таким образом, в окрестности  $\mathcal{N}_T = \mathcal{N} \times [0, T]$  координаты  $(\omega, \lambda)$  точек  $x$  и  $y = y(x, t)$  связаны следующим образом

$$\omega(y) = \omega(x), \quad \lambda(y) = \lambda(x) + \chi(\lambda(x))\rho(\omega(x), t). \quad (2.2)$$

Нетрудно видеть, что при  $|\rho|$  достаточно малых отображение  $e_\rho$  является диффеоморфизмом областей  $\Omega_T^\pm$  на области  $\Omega_{\rho, T}^\pm$ , причем поверхность  $\Gamma_T$  отображается на поверхность  $\Gamma_{\rho, T}$ , а сужение отображения  $e_\rho$  на область  $\{t = 0\}$  является тождественным отображением,  $e_\rho(x, 0) \equiv x$ , и, кроме того,  $e_\rho$  отлично от тождественного отображения только в окрестности  $\mathcal{N}_T$ . Чтобы не усложнять обозначения, неизвестные функции  $u^\pm$  после замены переменных  $(y, \tau) = e_\rho(x, t)$  мы будем обозначать тем же символом, то есть  $u^\pm(x, t) = u^\pm(y, \tau) \circ e_\rho(x, t)$ , причем функции  $u^\pm(x, t)$  определены уже в известных фиксированных областях  $\overline{\Omega_T^\pm}$ .

После замены переменных (2.1) в задаче (1.10) - (1.15) эта задача примет вид (мы опускаем пока условие (1.15) - выполнение этого условия на полученном решении будет проверено отдельно):

$$L_\rho^\pm(u^\pm)u^\pm(x, t) = f_\rho^\pm(x, t, u^\pm, \nabla_\rho u^\pm), \quad (x, t) \in \Omega_T^\pm, \quad (2.3)$$

$$u^\pm(x, 0) = u_0^\pm(x), \quad x \in \overline{\Omega}^\pm; \quad \rho(\omega, 0) = 0, \quad \omega \in \Gamma, \quad (2.4)$$

$$u^\pm(x, t) = g^\pm(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_T^\pm, \quad (2.5)$$

$$u^+(x, t) = u^-(x, t) = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_T, \quad (2.6)$$

$$B_\rho(u^+, u^-)u^\pm \equiv (E_\rho \vec{n}, A_\rho^+ E_\rho \nabla u^+) - (E_\rho \vec{n}, A_\rho^- E_\rho \nabla u^-) = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_T. \quad (2.7)$$

Здесь  $\vec{n} = \vec{n}(x)$  - нормаль к  $\Gamma$ , направленная внутрь  $\Omega^+$ ,  $E_\rho = E_\rho(x, t)$  - матрица, сопряженная и обратная к матрице Якоби преобразования  $e_\rho|_{t=const}$ , так что  $\nabla_y u \rightarrow E_\rho \nabla_x u \equiv \nabla_\rho u$  при такой замене. Далее,  $A_\rho^\pm$  - матрица с элементами  $a_{ij, \rho}^\pm(u, x, t) = a_{ij}^\pm(u, y, \tau) \circ e_\rho(x, t)$ ,  $f_\rho^\pm(u, \nabla_\rho u, x, t) = f^\pm(u, \nabla u, y, \tau) \circ e_\rho(x, t)$ ,  $L_\rho^\pm$  - параболические операторы, в которые переходят операторы  $L_0^\pm$  из (1.10) при указанной замене переменных, так что в переменных  $(x, t)$

$$L_\rho^\pm(\theta^\pm)u^\pm \equiv \frac{\partial u}{\partial t} + (\vec{h}_\rho, \nabla_x u^\pm) - (E_\rho \nabla_x, A_\rho(x, t, \theta^\pm) E_\rho \nabla_x)u^\pm, \quad (2.8)$$

где

$$\vec{h}_\rho(x, t) \equiv \frac{\partial}{\partial t} x(y, \tau)|_{(y, \tau)=e_\rho(x, t)} = -\vec{n}(\omega(x))\chi(\lambda(x))\frac{\partial \rho}{\partial t}(\omega(x), t),$$

а условие (2.7) получается при замене координат из (1.14) с учетом того, что  $\vec{v} = E_\rho \vec{n}$ .

Отметим, что из соотношений (2.3), в силу (2.4), определяются начальные значения  $\partial u^\pm / \partial t(x, 0)$  и  $\partial \rho / \partial t(\omega, 0)$ . Действительно, полагая в соотношениях (2.3)  $t = 0$  и  $x \in \Gamma$  и учитывая, что  $u^\pm \equiv 0$  на  $\Gamma_T$ , получим, учитывая определение  $L_\rho$  в (2.8):

$$\frac{\partial \rho}{\partial t}(\omega, 0) = -\frac{(\nabla, A^\pm \nabla)u_0^\pm + f^\pm(x, 0, 0, \nabla u_0^\pm)}{\partial u_0^\pm / \partial n} \equiv \rho^{(1)}(\omega), \quad (2.9)$$

где мы учли, что при  $t = 0$  отображение  $e_\rho$  является тождественным, так что  $E_\rho = I$ ,  $\chi(0) = 1$ . В силу условия (1.20), соотношения (2.9) однозначно определяют некоторую функцию  $\rho^{(1)}(\omega)$ . (Соотношения (2.9) показывают, в частности, что условие (1.20) с необходимостью следует из предположения о наличии гладкого интерфейса.)

Теперь из соотношений (2.3) вытекает значение  $\partial u^\pm / \partial t(x, 0)$  при  $t = 0$ ,  $x \in \bar{\Omega}$ :

$$\begin{aligned} \frac{\partial u^\pm}{\partial t}(x, 0) &= \chi(\lambda(x))\rho^{(1)}(\omega(x))(\vec{n}(\omega(x)), \nabla u_0^\pm(x)) + \\ &+ (\nabla, A^\pm \nabla)u_0^\pm + f^\pm(x, 0, u_0^\pm(x), \nabla u_0^\pm) \equiv u^{(1)\pm}(x). \end{aligned} \quad (2.10)$$

В силу (1.18) и (1.17) нетрудно видеть, что

$$\rho^{(1)}(\omega) \in H^{2+\alpha}(\Gamma), \quad u^{(1)\pm}(x) \in H^{2+\alpha}(\bar{\Omega}^\pm). \quad (2.11)$$

Определим еще функцию

$$\tilde{u}^{(1)\pm}(x) \equiv (\nabla, A^\pm \nabla)u_0^\pm + f^\pm(x, 0, u_0^\pm(x), \nabla u_0^\pm). \quad (2.12)$$

Продолжим функции  $u_0^\pm(x)$ ,  $u^{(1)\pm}(x)$  и  $\tilde{u}^{(1)\pm}(x)$  с областей  $\bar{\Omega}^\pm$  на всю область  $\bar{\Omega}$  с сохранением класса, сохраняя за новыми функциями те же обозначения. Построим, далее, такие функции  $w^\pm(x, t) \in H^{4+\alpha, \frac{4+\alpha}{2}}(\bar{\Omega}_T^\pm)$  и  $\sigma(\omega, t) \in H^{4+\alpha, \frac{4+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$ , что

$$w^\pm(x, 0) = u_0^\pm(x), \quad \frac{\partial w^\pm}{\partial t}(x, 0) = \tilde{u}^{(1)\pm}(x),$$



$$\sigma(\omega, 0) = \rho(\omega, 0) = 0, \quad \frac{\partial \sigma}{\partial t}(\omega, 0) = \rho^{(1)}(\omega). \quad (2.13)$$

Способ построения таких функций описан, например, в [1]. Отметим, что по построению функций  $w^\pm$  и так как  $\sigma \equiv 0$  при  $t = 0$ , выполнено

$$\frac{\partial}{\partial t}[w^\pm \circ e_\sigma]|_{t=0} = \frac{\partial w^\pm}{\partial t} + \frac{\partial w^\pm}{\partial \lambda} \frac{\partial \lambda}{\partial t} = \tilde{u}^{(1)\pm} + \frac{\partial w^\pm}{\partial n} \frac{\partial \sigma}{\partial t} = u^{(1)\pm}(x).$$

Поэтому соотношения (2.3)-(2.7) на функциях  $w_\sigma^\pm = w^\pm \circ e_\sigma$  выполнены при  $t = 0$ , то есть

$$L_\sigma^\pm(w^\pm \circ e_\sigma, \sigma)w^\pm \circ e_\sigma(x, t) - f_\sigma^\pm(x, t, w^\pm \circ e_\sigma, \nabla_\sigma w^\pm \circ e_\sigma) = 0, x \in \bar{\Omega}, t = 0. \quad (2.14)$$

Тройка  $\psi_0 = (w_\sigma^+, w_\sigma^-, \sigma)$  и является тем элементом, на котором будет произведена линеаризация задачи (2.3)-(2.7), описанная в конце параграфа 1.

### 3. Линеаризация задачи (2.3)-(2.7).

Отметим, во первых, что, как нетрудно проверить, для  $\delta \in H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}$  выполнено

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{w^\pm \circ e_{\sigma+\varepsilon\delta} - w^\pm \circ e_\sigma}{\varepsilon} = \left( \frac{\partial w^\pm}{\partial \lambda} \circ e_\sigma \right) \chi(\lambda) \delta(\omega(x), t) \equiv b^\pm \delta(\omega(x), t), \quad (3.1)$$

то есть правая часть последнего соотношения представляет собой главную линейную часть отображения  $\rho \rightarrow w^\pm \circ e_\rho$  при  $\rho = \sigma$ . Обозначим коэффициент при  $\delta(\omega, t)$  в правой части (3.1) через  $b^\pm = b^\pm(x, t)$ .

Вводя теперь в (2.3)-(2.7) новые неизвестные функции

$$\delta(\omega, t) = \rho(\omega, t) - \sigma(\omega, t), \quad v^\pm(x, t) = u^\pm(x, t) - w^\pm \circ e_\sigma - b^\pm \delta,$$

а также дифференциальные операторы в соответствии с обозначениями

$$w_\sigma^\pm \equiv w^\pm \circ e_\sigma, \quad L_0^\pm \equiv L_0^\pm(w^\pm \circ e_\sigma), \quad L_\sigma^\pm \equiv L_\sigma^\pm(w^\pm \circ e_\sigma), \quad (3.2)$$

представим соотношения (2.3)-(2.7) в виде (ср. (1.23))

$$\begin{aligned} L_0^\pm v^\pm(x, t) = & \{ (L_0^\pm - L_\sigma^\pm) v^\pm - (L_0^\pm(w^\pm)w^\pm - f^\pm(x, t, w^\pm, \nabla w^\pm)) \circ e_{\sigma+\delta} - \\ & - [L_{\sigma+\delta}^\pm(v^\pm + w_\sigma^\pm + b^\pm \delta) - L_{\sigma+\delta}^\pm(w_\sigma^\pm)] w_\sigma^\pm + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + [f_{\sigma+\delta}^{\pm}(x, t, v^{\pm} + w_{\sigma}^{\pm} + b^{\pm}\delta, \nabla(v^{\pm} + w_{\sigma}^{\pm} + b^{\pm}\delta)) - f_{\sigma+\delta}^{\pm}(x, t, w^{\pm} \circ e_{\sigma+\delta}, \nabla w^{\pm} \circ e_{\sigma+\delta})] \} + \\
& + \{ L_{\sigma}^{\pm}(w^{\pm} \circ e_{\sigma+\delta} - w_{\sigma}^{\pm} - b^{\pm}\delta) - (L_{\sigma+\delta}^{\pm}(w_{\sigma}^{\pm}) - L_{\sigma}^{\pm})(v^{\pm} + b^{\pm}\delta) + \\
& \quad + (L_{\sigma+\delta}^{\pm}(w_{\sigma}^{\pm}) - L_{\sigma}^{\pm})(w^{\pm} \circ e_{\sigma+\delta} - w_{\sigma}^{\pm}) - \\
& \quad - [L_{\sigma+\delta}^{\pm}(v^{\pm} + w_{\sigma}^{\pm} + b^{\pm}\delta) - L_{\sigma+\delta}^{\pm}(w_{\sigma}^{\pm})](v^{\pm} + b^{\pm}\delta) \} \equiv \\
& \equiv F_1^{\pm}(x, t; v^{\pm}, \delta) + F_2^{\pm}(x, t; v^{\pm}, \delta), \quad (x, t) \in \overline{\Omega}_T^{\pm}, \quad (3.3)
\end{aligned}$$

$$v^{\pm}(x, 0) = 0, x \in \overline{\Omega}^{\pm}, \quad \delta(\omega, 0) = 0, \omega \in \Gamma, \quad (3.4)$$

$$v^{\pm}(x, t) = g^{\pm}(x, t) - w_{\sigma}^{\pm}(x, t) = F_3^{\pm}(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_T^{\pm}, \quad (3.5)$$

$$v^{\pm}(x, t) + b^{\pm}(x, t)\delta = -w_{\sigma}^{\pm}(x, t) \equiv F_4^{\pm}(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_T, \quad (3.6)$$

$$\begin{aligned}
& (\vec{n}, A^+(w_{\sigma}^+) \nabla v^+) - (\vec{n}, A^-(w_{\sigma}^-) \nabla v^-) \equiv B_0 v^{\pm} \equiv B_0(w_{\sigma}^{\pm}) v^{\pm} = \\
& = \{ (B_0 - B_{\sigma}(w_{\sigma}^{\pm})) v^{\pm} - (B_0 w^{\pm}) \circ e_{\sigma+\delta} \} + \\
& \quad + \{ B_{\sigma}(w_{\sigma}^{\pm})(w^{\pm} \circ e_{\sigma+\delta} - w_{\sigma}^{\pm} - b^{\pm}\delta) - \\
& \quad - [B_{\sigma+\delta}(w_{\sigma}^{\pm}) - B_{\sigma}(w_{\sigma}^{\pm})](v^{\pm} + b^{\pm}\delta) + \\
& \quad + [B_{\sigma+\delta}(w_{\sigma}^{\pm}) - B_{\sigma}(w_{\sigma}^{\pm})](w^{\pm} \circ e_{\sigma+\delta} - w_{\sigma}^{\pm}) \} \equiv \\
& \equiv F_5^{\pm}(x, t; v^{\pm}, \delta) + F_6^{\pm}(x, t; v^{\pm}, \delta), \quad (x, t) \in \Gamma_T. \quad (3.7)
\end{aligned}$$

Заметим, что при заданных правых частях  $F_i$  в соотношениях (3.3)- (3.7) эти соотношения представляют собой некоторую линейную задачу для нахождения функций  $v^{\pm}$  и  $\delta$ .

Следуя [1], обозначим через  $H_{\circ}^{l, \frac{1}{2}}(\overline{\Omega}_T^{\pm})$  подпространства пространств  $H^{l, \frac{1}{2}}(\overline{\Omega}_T^{\pm})$ , состоящие из функций, которые обращаются в ноль при  $t = 0$  вместе со всеми своими производными по  $t$ , которые допускаются классом, то есть

до порядка  $[l/2]$ . Эти пространства обладают тем свойством (см. [1]), что для функций  $u$  и  $v$  из этих пространств, если  $0 < l' < l$ , то

$$|u|_{H^{l', \frac{l'}{2}}(\overline{\Omega}_T)} \leq CT^{\frac{l-l'}{2}} |u|_{H^{l, \frac{l}{2}}(\overline{\Omega}_T)}, \quad (3.8)$$

$$|uv|_{H^{l, \frac{l}{2}}(\overline{\Omega}_T)} \leq CT^{\frac{l-l'}{2}} |u|_{H^{l, \frac{l}{2}}(\overline{\Omega}_T)} |v|_{H^{l, \frac{l}{2}}(\overline{\Omega}_T)}. \quad (3.9)$$

Отметим теперь, что функции  $F_i^\pm(v^\pm, \delta, x, t)$  в правых частях соотношений (3.3)- (3.7) обладают следующими свойствами. Во первых, из способа их построения с учетом свойств  $w^\pm$  и  $\sigma$  следует, что если задать в них  $v^\pm \in H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^\pm)$ ,  $\delta \in H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$ , то при  $t = 0$  выполнено  $F_i^\pm(0, 0, x, 0) \equiv 0$ . Отсюда, в частности, вытекает, что если в правых частях соотношений (3.3)- (3.7) задать некоторые  $v^\pm \in H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^\pm)$  и  $\delta \in H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$ , то левые части указанных соотношений определяют линейную задачу для нахождения новых  $v^\pm$  и  $\delta$  из тех же классов.

Во вторых, функции  $F_i$  в правых частях (3.3)- (3.7) определены таким образом, что удовлетворяют соотношениям (в которых  $\psi = (v^+, v^-, \delta) \in H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^+) \times H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^-) \times H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$ ):

$$|F_1^\pm(x, t, \psi)|_{H^{\alpha, \frac{\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T)} \leq CT^{\frac{\alpha}{2}}(1 + \|\psi\|), \quad (3.10)$$

$$|F_1^\pm(x, t, \psi_2) - F_1^\pm(x, t, \psi_1)|_{H^{\alpha, \frac{\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T)} \leq CT^{\frac{\alpha}{2}}(1 + \|\psi_1\| + \|\psi_2\|) \|\psi_2 - \psi_1\|, \quad (3.11)$$

$$|F_2^\pm(x, t, \psi)|_{H^{\alpha, \frac{\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T)} \leq C\|\psi\|^2, \quad (3.12)$$

$$|F_2^\pm(x, t, \psi_2) - F_2^\pm(x, t, \psi_1)|_{H^{\alpha, \frac{\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T)} \leq C(\|\psi_1\| + \|\psi_2\|) \|\psi_2 - \psi_1\|, \quad (3.13)$$

$$|F_3^\pm(x, t)|_{H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T^\pm)} + |F_4^\pm(x, t)|_{H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)} \leq CT^{\frac{\alpha}{2}}, \quad (3.14)$$

$$|F_5(x, t, \psi)|_{H^{1+\alpha, \frac{1+\alpha}{2}}(\Gamma_T)} \leq CT^{\frac{\alpha}{2}}(1 + \|\psi\|), \quad (3.15)$$

$$|F_5(x, t, \psi_2) - F_5(x, t, \psi_1)|_{H^{1+\alpha, \frac{1+\alpha}{2}}(\Gamma_T)} \leq CT^{\frac{\alpha}{2}}(\|\psi_1\| + \|\psi_2\|) \|\psi_2 - \psi_1\|, \quad (3.16)$$

$$|F_6(x, t, \psi)|_{H^{1+\alpha, \frac{1+\alpha}{2}}(\Gamma_T)} \leq C\|\psi\|^2, \quad (3.17)$$

$$|F_6(x, t, \psi_2) - F_6(x, t, \psi_1)|_{H^{1+\alpha, \frac{1+\alpha}{2}}(\Gamma_T)} \leq C(\|\psi_1\| + \|\psi_2\|) \|\psi_2 - \psi_1\|. \quad (3.18)$$

Смысл соотношений (3.10)- (3.18) состоит в том, что в левой части системы (3.3)- (3.7) стоят главные линейные по  $v^\pm$  и  $\delta$  части системы (2.3)- (2.7), а все "квадратичные" и младшие по порядку дифференцирования слагаемые, а также значения операторов системы (2.3)- (2.7) на элементах  $w_\sigma^\pm$  и  $\sigma$ , отнесены в правую часть. При этом функции  $F_1^\pm$  и  $F_5$  содержат младшие по порядку или более гладкие слагаемые, так что при получении оценок (3.10), (3.11), (3.15), (3.16) мы воспользовались неравенствами (3.8), (3.9). Этими же неравенствами мы воспользовались в оценке (3.14). Оценки же (3.12), (3.13), (3.17) и (3.18) следуют из того, что функции  $F_2^\pm$  и  $F_6$  не зависящих от  $\psi$  или линейных по  $\psi$  слагаемых и носят квадратичный характер - при этом мы используем гладкость по своим аргументам функций  $a_{ij}^\pm(u, x, t)$  и  $f^\pm(u, \nabla u, x, t)$ , а также гладкость поверхности  $\Gamma$ .

#### 4. Линейная задача.

Как отмечено выше, при заданных правых частях  $F_i$  в соотношениях (3.3)- (3.7) левые части этих соотношений определяют следующую линейную задачу для нахождения неизвестных функций  $v^\pm$  и  $\delta$ :

$$\frac{\partial v^\pm}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left( b_{ij}^\pm(x, t) \frac{\partial v^\pm}{\partial x_j} \right) = f_1^\pm, \quad (x, t) \in \Omega_T^\pm, \quad (4.1)$$

$$v^\pm(x, 0) = 0, \quad \delta(\omega, 0) = 0, \quad (4.2)$$

$$v^\pm(x, t) = f_2^\pm(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_T^\pm, \quad (4.3)$$

$$\sum_{i,j=1}^n b_{ij}^+(x, t) \frac{\partial u^+}{\partial x_j} n_i - \sum_{i,j=1}^n b_{ij}^-(x, t) \frac{\partial u^-}{\partial x_j} n_i = f_3, \quad (x, t) \in \Gamma_T, \quad (4.4)$$

$$v^\pm(x, t) + b^\pm(x, t)\delta = f_4^\pm(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_T, \quad (4.5)$$

где  $b_{ij}^\pm(x, t) = a_{ij}^\pm(x, t, w_\sigma^\pm(x, t)) \in H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega_T^\pm})$ ,  $b^\pm(x, t) = \frac{\partial w^\pm}{\partial n} \in H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$ ,  $b^\pm(x, t) \geq \nu > 0$ .

Особенностью данной задачи является то, что неизвестная функция  $\delta$  входит только в соотношения (4.5), так что эту неизвестную функцию можно исключить умножая соотношение (4.5) для знака  $+$  на  $b^-$ , а это же соотношение для знака  $-$  на  $b^+$  и вычитая одно из другого. В результате вместо (4.5) получим

$$b^- v^+(x, t) - b^+ v^-(x, t) = f_4 \equiv b^- f_4^+ - b^+ f_4^-, \quad (x, t) \in \Gamma_T. \quad (4.6)$$

Полученная задача (4.1) - (4.4), (4.6) представляет собой известную задачу дифракции, или задачу сопряжения. Эта задача хорошо изучена и из результатов работ [15] - [18] следует, что при соответствующей гладкости правых частей (см. (4.7) ниже) задача (4.1) - (4.4), (4.6) однозначно разрешима в  $\overline{\Omega}_T$ , причем для ее решения справедлива оценка

$$\begin{aligned} |v^+|_{\Omega_T^+}^{(2+\alpha)} + |v^-|_{\Omega_T^-}^{(2+\alpha)} &\leq C(|f_1^+|_{\Omega_T^+}^{(\alpha)} + |f_1^-|_{\Omega_T^-}^{(\alpha)} + |f_2^+|_{\Gamma_T^+}^{(2+\alpha)} + |f_2^-|_{\Gamma_T^-}^{(2+\alpha)} + \\ &+ |f_3|_{\Gamma_T}^{(1+\alpha)} + |f_4^+|_{\Gamma_T}^{(2+\alpha)} + |f_4^-|_{\Gamma_T}^{(2+\alpha)}) \equiv CM(T). \end{aligned} \quad (4.7)$$

После того, когда функции  $v^\pm$  найдены, функция  $\delta$  легко определяется из соотношения (4.5), причем

$$|\delta|_{\Gamma_T}^{(2+\alpha)} \leq CM(T). \quad (4.8)$$

Следовательно, для любых функций  $f_1^\pm \in H^{\alpha, \frac{\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^\pm)$ ,  $f_2^\pm \in H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T^\pm)$ ,  $f_3 \in H^{1+\alpha, \frac{1+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$ ,  $f_4^\pm \in H^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$  задача (4.1) - (4.5) имеет единственное решение, причем

$$|v^+|_{\Omega_T^+}^{(2+\alpha)} + |v^-|_{\Omega_T^-}^{(2+\alpha)} + |\delta|_{\Gamma_T}^{(2+\alpha)} \leq CM(T). \quad (4.9)$$

## 5. Нелинейная задача (3.3) - (3.7).

Определим на достаточно малом шаре  $\mathcal{B}_r = \mathcal{B}_r(0)$  радиуса  $r$  пространства  $\mathcal{H} = H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^+) \times H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\overline{\Omega}_T^-) \times H_o^{2+\alpha, \frac{2+\alpha}{2}}(\Gamma_T)$  нелинейный оператор  $K$ , который каждой тройке  $\psi = (v^+, v^-, \delta) \in \mathcal{B}_r \subset \mathcal{H}$  ставит в соответствие элемент  $K(\psi) = (\widetilde{v}^+, \widetilde{v}^-, \widetilde{\delta})$  - решение линейной задачи (3.3) - (3.7) с правыми частями  $F_i(v^\pm, \delta, x, t)$ , в которых зафиксированы заданные  $(v^+, v^-, \delta) = \psi$ . На основании параграфа ?? такой оператор корректно определен из  $\mathcal{H}$  в  $\mathcal{H}$ . Кроме того, из оценки (4.9) и из оценок (3.10) - (3.18) следует, что оператор  $K(\psi)$  обладает свойствами

$$\|K(\psi)\|_H \leq C[(1 + \|\psi\|_H)T^{\frac{\alpha}{2}} + \|\psi\|_H^2]; \quad (5.1)$$

$$\|K(\psi_2) - K(\psi_1)\|_H \leq C(T^{\frac{\alpha}{2}} + \|\psi_1\|_H + \|\psi_2\|_H) \|\psi_2 - \psi_1\|_H. \quad (5.2)$$

Из оценок (5.1), (5.2) вытекает, что при достаточно малых  $r > 0$  и  $T > 0$  оператор  $K$  переводит шар  $\mathcal{B}_r$  в себя и является там сжимающим. Единственная неподвижная точка этого оператора и дает, очевидно, решение нелинейной задачи (3.3) - (3.7), а, тем самым, и задачи (2.3) - (2.7) кроме.

Кроме того, из определения  $v^\pm$  следует, что для найденных таким образом функций  $u^\pm$  в (2.3) - (2.7) выполнено

$$|u^\pm - u_0^\pm|_{\Omega_T^\pm}^{(1+\alpha)} \leq |v^\pm|_{\Omega_T^\pm}^{(1+\alpha)} + |b^\pm \delta|_{\Gamma_T}^{(1+\alpha)} + |w^\pm \circ e_\sigma - u_0^\pm|_{\Omega_T^\pm}^{(1+\alpha)} \leq CT^{\frac{\alpha'-\alpha}{2}}, \alpha' \in (\alpha, 1). \quad (5.3)$$

где мы воспользовались неравенствами (3.8). Таким образом, при достаточно малом  $T > 0$  сами функции  $u^\pm(x, t)$  и их градиенты  $\nabla u^\pm(x, t)$  мало отличаются от  $u_0^\pm(x, t)$  и  $\nabla u_0^\pm(x, t)$  соответственно в  $\overline{\Omega_T^\pm}$ . Учитывая условие (1.17) нетрудно показать, что если  $T$  в (5.3) достаточно мало, то, ввиду второго из условий (1.16),  $\pm u^\pm(x, t) > 0$  при  $x \in \Omega^\pm$  (то есть в открытых областях). Следовательно, функции  $f_\rho^\pm$  и  $a_{ij,\rho}^\pm$  в соотношениях (2.3) - (2.7) совпадают, после обратной замены переменных, с исходными функциями  $f$  и  $a_{ij}$  из уравнения (1.1) в областях  $\Omega_{\rho,T}^\pm$ . Тем самым полученные функции  $u^\pm(x, t)$  после обратной замены переменных дают гладкое вне гладкого интерфейса  $\{u = 0\}$  решение задачи (1.1)- (1.3).

Этим завершается доказательство Теоремы 1.1.  $\square$

1. *О.А.Ладыженская, В.А.Солонников, Н.Н.Уральцева.* Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа.// М., "Наука".- 1967.
2. *J.Norburu, A.M.Stuart.* A Model for Porous Medium Combustion//Quart.J.Appl.Math. - 1989.- **42**.- P.159-178.
3. *J.Norburu, A.M.Stuart.* Parabolic Free Boundary Problems Arising in Porous Medium Combustion // IMA J.Appl.Math.-1987.-V.39.-P.241-257.
4. *A.A.Lacey.* The Spatial Dependence of Supercritical Reacting Systems//IMA J.Appl.Math.- 1981.-V.27.-P.71-84.
5. *J.Rinzel, J.B.Keller.* Traveling Wave Solutions of a Nerve Conducting Equation// Biophysics J.- 1973.-V.13.-P.1313-1337.
6. *A.Friedman, A.E.Tzavaras.* Combustion in a Porous Medium// Siam.J.Math.Anal.- 1988.- V.19(3).-P.509-519.
7. *R.Gianni, P.Manucci.* Some Existence Theorems for an N-dimensional Parabolic Equation with a Discontinuous Source Term// Preprint.- 1991.
8. *R.Gianni, J.Hulshof.* The semilinear heat equation with a Heaviside source term.// Eur. J. Appl. Math.-1992.-V.3.-№4.-P.367-379.
9. *R.Gianni, P.Manucci.* Existence theorems for a free boundary problem in combustion theory// Q.Appl.Math.- 1993.-V.51.-№1.-P.43-53.
10. *R.Gianni, P.Manucci.* Some existence theorems for n-dimensional parabolic equation with a discontinuous source term// SIAM J.Math.Anal.- 1993.-V.24.-№3.-P.618-633.
11. *R.Gianni.* Existence of the free boundary in a multi-dimensional combustion problem// Proc. R. Soc. Edinb.-Sect.A.- 1995.-V.125.-№3.-P.525-544.
12. *C.-M. Brauner, J.-M. Roquejoffre, C. Schmidt-Laine.* Stability of travelling waves in a parabolic equation with discontinuous source term// Comm.Appl.Nonl.Anal.- 1996.-V.2(4).-P.83-100.

13. *Б.В. Базалий, С.П. Дегтярев.* О классической разрешимости многомерной задачи Стефана при конвективном движении вязкой несжимаемой жидкости// Матем. Сборник. - 1987. -Т.132(174). -№1. -С.3-19.
14. *Е.-И. Hanzawa.* Classical solutions of the Stefan problem// Tohoku Math.Journ.- 1981.-№33.-Р.297-335.
15. *Н.В.Житарашу.* Шаудеровские оценки и разрешимость общих краевых задач для общих параболических систем с разрывными коэффициентами// ДАН СССР.- 1966.-Т.169.-№3.-С.511-514.
16. *О.А.Ладыженская, В.Я.Ривкин, Н.Н.Уральцева.* О классической разрешимости задачи дифракции// Труды мат. ин-та им.В.А.Стеклова.- 1966.-Т.92.-С.116-146.
17. *В.А.Солонников.* О краевых задачах для линейных параболических систем дифференциальных уравнений общего вида// Труды мат. ин-та им.В.А.Стеклова.- 1965.-Т.83.-184 С.
18. *Ж.Я.Цапowska.* Решение параболической задачи сопряжения в нецилиндрической области методом потенциала// Мат.Методы Физ.-Мех. Поля.- 1999.-Т.42.-№2.-С.39-46.

ИПММ НАН Украины,  
ул. Розы Люксембург, 74,  
83114, Донецк, Украина

Получено 16.05.2009